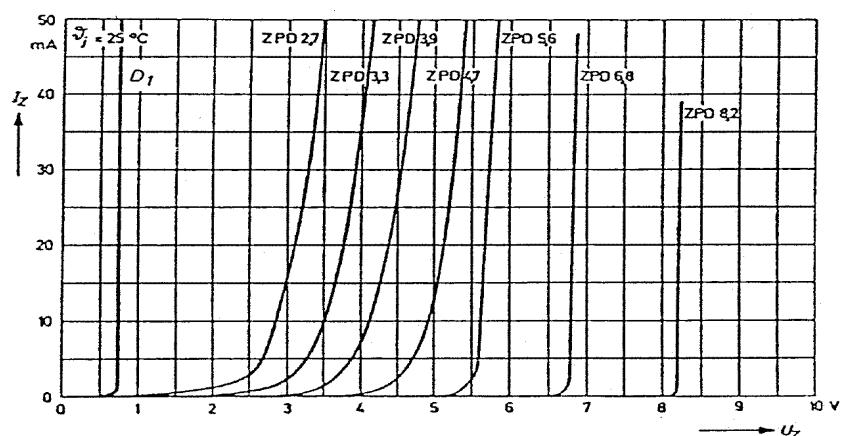


BEISPIEL 1.1: Referenzspannungsquelle mit Zenerdiode



Mit dieser Schaltung soll aus einer möglicher Weise zeitlich schwankenden Versorgungsspannung U_0 eine möglichst konstante Ausgangsspannung U_a gewonnen werden. Weiters soll die Schaltung als Spannungsquelle arbeiten, d.h. die Ausgangsspannung soll möglichst unabhängig von der angeschlossenen Last sein. Die Qualität der Schaltung wird durch die *Line Regulation* u_a/u_0 (Verhältnis der Änderung der Ausgangsspannung zur Änderung der Versorgungsspannung) und durch den *Ausgangswiderstand* $r_a = -u_a/i_a$ (=Verhältnis der Änderung der Ausgangsspannung zur Änderung des Ausgangsstroms) charakterisiert.

- Dimensionieren Sie den Widerstand R so, dass bei unbelasteter Spannungsquelle ($I_{a0} = 0$) der gewünschte Strom I_{Z0} durch die Zenerdiode fließt.
- Welchen Strom I_a darf man der Spannungsquelle maximal entnehmen, damit U_a gegenüber dem Leerlauf um weniger als 1% abfällt?
- Berechnen Sie die Line Regulation.



LINEARISIERUNG

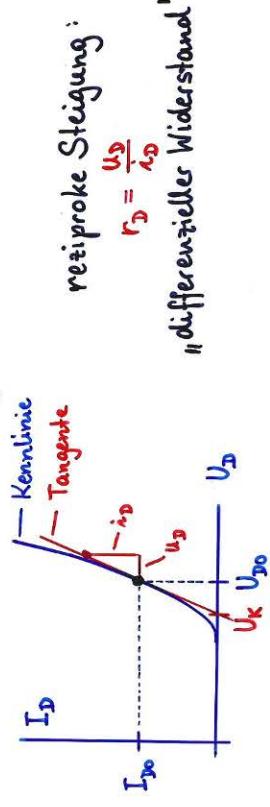
Betrachte: Netzwerk mit nichtlinearen Bauelementen

Bei "kleinen" Abweichungen von einem "Arbeitspunkt"

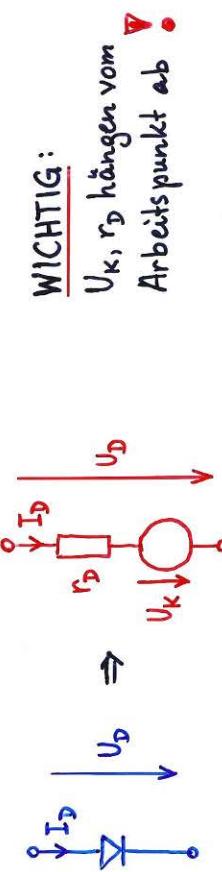
$$\begin{aligned} I_x &= I_{x0} + i_x \\ U_x &= U_{x0} + u_x \end{aligned}$$

