

1. Sei P_2 der Polynomraum aller Polynome vom Grad kleiner gleich 2, gegeben durch

$$P_2 = \{a_0 + a_1x + a_2x^2 : a_0, a_1, a_2 \in \mathbb{R}\}.$$

Betrachten Sie die Basis $B_1 = \{p_1, p_2, p_3\} = \{x^2 + 2x, x - 2, x^2 - 2\}$ und die sogenannte Monombasis $B_2 = \{b_1, b_2, b_3\} = \{1, x, x^2\}$.

- Zeigen Sie, dass sowohl B_1 als auch B_2 eine Basis von P_2 bilden.
- Bestimmen Sie die Dimension von P_2 .
- Berechnen Sie für $q(x) = 3x^2 + 5x - 10$ die Koordinatenvektoren $[q]_{B_1}$ und $[q]_{B_2}$.

Lösung.

- Eine Basis ist ein sogenanntes linear unabhängiges Erzeugendensystem, es können somit alle Elemente eines Vektorraum mithilfe der linear unabhängigen Basiselemente dargestellt werden.
 - Lineare Unabhängigkeit von B_1 :

$$\begin{aligned} s_1(x^2 + 2x) + s_2(x - 2) + s_3(x^2 - 2) &= 0 \stackrel{!}{\Rightarrow} s_1 = s_2 = s_3 = 0 \\ s_1x^2 + s_3x^2 + 2s_1x + s_2x - 2s_2 - 2s_3 &= 0 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow s_1x^2 + s_3x^2 &\stackrel{!}{=} 0 \quad \Rightarrow \quad s_1 + s_3 = 0 \\ \Rightarrow 2s_1x + s_2x &\stackrel{!}{=} 0 \quad \Rightarrow \quad 2s_1 + s_2 = 0 \\ \Rightarrow -2s_2 - 2s_3 &\stackrel{!}{=} 0 \quad \Rightarrow \quad s_3 = -s_2 \end{aligned}$$

Somit erhalten wir die Gleichungen

$$\begin{aligned} I : \quad s_3 &= -s_1, \\ II : \quad s_2 &= -2s_1, \\ III : \quad s_3 &= -s_2 \end{aligned}$$

Aus $I + III \Rightarrow s_1 = s_2$. Gleichung II ist somit allerdings nur genau dann auch erfüllt, wenn $s_1 = s_2 = 0$, womit folgt, dass

$$s_1 = s_2 = s_3 = 0$$

- Weiters kann mithilfe der Polynome $\{p_1, p_2, p_3\}$ jedes beliebige Polynom $p \in P$ durch Linearkombination gebildet werden, weswegen B_1 eine Basis bildet.
- Lineare Unabhängigkeit von B_2 :

$$s_1x^2 + s_2x + s_3 \cdot 1 \stackrel{!}{=} 0 \Leftrightarrow s_1 = s_2 = s_3 = 0$$

- Weiters kann mithilfe der Polynome $\{1, x, x^2\}$ jedes beliebige Polynom $p \in P$ durch Linearkombination gebildet werden, weswegen B_2 eine Basis bildet.

(b) $\dim P_2 = 3$

(c) Koordinatisierung bezüglich B_1 :

$$\begin{aligned}s_1(x^2 + 2x) + s_2(x - 2) + s_3(x^2 - 2) &= 3x^2 + 5x - 10 \\(s_1 + s_3)x^2 + (2s_1 + s_2)x - 2s_2 - 2s_3 &= 3x^2 + 5x - 10\end{aligned}$$

$$\Rightarrow I: \quad s_1 + s_3 \stackrel{!}{=} 3 \quad \Rightarrow \quad s_3 = 3 - s_1$$

$$\Rightarrow II: \quad 2s_1 + s_2 \stackrel{!}{=} 5 \quad \Rightarrow \quad s_1 = \frac{5}{2} - \frac{s_2}{2}$$

$$\Rightarrow III: \quad -2s_2 - 2s_3 \stackrel{!}{=} -10 \quad \Rightarrow \quad s_2 + s_3 = 5$$

$I + II$ ergibt

$$\begin{aligned}III: \quad s_2 + s_3 &= \\s_2 + 3 - s_1 &= \\s_2 + 3 - \frac{5}{2} + \frac{s_2}{2} &= 5 \quad | \cdot 2 \\ \Rightarrow 2s_2 + 6 - 5 + s_2 &= 10 \\ 3s_2 = 9 \quad \Rightarrow \quad s_2 &= 3\end{aligned}$$

Die weiteren Lösungen ergeben sich zu $s_1 = \frac{5}{2} - \frac{3}{2} = 1$ und $s_3 = 3 - s_1 = 2$.

Die Koordinatisierung bezüglich der Basis B_1 lautet $[q]_{B_1} = (1, 3, 2)^T$ und jene bezüglich der Monombasis B_2 lässt sich ablesen zu $[q]_{B_2} = (-10, 5, 3)^T$.

2. Gegeben seien zwei Basen E_2 und B des Vektorraums \mathbb{R}^2 definiert durch

$$E_2 = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\} \quad \text{und} \quad B = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -2 \\ 3 \end{pmatrix} \right\},$$

wobei E_2 die sogenannte kanonische Basis ist.

- (a) Zeigen Sie, dass sowohl E_2 als auch B eine Basis von \mathbb{R}^2 bilden.
- (b) Bestimmen Sie die Dimension von \mathbb{R}^2 .
- (c) Berechnen Sie für $[\mathbf{v}]_B = \begin{pmatrix} 3 \\ -1 \end{pmatrix}$ den Koordinatenvektor $[\mathbf{v}]_{E_2}$ und den Vektor \mathbf{v} .

Lösung.

