

---

**Familienname:**

**Vorname:**

**Matrikelnummer:**

**Studienkennzahl:**

**Email:**

Aufgabe 1 (8 Punkte):

Aufgabe 2 (14 Punkte):

Aufgabe 3 (8 Punkte):

---

Gesamtpunktzahl:

---

Note:

---

**Matlab - Nachtest (90 Minuten)**  
**VU Einführung ins Programmieren für TM**

**3. März 2008**

---

**Aufgabenstellung.** Gegeben seien eine reguläre Matrix  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  sowie eine rechte Seite  $b \in \mathbb{R}^n$ . Eine Möglichkeit zur Lösung des linearen Gleichungssystems  $Ax = b$  ist das Gaußsche Eliminationsverfahren, das im Folgenden mit und ohne Pivot-Suche realisiert werden soll.

**Aufgabe 1 (8 Punkte).** Es sei  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  eine reguläre untere Dreiecksmatrix, d.h.

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & & & & \mathbf{0} \\ a_{21} & a_{22} & & & \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & & \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \\ a_{n1} & a_{n2} & a_{n3} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix}$$

bzw.  $a_{jk} = 0$  für  $k > j$ . Dann gilt  $a_{jj} \neq 0$  für alle  $j = 1, \dots, n$ , und zu gegebenem  $b \in \mathbb{R}^n$  existiert ein eindeutiges  $x \in \mathbb{R}^n$  mit  $Ax = b$ . Man schreibe mittels geeigneter Schleifen eine Funktion `solveL`, die  $x$  berechnet. — Um den Algorithmus herzuleiten, schreibe man das Matrix-Vektor-Produkt  $b = Ax$  komponentenweise für  $b_j$  mit  $j = 1, \dots, n$  als Summe hin. Man überlege, wie die spezielle Gestalt von  $A$  die Laufindizes der Summe vereinfacht und löse diese Gleichung nach  $x_j$  auf.

Herleitung der Formel für  $x_j$ .

Lösung zu Aufgabe 1.

**Aufgabe 2 (14 Punkte).** Falls die reguläre Matrix  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  keine untere Dreiecksmatrix ist, kann man  $A$  durch geeignete Eliminationsschritte auf untere Dreiecksgestalt bringen. Dies entspricht dem Vorgehen, wenn man ein lineares Gleichungssystem händisch löst:

- Im ersten Eliminationsschritt zieht man geeignete Vielfache der letzten Zeile von den übrigen Zeilen ab und erhält dadurch eine Matrix der Form

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1,n-1} & 0 \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2,n-1} & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{n,n-1} & a_{nn} \end{pmatrix},$$

- Im zweiten Eliminationsschritt zieht man nun geeignete Vielfache der vorletzten Zeile von den übrigen Zeilen ab und erhält eine Matrix der Form

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & 0 & 0 \\ a_{21} & a_{22} & \dots & 0 & 0 \\ a_{31} & a_{32} & \dots & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots \\ a_{n-1,1} & a_{n-1,2} & \dots & a_{n-1,n-1} & 0 \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{n,n-1} & a_{nn} \end{pmatrix},$$

- Nach  $n - 1$  Eliminationsschritten erhält man also eine untere Dreiecksmatrix  $A$ .

Man beachte, dass auch die rechte Seite  $b \in \mathbb{R}^n$  geeignet modifiziert werden muss. Das resultierende Gleichungssystem  $Ax = b$  mit regulärer unterer Dreiecksmatrix kann dann mittels `solveL` aus Aufgabe 1 gelöst werden. Schreiben Sie eine Funktion `gauss`, die diesen Algorithmus realisiert und die Lösung  $x \in \mathbb{R}^n$  eines Gleichungssystems  $Ax = b$  berechnet. — Machen Sie sich das Vorgehen zunächst an einem Beispiel mit  $A \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$  sowie  $A \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$  klar.

Betrachtung des Beispiels  $A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix}$ .

Betrachtung des Beispiels  $A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix}$ .

Lösung von Aufgabe 2.

**Aufgabe 3 (8 Punkte).** Das Gaußsche Eliminationsverfahren scheitert, falls im  $k$ -ten Schritt  $a_{kk} = 0$  gilt, auch wenn das Gleichungssystem  $Ax = b$  eine eindeutige Lösung  $x$  besitzt, so beispielsweise in den Fällen

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & 0 \end{pmatrix} \quad \text{oder} \quad A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & 1 & 1 \\ a_{31} & 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

Deshalb kann man das Verfahren um eine sogenannte *Pivot-Suche* erweitern:

- Im  $k$ -ten Schritt wählt man aus  $a_{1k}, \dots, a_{kk}$  das betragsgrößte Element  $a_{pk}$ .
- Dann vertauscht man die  $k$ -te und die  $p$ -te Zeile von  $A$  (und  $b$ ).
- Schließlich führt man den Eliminationsschritt aus wie zuvor.

Schreiben Sie eine Funktion `gausspivot`, die dieses Vorgehen realisiert. Realisieren Sie die Funktion möglichst rechenökonomisch. Sofern möglich, vermeiden Sie insbesondere das unnötige Kopieren von Speicher.

### Lösung von Aufgabe 3.