

1. Bestimmen Sie die allgemeine Lösung der folgenden Differentialgleichungen und skizzieren Sie die Integralkurven.

a)

$$x' = \begin{pmatrix} -3 & 1 \\ 0 & 3 \end{pmatrix} x, \quad x \in \mathbb{R}^2$$

b)

$$x' = \begin{pmatrix} -3 & 1 \\ 0 & -3 \end{pmatrix} x, \quad x \in \mathbb{R}^2$$

c)

$$x' = \begin{pmatrix} -3 & 1 \\ 1 & -3 \end{pmatrix} x, \quad x \in \mathbb{R}^2$$

**Hinweis:** Benützen Sie im Fall einer diagonalisierbaren Matrix die Methoden aus der Vorlesung. Falls die Matrix nicht diagonalisierbar ist, lösen Sie die Differentialgleichung direkt.

2. Bestimmen Sie ein Fundamentalsystem für die Differentialgleichung

$$y''' - 3y' + 2y = 0$$

und suchen Sie eine spezielle Lösung der Differentialgleichung

$$y''' - 3y' + 2y = 9e^x$$

auf zwei Arten: a) mittels Variation der Konstanten und b) mittels der Ansatzmethode.

3. Bestimmen Sie die allgemeine Lösung der folgenden inhomogenen Differentialgleichungen. Geben Sie jeweils ein reelles Fundamentalsystem des homogenen Systems an. Berechnen Sie jeweils eine Partikulärlösung mit Hilfe der Ansatzmethode.

a)  $y'' + y = \sin t + \sin 3t$ ,

b)  $y'' + y = t e^{-2t} \cos t$ ,

c)  $y'' - y = t e^{-t}$ .

d)  $y'' + y' + y = \sin t$

e)  $y'' - y = t^2 e^{-t}$

Untersuchen Sie, ob die Lösungen dieser ODEs stabil bzw. asymptotisch stabil sind.

4. Untersuchen Sie das Verhalten des gedämpften angetriebenen Oszillators

$$y'' + 2by' + y = \cos \omega t$$

in Abhängigkeit von  $b \geq 0$  und  $\omega \in \mathbb{R}$ .

Untersuchen Sie insbesondere den Fall  $b = 0$  und  $\omega = 1$ . Man spricht von *Resonanz*, da das System genau mit der Eigenfrequenz angeregt wird.

Zeigen Sie, dass für  $b = 0$  und  $\omega \approx 1$  sogenannte *Schwebungen* auftreten, bei denen sich die Amplitude der Partikulärlösung periodisch ändert.

Wie verhält sich das System für  $b \ll 1$  und  $\omega \approx 1$ ?

5. Ein einfaches Räuber-Beute-Modell nach Lotka und Volterra hat die Form

$$\begin{aligned}x' &= x(a - by), \\y' &= y(-c + dx), \quad a, b, c, d \in \mathbb{R}_{>0}.\end{aligned}$$

Die Funktion  $x(t)$  beschreibt die Größe der Population der Beutetiere und  $y(t)$  beschreibt die Größe der Population der Räuber als Funktion der Zeit  $t$ . Dabei ist natürlich nur der Bereich  $x \geq 0$  und  $y \geq 0$  biologisch sinnvoll.

- Interpretieren Sie das Modell.
- Bestimmen Sie alle Gleichgewichtspunkte.
- Wie verhalten sich die Lösungen mit den Anfangswerten  $(x_0, 0)$  bzw.  $(0, y_0)$ ?
- Für das System von Differentialgleichungen  $x' = xg(y)$  und  $y' = yh(x)$  ist  $u(x, y) = \frac{1}{xy}$  ein integrierender Faktor. Also  $-\frac{h(x)}{x} dx + \frac{g(y)}{y} dy = 0$ , woraus folgt  $F(x, y) = \int(-\frac{h(x)}{x} dx + \frac{g(y)}{y} dy) = \text{const.}$  Die Funktion  $F(x, y)$  ist also eine *Erhaltungsgröße*, verwenden Sie das um eine implizite Darstellung der Integralkurven des gegebenen Räuber-Beute Modells zu finden.
- Skizzieren Sie Integralkurven und interpretieren Sie das Verhalten der Lösungen.

**Hinweis:** Einer Lösung  $x(t), t \in I$  der autonomen Differentialgleichung  $x' = f(x)$  entspricht eine Kurve, die in jedem auf der Kurve liegenden Punkt  $x$  den Tangentialvektor  $f(x)$  hat. Diese Kurven heißen Integralkurven des Vektorfeldes.

6. Betrachten Sie das skalare autonome System  $x' = f(x)$ ,  $f$  stetig, welches die Ruhelage  $\bar{x}$  habe. Zeigen Sie:

- Falls es  $\delta > 0$  gibt, sodass  $f(x) < 0$  für  $x \in (\bar{x}, \bar{x} + \delta)$  und  $f(x) > 0$  für  $x \in (\bar{x} - \delta, \bar{x})$ , dann ist  $x \equiv \bar{x}$  asymptotisch stabil.
- Falls es  $\delta > 0$  gibt, sodass  $f(x) > 0$  für  $x \in (\bar{x}, \bar{x} + \delta)$  oder  $f(x) < 0$  für  $x \in (\bar{x} - \delta, \bar{x})$ , dann ist  $x \equiv \bar{x}$  instabil.

7. Schreiben Sie die lineare Differentialgleichung 2. Ordnung

$$y'' + by' + ky = 0$$

als System von Differentialgleichungen 1. Ordnung.

- Klassifizieren und skizzieren Sie für  $k = 0, 1, -1$  die auftretenden Phasenporträts, wenn  $b$  ganz  $\mathbb{R}$  durchläuft.
- Klassifizieren und skizzieren Sie die auftretenden Phasenporträts, wenn  $(k, b)$  die Gerade  $k = -b$  durchläuft.
- Klassifizieren und skizzieren Sie die auftretenden Phasenporträts, wenn  $(k, b)$  den Kreis  $k^2 + b^2 = 1$  durchläuft.

Überlegen und benützen Sie dazu eine Klassifikation ebener linearer Systeme in der Spur-Determinante Ebene. Wo treten jeweils Änderungen (Verzweigungen) im Stabilitätsverhalten bzw. im Phasenporträt auf?