- (a) Eine Basis ist ein sogenanntes linear unabhängiges Erzeugendensystem, es können somit alle Elemente eines Vektorraum mithilfe der linear unabhängigen Basiselemente dargestellt werden.

– Lineare Unabhängigkeit von E_2 :

$$s_1 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + s_2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \Leftrightarrow \quad s_1 = s_2 = 0$$

– Mithilfe der Vektoren aus E_2 können alle Elemente aus \mathbb{R}^2 mittels Linearkombination dargestellt werden.

– Lineare Unabhängigkeit von B :

$$s_1 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} + s_2 \cdot \begin{pmatrix} -2 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \quad I : s_1 - 2s_2 = 0 \quad \Rightarrow \quad s_1 = 2s_2$$

$$\Rightarrow \quad II : 2s_1 + 3s_2 = 0 \quad \stackrel{I}{\Rightarrow} \quad 4s_2 + 3s_2 = 7s_2 \stackrel{!}{=} 0$$

Somit erhalten wir $s_1 = s_2 = 0$.

– Mithilfe der Vektoren aus B können alle Elemente aus \mathbb{R}^2 mittels Linearkombination dargestellt werden.

- (b) $\dim \mathbb{R}^2 = 2$

- (c) Wir berechnen zunächst den Vektor \mathbf{v} .

$$\mathbf{v} = 3 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} - 1 \cdot \begin{pmatrix} -2 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 \\ 3 \end{pmatrix}$$

Bestimmen wir nun den Koordinatenvektor $[\mathbf{v}]_{E_2}$.

$$s_1 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + s_2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \stackrel{!}{=} \begin{pmatrix} 5 \\ 3 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow s_1 = 5, \quad s_2 = 3 \quad \Rightarrow \quad [\mathbf{v}]_{E_2} = \begin{pmatrix} 5 \\ 3 \end{pmatrix}$$

Der Vektor \mathbf{v} und der Koordinatenvektor $[\mathbf{v}]_{E_2}$ stimmen also überein.

3. Gegeben seien zwei Matrizen $A, B \in \mathbb{R}^{2 \times 3}$ definiert durch

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ -1 & 0 & 2 \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad B = \begin{pmatrix} -1 & 5 & -2 \\ 2 & 2 & -1 \end{pmatrix}.$$

Berechnen Sie $A + B$, $3B$, $-2B$, $A + 2B$, $B - A$, A^T , B^T .

Lösung. Siehe Übungsskriptum, Beispiel 2.2

4. Sei $V = \mathbb{R}^{2 \times 2}$ der Vektorraum aller 2×2 -Matrizen über \mathbb{R} .

(a) Zeigen Sie, dass B gegeben durch

$$B = \left\{ \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \right\}$$

eine Basis von $\mathbb{R}^{2 \times 2}$ darstellt.

(b) Bestimmen Sie den Koordinatenvektor $[A]_B$ für $A = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 3 & 5 \end{pmatrix}$.

(c) Bestimmen Sie die Dimension von $V = \mathbb{R}^{2 \times 2}$ und im allgemeinen Fall $V = \mathbb{R}^{m \times n}$.

Lösung. Siehe Übungsskriptum, Beispiel 2.4

5. Gegeben seien die Matrizen A, B, C definiert durch

$$A = \begin{pmatrix} 3 & 4 & -2 \\ 4 & -1 & 1 \\ 2 & 2 & -3 \\ 1 & 5 & 2 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 4 & 3 \\ 1 & 2 \\ 7 & -5 \end{pmatrix}, \quad C = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 5 & 6 & 7 & 8 \end{pmatrix}.$$

Berechnen Sie $A \cdot B$ und $B \cdot C$.

Lösung. Siehe Übungsskriptum, Beispiel 2.5

6. Betrachten Sie das lineare Gleichungssystem

$$A\mathbf{x} = \mathbf{b}$$

für $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$, $x \in \mathbb{R}^n$, $\mathbf{b} \in \mathbb{R}^m$.

Bestimmen Sie $\text{Rang } A$ und $\text{Rang}(A|\mathbf{b})$. Beurteilen Sie anhand Ihrer Ergebnisse, ob das lineare Gleichungssystem lösbar ist.

(a)

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -2 & 1 & 3 \\ 2 & -1 & 2 & 2 & 6 \\ 3 & 2 & -4 & -3 & -9 \end{pmatrix} \quad \mathbf{b} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$$

(b)

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 5 & 1 \\ 1 & 1 & -3 & -4 \\ 3 & 6 & -2 & 1 \\ 2 & 2 & 2 & -3 \end{pmatrix} \quad \mathbf{b} = \begin{pmatrix} 5 \\ -1 \\ 8 \\ 2 \end{pmatrix}$$

Lösung. Siehe Übungsskriptum, Beispiel 2.7 (b), (c)

7. Gegeben sei das lineare Gleichungssystem $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$ mit

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 & -1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 & 1 & -2 \\ 3 & 0 & 0 & 0 & -1 \\ 1 & -2 & 5 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad \mathbf{b} = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \\ d \end{pmatrix}$$

- (a) Bestimmen Sie $\text{Rang } A$ und $\text{Rang}(A|\mathbf{b})$. Welche Bedingung an $a, b, c, d \in \mathbb{R}$ muss erfüllt sein, sodass das lineare Gleichungssystem $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$ lösbar ist?
- (b) Bestimmen Sie $\text{Rang } A$ und $\text{Rang}(A|\mathbf{b})$ für die folgenden Werte. Beurteilen Sie anhand Ihrer Ergebnisse, ob das lineare Gleichungssystem lösbar ist.

a	b	c	d
0	0	0	0
1	2	3	4
-1	2	-3	4

Lösung. Siehe Übungsskriptum, Beispiel 2.8