

4. Tutorium - Lösungen

27.04.2012

4.1 Zylinder mit exzentrischer Längsbohrung

a) Laplace Operator und Gradient in Zylinderkoordinaten:

$$\Delta\phi = \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial\phi}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2\phi}{\partial\varphi^2} + \frac{\partial^2\phi}{\partial z^2}, \quad \vec{\nabla}\phi = \frac{\partial\phi}{\partial r} \vec{e}_r + \frac{1}{r} \frac{\partial\phi}{\partial\varphi} \vec{e}_\varphi + \frac{\partial\phi}{\partial z} \vec{e}_z,$$

$$\rho(\vec{r}) = \begin{cases} \rho_0 & r \leq R_0 \\ 0 & r > R_0. \end{cases}$$

Durchführung der ersten Integration von $\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial\phi}{\partial r} \right) = -4\pi\rho(\vec{r})$:

$$r \frac{\partial\phi}{\partial r} = \begin{cases} -2\pi\rho_0 r^2 + C_1 & r \leq R_0 \\ C_2 & r > R_0 \end{cases}$$

mit $-2\pi\rho_0 R_0^2 + C_1 = C_2$ (Stetigkeitsbedingung bei $r = R_0$). Die zweite Integration ergibt

$$\phi = \begin{cases} -\pi\rho_0 r^2 + C_1 \ln r + C_3 & r \leq R_0 \\ C_2 \ln r + C_4 & r > R_0 \end{cases}$$

mit $-\pi\rho_0 R_0^2 + C_1 \ln R_0 + C_3 = C_2 \ln R_0 + C_4$. Davon abgeleitet:

$$\vec{E}(\vec{r}) = -\vec{\nabla}\phi(\vec{r}) = -\vec{e}_r \frac{\partial\phi(\vec{r})}{\partial r} = \vec{e}_r \begin{cases} +2\pi\rho_0 r - \frac{C_1}{r} & r \leq R_0 \\ -\frac{C_2}{r} & r > R_0. \end{cases}$$

Um $\vec{E}(0,0,z) = 0$ zu erhalten (was aus Symmetriegründen folgt), muss $C_1 = 0$ sein (d.h. $\phi(0,0,z)$ ist endlich entlang der Zylinderachse). Daraus folgt $C_2 = -2\pi\rho_0 R_0^2$. C_3 ist beliebig und C_4 folgt aus der zweiten Stetigkeitsbedingung, also

$$\phi = \begin{cases} -\pi\rho_0 r^2 + C_3 & r \leq R_0 \\ -2\pi\rho_0 R_0^2 \ln \frac{r}{R_0} - \pi\rho_0 R_0^2 + C_3 & r > R_0 \end{cases} \quad \vec{E}(\vec{r}) = \vec{e}_r \begin{cases} 2\pi\rho_0 r & r \leq R_0 \\ 2\pi\rho_0 \frac{R_0^2}{r} & r > R_0. \end{cases}$$

b) Anwendung des Superpositionsprinzips, z.B. Verlegung des Lochs in \vec{e}_x -Richtung:

$$\begin{aligned} \phi_1(x,y,z) &= -\pi\rho_0 (x^2 + y^2), \\ \phi_2(x,y,z) &= +\pi\rho_0 \left((x-a)^2 + y^2 \right). \end{aligned}$$

Addieren: $\phi(x,y,z) = \phi_1(x,y,z) + \phi_2(x,y,z) = \pi\rho_0 (a^2 - 2ax)$. Berechnung von $\vec{\nabla}$ in kartesischen Koordinaten:

$$\vec{E}(\vec{r}) = -\vec{\nabla}\phi(\vec{r}) = \begin{pmatrix} 2a\pi\rho_0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = 2a\pi\rho_0 \vec{e}_x = 2\vec{a}\pi\rho_0.$$

4.2 Dirichlet-Randwertaufgabe im Halbraum

Die angegebene Dirichlet-Green-Funktion verschwindet am Rand des betrachteten Halbraumes: $G_D(\vec{r}, \vec{r}') = 0$ für \vec{r}' auf ∂V , also für $z' = 0$ und für \vec{r}' im Unendlichen (natürliche Randbedingungen).

