

ANALYSIS II FÜR TPH, UE (103.091)
Test 1 (DI, 08.05.2012) / Gruppe 1 (*mit Lösung*)

• **Aufgabe 1.** Gegeben sei das Skalarfeld $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$:

$$f(x, y) = x^3 + 4xy + y^3 + 5$$

- a) (i) Berechnen Sie den Gradienten und die Hesse-Matrix von f . a): 1.5 P.
 (ii) Geben Sie die quadratische Taylor-Entwicklung an der Stelle $(0, 0)$ an.
 (iii) Geben Sie eine Darstellung für die Tangentialebene von f an der Stelle $(0, 0)$ an.

(i)
$$\nabla f = \begin{pmatrix} 3x^2 + 4y \\ 4x + 3y^2 \end{pmatrix}, \quad H = \begin{pmatrix} 6x & 4 \\ 4 & 6y \end{pmatrix}$$

(ii)
$$f(x, y) = f(0, 0) + \nabla f(0, 0) \cdot \frac{1}{2} (x, y) \cdot H(0, 0) \cdot (x, y) = 5 + 4xy$$

 (Dies liest man auch direkt aus der Definition von f ab.)

(iii)
$$T(x, y) = 5$$

- b) (i) Geben Sie alle stationären Punkte von f samt ihrem Typ an. b): 1.5 P.
 (ii) Geben Sie y so an, dass $(1, y)$ ein parabolischer Punkt von f ist.

(i) $(x, y) = (0, 0)$, Sattelpunkt (H indefinit)
 $(x, y) = (-\frac{4}{3}, -\frac{4}{3})$, lokales Maximum (H negativ definit)

(ii) Es muss gelten $\det H(1, y) = 0 \Rightarrow y = 4/9$

- c) (i) Für welche $(x, y) = (\xi, \eta)$ lässt sich die durch (ξ, η) verlaufende Niveaulinie von f
 (i1) *nicht* lokal nach x parametrisieren ($y = y(x)$), bzw. c): 3 P.
 (i2) *nicht* lokal nach y parametrisieren ($x = x(y)$)?
 (i3) *weder* nach x *noch* nach y ? Was passiert an diesen Stellen?
- (ii) Geben Sie explizite Formelausdrücke für die Ableitungen $y'(x)$ bzw. $x'(y)$ an beliebigen Stellen (ξ, η) an, an denen die betreffende Auflösungsfunktion $y(x)$ bzw. $x(y)$ existiert. Geben sie auch die beiden Werte konkret an der Stelle $(\xi, \eta) = (1, 0)$ an.

(i) Niveaulinie: implizit definiert durch $f(x, y) = f(\xi, \eta) = \text{const.}$

(i1) Falls gilt $f_y(\xi, \eta) = 0$, d.h. $\xi = -\frac{3}{4}\eta^2$
 (i2) Falls gilt $f_x(\xi, \eta) = 0$, d.h. $\eta = -\frac{3}{4}\xi^2$
 (i3) Falls gilt $\nabla f(\xi, \eta) = 0$, d.h. an den stationären Punkten (siehe b))
 (Niveaulinie entartet zu singulärem Punkt)

(ii) Implizit differenzieren:

$$f_y \neq 0: 0 = \frac{d}{dx} f(x, y(x)) = f_x + f_y y' \Rightarrow y'(x) = -f_x/f_y$$

$$f_x \neq 0: 0 = \frac{d}{dy} f(x(y), y) = f_x x' + f_y \Rightarrow x'(y) = -f_y/f_x$$

mit f_x, f_y aus a). An $(\xi, \eta) = (1, 0)$: $y'(1) = -3/4, x'(0) = -4/3$

• **Aufgabe 2.** Gegeben sei das Vektorfeld $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$:

$$f(u, v, w) = \begin{pmatrix} u + v + w \\ u + v^2 + w^3 \end{pmatrix}$$

a) (i) Berechnen Sie die Jacobi-Matrix von f .

a): 1.5 P.

(ii) Geben Sie die Linearisierung von f an der Stelle $(u_0, v_0, w_0) = (1, 1, 1)$ explizit in Form eines Vektorfeldes $T: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$ an.

(i)

$$J = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2v & 3w^2 \end{pmatrix}$$

(ii)

$$\begin{aligned} T(u, v, w) &= f(u_0, v_0, w_0) + J(u_0, v_0, w_0) \cdot \begin{pmatrix} u - u_0 \\ v - v_0 \\ w - w_0 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 3 \\ 3 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} u - 1 \\ v - 1 \\ w - 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} u + v + w \\ u + 2v + 3w - 3 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

(mit $T_1(u, v, w) = f_1(u, v, w)$, da $f_1(u, v, w)$ linear).

b) Lässt sich die durch $f(u, v, w) = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ impliziert definierte Kurve im \mathbb{R}^3 in einer Umgebung der Stelle¹ $(u_0, v_0, w_0) = (0, 0, 0)$ nach w parametrisieren? (Begründung angeben!) b): 2 P.