... Ruhestrom, -spannung
... Kleinsignale

lässt sich die Kennlinie durch ihre Tangente im Arbeitspunkt



Das Bauelement lässt sich dann durch ein linearisiertes Modell beschreiben:



Bauelement

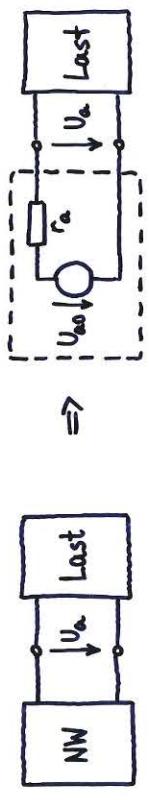
Vorteil: Man erhält ein lineares Netzwerk, auf das alle Methoden der linearen Netzwerkanalyse anwendbar sind (Theremin-, Norton-Theorem, Superpositionsgesetz,...)

Einschränkung: Die Abweichungen vom Arbeitspunkt müssen klein genug sein, dass die Tangente eine gute Approximation der Kennlinie ist.

KLEINE ÄNDERUNGEN DER „LAST“

Betrachte: Änderung oder Zuschalten einer "Last"

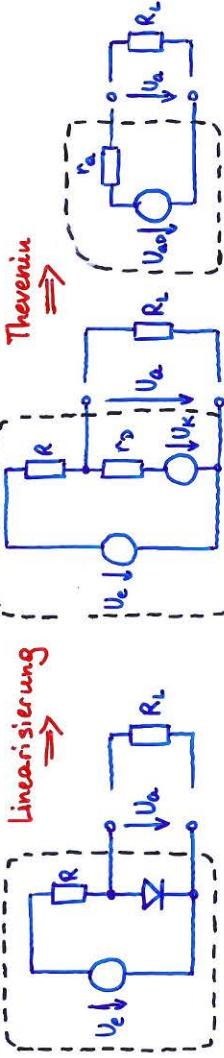
Falls nur "kleine" Änderungen an den nichtlinearen Bauelementen des Netzwerks NW auftreten, können diese durch ihre linearisierten Modelle ersetzt werden. Nach Theremin kann dann NW durch eine Spannungsquelle (U_{ao}) mit Innenswiderstand (r_a) ersetzt werden:



Die Leerlaufspannung U_{ao} ist die Spannung im unbelasteten Fall.

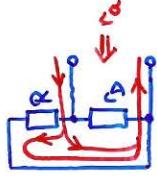
Den (differentiellen) Ausgangswiderstand r_a erhält man, indem man in der linearisierten Ersatzschaltung von NW alle unabhängigen Quellen null setzt (einschließlich der unabh. Quellen der linearisierten Bauelementemodelle U_k ; nicht jedoch gesteuerte Quellen) und den Widerstand zwischen den Klemmen bestimmt.

Beispiel: Bestimme ΔU_a beim Anschließen von R_L



ursprüngliche Schaltung

- aus ursprünglicher Schaltung: Leerlaufspannung $U_{ao} = U_f$
- aus linearisierter Schaltung: Ausgangswiderstand $r_a = R \parallel r_d$
- aus vereinfachter Schaltung: $U_a = U_{ao} \frac{R_L}{r_a + R_L}$; $\Delta U_a = U_a - U_{ao}$