Für eine Dirichlet-Green-Funktion lässt sich das Potential schreiben als (siehe Vorlesung)

$$\phi(\vec{r}) = \int_V d^3r' G_D(\vec{r}, \vec{r}') \rho(\vec{r}') - \frac{1}{4\pi} \oint_{\partial V} d^2\vec{f}' \cdot \underbrace{\phi(\vec{r}')}_{\text{Randbedingung}} \vec{\nabla}' G_D(\vec{r}, \vec{r}').$$

$$\phi(\vec{r}) = \int_V d^3r' G_D(\vec{r}, \vec{r}') \rho(\vec{r}') - \frac{1}{4\pi} \int_{z'=0} dx' dy' (-\vec{e}_z) \cdot \phi(\vec{r}') \vec{\nabla}' G_D(\vec{r}, \vec{r}').$$

Mit

$$G_D(\vec{r}, \vec{r}') = \frac{1}{\sqrt{(x-x')^2 + (y-y')^2 + (z-z')^2}} - \frac{1}{\sqrt{(x-x')^2 + (y-y')^2 + (z+z')^2}}$$

erhält man

$$\vec{e}_z \cdot \vec{\nabla}' G_D(\vec{r}, \vec{r}') = \partial_{z'} G_D(\vec{r}, \vec{r}') = -\frac{z' - z}{\left[(x-x')^2 + (y-y')^2 + (z-z')^2 \right]^{3/2}} + \frac{z' + z}{\left[\dots + (z+z')^2 \right]^{3/2}}.$$

Die Ladungsverteilung ist gegeben durch $\rho(\vec{r}') = q\delta^3(\vec{r}' - d\vec{e}_z) = q\delta(x')\delta(y')\delta(z' - d)$.
Übergang zu Zylinderkoordinaten $R^2 = x'^2 + y'^2$ und $dx' dy' = 2\pi R dR$ liefert

$$\phi|_{x=y=0} = \int_V d^3r' G_D(\vec{r}, \vec{r}') \rho(\vec{r}') + \frac{1}{4\pi} \underbrace{\int_{2\pi \int_0^a R dR \cdot V} dx' dy' \phi(x', y', 0)}_{\text{Randbedingung}} \frac{2z}{\left[\underbrace{x'^2 + y'^2}_{R^2} + z^2 \right]^{3/2}}.$$

Auswertung des Integrals im 2. Term:

$$\int_0^a \underbrace{R dR}_{\frac{1}{2} dR^2} \frac{1}{[R^2 + z^2]^{3/2}} = \frac{1}{2} \frac{1}{-\frac{1}{2}} \frac{1}{(R^2 + z^2)^{1/2}} \Big|_{R^2=0}^{a^2} = -\frac{1}{\sqrt{a^2 + z^2}} + \frac{1}{\sqrt{z^2}}.$$

$$\rightarrow \phi|_{x=y=0} = \frac{q}{|z-d|} - \frac{q}{|z+d|} + V \left(1 - \frac{z}{\sqrt{a^2 + z^2}} \right), \text{ für } z > 0.$$

4.3 Multipolmomente homogen geladener Ovale

a)

Elektrostatistisches Potential über Kugelflächenfunktionen:

$$\phi(\vec{r}) = \sum_{l=0}^{\infty} \sum_{m=-l}^{+l} \frac{4\pi}{2l+1} \frac{Y_{lm}(\vartheta, \varphi)}{r^{l+1}} q_{lm}^*, \quad \text{mit } q_{lm} = \int d^3r' r'^l Y_{lm}(\vartheta', \varphi') \rho(\vec{r}').$$

Multipolmomente mit negativem m lassen sich berechnen über $q_{l,-m} = (-1)^m q_{lm}^*$, was direkt von der entsprechenden Relation der Y_{lm} folgt.

Da das System rotationssymmetrisch um die z -Achse ist, fallen alle Y_{lm} die φ enthalten weg:

$$\int_0^{2\pi} e^{i\varphi} d\varphi = 0, \quad \int_0^{2\pi} e^{2i\varphi} d\varphi = 0.$$

Also $q_{11} = q_{22} = q_{21} = 0$. Da $Y_{10} \sim \cos \vartheta = z/r$ ungerade bezüglich z ist, aber das Ellipsoid symmetrisch entlang der z -Achse, verschwindet das entsprechende Integral, daher auch q_{10} . Das sieht man auch über

$$\int_{-1}^1 d(\cos \vartheta) \cos \vartheta = 0.$$

Bleiben also nur q_{00} und q_{20} zu berechnen.

$$\begin{aligned} q_{00} &= \int d^3r r^0 Y_{00}(\vartheta, \varphi) \rho(\vec{r}) \\ &= \int d^3r \sqrt{\frac{1}{4\pi}} \rho(\vec{r}) \\ &= \sqrt{\frac{1}{4\pi}} \frac{4\pi}{3} a^2 c \rho_0. \end{aligned}$$