Betrachte partielle Jacobi-Matrix an der Stelle $(0, 0, 0)$:

$$\frac{\partial f}{\partial(u, v)} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2v \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \dots \text{regulär}$$

\Rightarrow lokal auflösbar nach u, v : $u = u(w), v = v(w)$.

c) Schreiben Sie die Bedingungsgleichungen dafür an, dass – bei Variation des Punktes (u, v, w) entlang der gemäß b) definierten Kurve – die u -Koordinate ein lokales Extremum aufweist. c): 2.5 P.

Mit der Lagrange-Funktion

$$\begin{aligned} F(u, v, w, \lambda_1, \lambda_2) &= \varphi(u, v, w) + \lambda_1 f_1(u, v, w) + \lambda_2 f_2(u, v, w) \\ &= u + \lambda_1 (u + v + w) + \lambda_2 (u + v^2 + w^3) \end{aligned}$$

lautet das zugehörige Lagrange-System:

$$\frac{\partial F}{\partial u} = 1 + \lambda_1 + \lambda_2 = 0$$

$$\frac{\partial F}{\partial v} = \lambda_1 + 2\lambda_2 v = 0$$

$$\frac{\partial F}{\partial w} = \lambda_1 + 3\lambda_2 w^2 = 0$$

$$\frac{\partial F}{\partial \lambda_1} = u + v + w = 0$$

$$\frac{\partial F}{\partial \lambda_2} = u + v^2 + w^3 = 0$$

¹Es gilt $f(0, 0, 0) = (0, 0)$.

- **Aufgabe 3.** Gegeben sei das lineare Funktional $f: (C[0, 2], \|\cdot\|_\infty) \rightarrow \mathbb{R}$,

$$f(x) = \int_0^2 x(t) e^{-t} dt$$

- a) Zeigen Sie: f ist stetig. (Schreiben Sie ihren Beweis in das Kästchen.)

a): 2.5 P.

Es gilt

$$|f(x)| = \left| \int_0^2 x(t) e^{-t} dt \right| \leq \int_0^2 \max_{\tau \in [0,2]} |x(\tau)| \cdot e^{-t} dt = \int_0^2 e^{-t} dt \cdot \|x\|_\infty = \left(1 - \frac{1}{e^2}\right) \|x\|_\infty$$

Daher ist f beschränkt: $|f(x)| \leq K \|x\|_\infty$, mit $K = 1 - \frac{1}{e^2}$.

$\Rightarrow f$ ist stetig.

- b) Sei f wie unter a) definiert.

b): 3.5 P.

Geben Sie für beliebiges $x \in C[0, 2]$ eine Abschätzung der Gestalt

$$|f(X)| \leq L \|x\|_\infty$$

an, wobei $X \in C[0, 2]$ definiert ist als

$$X(t) = \int_0^t x(\tau) d\tau.$$

Wie lautet die Konstante L ?

Mit a) gilt ($K = 1 - \frac{1}{e^2}$)

$$\begin{aligned} |f(X)| &\leq K \|X\|_\infty = K \max_{t \in [0,2]} |X(t)| \\ &\leq K \max_{t \in [0,2]} \left| \int_0^t x(\tau) d\tau \right| \\ &\leq K \max_{t \in [0,2]} \int_0^t |x(\tau)| d\tau \\ &\leq K \int_0^2 |x(\tau)| d\tau \leq 2K \|x\|_\infty, \end{aligned}$$

also $L = 2K = 2 - \frac{2}{e^2}$. (Es gilt auch $|f(X)| \leq K \|x\|_1$.)

ANALYSIS II FÜR TPH, UE (103.091)
Test 1 (DI, 08.05.2012) / Gruppe 2 (*mit Lösung*)

• **Aufgabe 1.** Gegeben sei das Vektorfeld $g: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$:

$$g(u, v, w) = \begin{pmatrix} 2u + v - w \\ u^3 + v + w^2 \end{pmatrix}$$

a) (i) Berechnen Sie die Jacobi-Matrix von g .

a): 1.5 P.

(ii) Geben Sie die Linearisierung von g an der Stelle $(u_0, v_0, w_0) = (1, 0, 1)$ explizit in Form eines Vektorfeldes $T: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$ an.