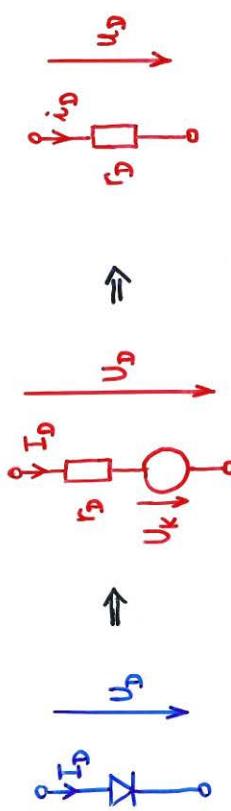


KLEIN SIGNAL ANALYSE

DIE DIODE

Betrachte: Änderung einer Quelle

Falls nur "kleine" Änderungen an den nichtlinearen Bauelementen auftreten, können die Änderungen (i_x, u_x) im Netzwerk durch Analyse der Kleinsignalersatzschaltung ermittelt werden. Diese erhält man dadurch, dass man in der ursprünglichen Schaltung alle konstanten Quellen null setzt, die veränderliche Quelle durch ihre Änderung und alle nichtlinearen Bauelemente durch ihre Kleinsignalmodelle ersetzt. Die Kleinsignalmodelle erhält man aus den linearisierten Modellen, indem man unabhängige Quellen null setzt:



Bauelement

Kleinsignalmodell

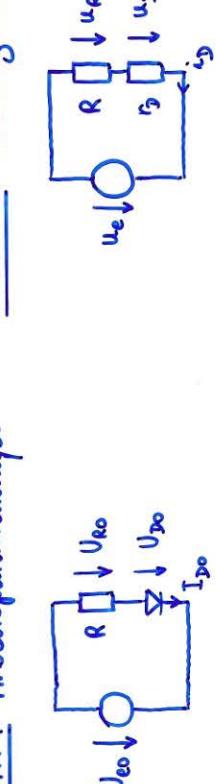
Näherungsweise Analyse des Arbeitspunkts:

$$U_{D0} = U_f \quad (\approx 0,7 \text{ V}) \quad \dots \text{Flussspannung}$$

I_{D0} aus Analyse der Schaltung

$$|u_D| \ll n U_T \quad \text{Grenze für Kleinsignalanalyse:}$$

Dynamisches Kleinsignalmodell der Diode:



$$U_{D0} = \frac{n U_T}{I_{D0}}, \quad U_{D0} = U_{eo} - U_f \quad r_D = U_{eo} \frac{r_3}{r_3 + R}, \quad i_D = u_D / r_D$$

Diodenkennlinie:

$$I_D = I_s \cdot \left[\exp\left(\frac{U_D}{n U_T}\right) - 1 \right]$$

$$I_s \dots \text{Sperrstrom}$$

$$U_T = \frac{kT}{e} = 25 \text{ mV bei RT}$$

$$\dots \text{Temperaturspannung}$$

$$n = 1,2 \dots \text{Idealitätsfaktor}$$

$$\text{Differenzialer Leitwert: } g_D = \frac{dI_D}{dU_D} = \dots = \frac{I_{D0}}{n U_T}$$

$$r_D = \frac{1}{g_D} = \frac{n U_T}{I_{D0}}$$

Differentieller Widerstand:

Der differentielle Widerstand hängt also vom Arbeitspunkt (I_{D0}) ab!

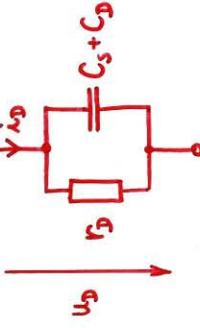
\Rightarrow Vor der Kleinsignalanalyse muss eine Analyse des Arbeitspunkts erfolgen.

Näherungsweise Analyse des Arbeitspunkts:

$$U_{D0} = U_f \quad (\approx 0,7 \text{ V}) \quad \dots \text{Flussspannung}$$

I_{D0} aus Analyse der Schaltung

$$|u_D| \ll n U_T \quad \text{Grenze für Kleinsignalanalyse:}$$



$$C_s \dots \text{Sperrsichtskapazität}$$

(im Flussfall meist vernachlässigbar)

$$C_D \dots \text{Diffusionskapazität}$$

(im Sperrfall vernachlässigbar)

$$\tau_T \dots \text{Transitzeit}$$

$$C_D = g_D \cdot \tau_T$$