Hierbei wurde das Volumen des Ellipsoids eingesetzt. Man kann es über die angegebene Variablentransformation erhalten:

$$\tilde{x} = \frac{x}{a} = \tilde{r} \sin \tilde{\vartheta} \cos \tilde{\varphi}, \quad \tilde{y} = \frac{y}{a} = \tilde{r} \sin \tilde{\vartheta} \sin \tilde{\varphi}, \quad \tilde{z} = \frac{z}{c} = \tilde{r} \cos \tilde{\vartheta}.$$

$$\begin{aligned} \int d^3r \rho(\vec{r}) &= \int dx dy dz \rho(\vec{r}) = a^2 c \int d\tilde{x} d\tilde{y} d\tilde{z} \rho(\tilde{x}, \tilde{y}, \tilde{z}) = a^2 c \int_0^1 \tilde{r}^2 d\tilde{r} \int_{-1}^1 d(\cos \tilde{\vartheta}) \int_0^{2\pi} d\tilde{\varphi} \rho_0 \\ &= a^2 c \frac{1}{3} \times 2 \times 2\pi = \frac{4\pi}{3} a^2 c. \end{aligned}$$

Berechnung von q_{20} erfolgt analog:

$$\begin{aligned} q_{20} &= \int d^3r r^2 Y_{20}(\vartheta, \varphi) \rho(\vec{r}) \\ &= \int d^3r r^2 \sqrt{\frac{5}{16\pi}} (3 \cos^2 \vartheta - 1) \rho(\vec{r}) \\ &= \int d^3r r^2 \sqrt{\frac{5}{16\pi}} \frac{3z^2 - r^2}{r^2} \rho(\vec{r}) \\ &= \sqrt{\frac{5}{16\pi}} \int d^3r (3z^2 - r^2) \rho(\vec{r}) \\ &= \sqrt{\frac{5}{16\pi}} a^2 c \int_0^1 \tilde{r}^2 d\tilde{r} \int_{-1}^1 d(\cos \tilde{\vartheta}) \int_0^{2\pi} d\tilde{\varphi} \left[3c^2 \tilde{r}^2 \cos^2 \tilde{\vartheta} - a^2 \tilde{r}^2 (1 - \cos^2 \tilde{\vartheta}) - c^2 \tilde{r}^2 \cos^2 \tilde{\vartheta} \right] \rho_0 \\ &= \sqrt{\frac{5}{16\pi}} a^2 c \int_0^1 \tilde{r}^4 d\tilde{r} \int_{-1}^1 d(\cos \tilde{\vartheta}) 2\pi \left[(2c^2 + a^2) \cos^2 \tilde{\vartheta} - a^2 \right] \rho_0 \\ &= \sqrt{\frac{5}{16\pi}} a^2 c \frac{1}{5} 2\pi \left[(2c^2 + a^2) \frac{2}{3} - 2a^2 \right] \rho_0 \\ &= \sqrt{\frac{5}{16\pi}} \frac{4\pi}{3} a^2 c \rho_0 \frac{2}{5} (c^2 - a^2). \end{aligned}$$

Hierbei wurde verwendet:

$$r^2 = x^2 + y^2 + z^2 = a^2 (\tilde{x}^2 + \tilde{y}^2) + c^2 \tilde{z}^2 = a^2 \tilde{r}^2 \sin^2 \tilde{\vartheta} + c^2 \tilde{r}^2 \cos^2 \tilde{\vartheta} = a^2 \tilde{r}^2 (1 - \cos^2 \tilde{\vartheta}) + c^2 \tilde{r}^2 \cos^2 \tilde{\vartheta}$$

Das Potential kann dann geschrieben werden als:

$$\begin{aligned} \phi(\vec{r}) &= 4\pi \frac{Y_{00}(\vartheta, \varphi)}{r} q_{00}^* + \frac{4\pi}{5} \frac{Y_{20}(\vartheta, \varphi)}{r^3} q_{20}^* \\ &= 4\pi \frac{1}{r} \sqrt{\frac{1}{4\pi}} \sqrt{\frac{1}{4\pi}} \frac{4\pi}{3} a^2 c \rho_0 + \frac{4\pi}{5} \frac{1}{r^3} \sqrt{\frac{5}{16\pi}} (3 \cos^2 \vartheta - 1) \sqrt{\frac{5}{16\pi}} \frac{4\pi}{3} a^2 c \rho_0 \frac{2}{5} (c^2 - a^2) \\ &= \frac{4\pi}{3} a^2 c \rho_0 \left(\frac{1}{r} + \frac{c^2 - a^2}{10} \frac{3 \cos^2 \vartheta - 1}{r^3} \right). \end{aligned}$$

b) Für das zweite Ellipsoid gilt $q_{00} = 0$, da sich die positiven und negativen Ladungen integriert gegenseitig aufheben. Bleiben also nur Dipolmomente. Weiters folgt $q_{11} = 0$ aufgrund der Rotationssymmetrie um φ . Bleibt q_{10} zu berechnen:

$$\begin{aligned}
q_{10} &= \int d^3r r Y_{10}(\vartheta, \varphi) \rho(\vec{r}) \\
&= \int d^3r r \sqrt{\frac{3}{4\pi}} \cos \vartheta \rho(\vec{r}) \\
&= \sqrt{\frac{3}{4\pi}} \int d^3r z \rho(\vec{r}) \\
&= \sqrt{\frac{3}{4\pi}} a^2 c \int_0^1 \tilde{r}^2 d\tilde{r} \int_0^{2\pi} d\tilde{\varphi} \left[\int_{-1}^0 d(\cos \tilde{\vartheta}) c \tilde{r} \cos \tilde{\vartheta} (-\rho_0) + \int_0^1 d(\cos \tilde{\vartheta}) c \tilde{r} \cos \tilde{\vartheta} (+\rho_0) \right] \\
&= \sqrt{\frac{3}{4\pi}} a^2 c \int_0^1 \tilde{r}^3 d\tilde{r} 2\pi c \left[\frac{1}{2} + \frac{1}{2} \right] \rho_0 \\
&= \sqrt{\frac{3}{4\pi}} a^2 c \frac{1}{4} 2\pi c \rho_0 \\
&= \sqrt{\frac{3}{4\pi}} \frac{\pi}{2} a^2 c^2 \rho_0.
\end{aligned}$$

Aufgrund der Rotationssymmetrie um den Winkel φ verwinden auch $q_{21} = q_{22} = 0$. Weiters verschwindet $q_{20} = 0$, weil $Y_{20} \sim (3 \cos^2 \vartheta - 1)$ gerade in $\cos \vartheta$ ist, aber die Ladungsverteilung $\rho(\vartheta)$ ungerade. Das Potential des Dipols lautet:

$$\begin{aligned}
\phi^{(b)}(\vec{r}) &= \frac{4\pi}{3} \frac{Y_{10}(\vartheta, \varphi)}{r^2} q_{10}^* \\
&= \frac{4\pi}{3} \frac{1}{r^2} \sqrt{\frac{3}{4\pi}} \cos \vartheta \sqrt{\frac{3}{4\pi}} \frac{\pi}{2} a^2 c^2 \rho_0 \\
&= \frac{1}{r^2} \frac{\pi}{2} a^2 c^2 \rho_0 \cos \vartheta.
\end{aligned}$$

c) In großen Entfernungen wirkt das erste Ellipsoid wie ein elektrischer Monopol, also wie eine Punktladung mit Gesamtladung $Q = 4\pi a^2 c \rho_0 / 3$, und das zweite Ellipsoid wie ein elektrischer Dipol. Zu untersuchen ist also die Wirkung eines elektrischen Dipolfeldes auf eine Punktladung. Wegen $\vec{F} = q\vec{E}$ genügt es, das elektrische Feld zu kennen. Dieses ist über $\vec{E} = -\vec{\nabla}\phi$ berechenbar.

Gradient in Kugelkoordinaten:

$$\vec{\nabla} = \vec{e}_r \frac{\partial}{\partial r} + \vec{e}_\vartheta \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \vartheta} + \vec{e}_\varphi \frac{1}{r \sin \vartheta} \frac{\partial}{\partial \varphi}.$$

Man erhält dann:

$$\begin{aligned}
\vec{E} &= -\vec{\nabla}\phi \\
&= -\left(\vec{e}_r \frac{\partial}{\partial r} + \vec{e}_\vartheta \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \vartheta} + \vec{e}_\varphi \frac{1}{r \sin \vartheta} \frac{\partial}{\partial \varphi}\right) \frac{1}{r^2} \frac{\pi}{2} a^2 c^2 \rho_0 \cos \vartheta \\
&= -\frac{\pi}{2} a^2 c^2 \rho_0 \left(\vec{e}_r \frac{-2}{r^3} \cos \vartheta + \vec{e}_\vartheta \frac{1}{r^3} (-\sin \vartheta) + \vec{e}_\varphi 0\right) \\
&= \frac{\pi}{2} a^2 c^2 \rho_0 \frac{1}{r^3} (2\vec{e}_r \cos \vartheta + \vec{e}_\vartheta \sin \vartheta) \\
&= \frac{\pi}{2} a^2 c^2 \rho_0 \frac{1}{r^3} \begin{pmatrix} 3 \cos \varphi \sin \vartheta \cos \vartheta \\ 3 \sin \varphi \sin \vartheta \cos \vartheta \\ 3 \cos^2 \vartheta - 1 \end{pmatrix} \\
&= \frac{\pi}{2} a^2 c^2 \rho_0 \frac{1}{r^5} \begin{pmatrix} 3xz \\ 3yz \\ 3z^2 - r^2 \end{pmatrix} \\
&= \frac{\pi}{2} a^2 c^2 \rho_0 \frac{3(\vec{e}_z \cdot \vec{r})\vec{r} - r^2 \vec{e}_z}{r^5},
\end{aligned}$$

wobei die letzten vier Zeilen verschiedene Varianten des Endergebnisses sind. Hierbei wurden die Einheitsvektoren verwendet:

$$\vec{e}_r = \begin{pmatrix} \sin \vartheta \cos \varphi \\ \sin \vartheta \sin \varphi \\ \cos \vartheta \end{pmatrix}, \quad \vec{e}_\vartheta = \begin{pmatrix} \cos \vartheta \cos \varphi \\ \cos \vartheta \sin \varphi \\ -\sin \vartheta \end{pmatrix}, \quad \vec{e}_\varphi = \begin{pmatrix} -\sin \varphi \\ \cos \varphi \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Die Kraft ergibt sich aus $\vec{F} = Q\vec{E}$ mit $Q = 4\pi a^2 c \rho_0 / 3$:

$$\begin{aligned}
\vec{F} &= Q\vec{E} \\
&= \frac{4\pi a^2 c \rho_0}{3} \frac{\pi}{2} a^2 c^2 \rho_0 \frac{1}{r^3} \begin{pmatrix} 3 \cos \varphi \sin \vartheta \cos \vartheta \\ 3 \sin \varphi \sin \vartheta \cos \vartheta \\ 3 \cos^2 \vartheta - 1 \end{pmatrix} \\
&= \frac{2\pi^2 a^4 c^3 \rho_0^2}{3r^3} \begin{pmatrix} 3 \cos \varphi \sin \vartheta \cos \vartheta \\ 3 \sin \varphi \sin \vartheta \cos \vartheta \\ 3 \cos^2 \vartheta - 1 \end{pmatrix} \\
&= \frac{3}{8} Q^2 c \frac{1}{r^3} \begin{pmatrix} 3 \cos \varphi \sin \vartheta \cos \vartheta \\ 3 \sin \varphi \sin \vartheta \cos \vartheta \\ 3 \cos^2 \vartheta - 1 \end{pmatrix} \\
&= \frac{3}{8} Q^2 c \begin{pmatrix} 3xz \\ 3yz \\ 3z^2 - r^2 \end{pmatrix} \frac{1}{r^5} \\
&= \frac{3}{8} Q^2 c \frac{3(\vec{e}_z \cdot \vec{r})\vec{r} - r^2 \vec{e}_z}{r^5}
\end{aligned}$$

wobei das Ergebnis in verschiedenen möglichen Varianten aufgeschrieben wurde.

d) Man kann sich überlegen:

q_{00} , q_{10} , q_{20} verschwinden aufgrund der φ -Integration $\int_{-\pi/2}^{\pi/2} \rho_0 d\varphi + \int_{\pi/2}^{3\pi/2} (-\rho_0) d\varphi = \pi\rho_0 - \pi\rho_0 = 0$. q_{22} verschwindet ebenfalls aufgrund der φ -Integration, da die Integrationen über die Intervalle $\int_{-\pi/2}^{\pi/2} e^{2i\varphi} \rho_0 d\varphi = 0$ und $\int_{\pi/2}^{3\pi/2} e^{2i\varphi} (-\rho_0) d\varphi = 0$ separat verschwinden. q_{21} verschwindet aufgrund der ϑ -Integration in jedem Ladungsbereich separat, da der Integrand als Funktion von ϑ ungerade ist. Die einzige nicht-verschwindende Komponenten bleibt demnach $q_{11} = -q_{1,-1}^*$.