(i)

$$J = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 \\ 3u^2 & 1 & 2w \end{pmatrix}$$

(ii)

$$\begin{aligned} T(u, v, w) &= g(u_0, v_0, w_0) + J(u_0, v_0, w_0) \cdot \begin{pmatrix} u - u_0 \\ v - v_0 \\ w - w_0 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 \\ 3 & 1 & 2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} u - 1 \\ v \\ w - 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2u + v - w \\ 3u + v + 2w - 3 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

(mit $T_1(u, v, w) = g_1(u, v, w)$, da $g_1(u, v, w)$ linear).

b) Lässt sich die durch $g(u, v, w) = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ impliziert definierte Kurve im \mathbb{R}^3 in einer Umgebung der Stelle¹ $(u_0, v_0, w_0) = (0, 0, 0)$ nach u parametrisieren? (Begründung angeben!) b): 2 P.

Betrachte partielle Jacobi-Matrix an der Stelle $(0, 0, 0)$:

$$\frac{\partial g}{\partial(v, w)} = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 2w \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \dots \text{regulär}$$

⇒ lokal auflösbar nach v, w : $v = v(u)$, $w = w(u)$.

c) Schreiben Sie die Bedingungsgleichungen dafür an, dass – bei Variation des Punktes (u, v, w) entlang der gemäß b) definierten Kurve – die v -Koordinate ein lokales Extremum aufweist. c): 2.5 P.

Mit der Lagrange-Funktion

$$\begin{aligned} F(u, v, w, \lambda_1, \lambda_2) &= \varphi(u, v, w) + \lambda_1 g_1(u, v, w) + \lambda_2 g_2(u, v, w) \\ &= v + \lambda_1 (2u + v - w) + \lambda_2 (u^3 + v + w^2) \end{aligned}$$

lautet das zugehörige Lagrange-System:

$$\frac{\partial F}{\partial u} = 2\lambda_1 + 3\lambda_2 u^2 = 0$$

$$\frac{\partial F}{\partial v} = 1 + \lambda_1 + \lambda_2 = 0$$

$$\frac{\partial F}{\partial w} = -\lambda_1 + 2\lambda_2 w = 0$$

$$\frac{\partial F}{\partial \lambda_1} = 2u + v - w = 0$$

$$\frac{\partial F}{\partial \lambda_2} = u^3 + v + w^2 = 0$$

¹Es gilt $g(0, 0, 0) = (0, 0)$.

• **Aufgabe 2.** Gegeben sei das Skalarfeld $g: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$: $g(x, y) = 2x^3 + 3xy + 2y^3 + 6$

- a) (i) Berechnen Sie den Gradienten und die Hesse-Matrix von g . a): 1.5 P.
(ii) Geben Sie die quadratische Taylor-Entwicklung an der Stelle $(0, 0)$ an.
(iii) Geben Sie eine Darstellung für die Tangentialebene von g an der Stelle $(0, 0)$ an.

(i)
$$\nabla g = \begin{pmatrix} 6x^2 + 3y \\ 3x + 6y^2 \end{pmatrix}, \quad H = \begin{pmatrix} 12x & 3 \\ 3 & 12y \end{pmatrix}$$

(ii)
$$g(x, y) = g(0, 0) + \nabla g(0, 0) \cdot \frac{1}{2}(x, y) \cdot H(0, 0) \cdot (x, y) = 6 + 3xy$$

(Dies liest man auch direkt aus der Definition von g ab.)

(iii)
$$T(x, y) = 6$$

- b) (i) Geben Sie alle stationären Punkte von g samt ihrem Typ an. b): 1.5 P.
(ii) Geben Sie y so an, dass $(1, y)$ ein parabolischer Punkt von g ist.

- (i) $(x, y) = (0, 0)$, Sattelpunkt (H indefinit)
 $(x, y) = (-\frac{1}{2}, -\frac{1}{2})$, lokales Maximum (H negativ definit)
- (ii) Es muss gelten $\det H(1, y) = 0 \Rightarrow y = 1/16$

- c) (i) Für welche $(x, y) = (\xi, \eta)$ lässt sich die durch (ξ, η) verlaufende Niveaulinie von g
(i1) *nicht* lokal nach x parametrisieren ($y = y(x)$), bzw. c): 3 P.
(i2) *nicht* lokal nach y parametrisieren ($x = x(y)$)?
(i3) *weder* nach x noch nach y ? Was passiert an diesen Stellen?
- (ii) Geben Sie explizite Formelausdrücke für die Ableitungen $y'(x)$ bzw. $x'(y)$ an beliebigen Stellen (ξ, η) an, an denen die betreffende Auflösungsfunktion $y'(x)$ bzw. $x'(y)$ existiert. Geben sie auch die beiden Werte konkret an der Stelle $(\xi, \eta) = (1, 1)$ an.

- (i) Niveaulinie: implizit definiert durch $g(x, y) = g(\xi, \eta) = \text{const.}$
(i1) Falls gilt $g_y = 0$, d.h. $\xi = -2\eta^2$
(i2) Falls gilt $g_x = 0$, d.h. $\eta = -2\xi^2$
(i3) Falls gilt $\nabla g(\xi, \eta) = 0$, d.h. an den stationären Punkten (siehe b))
(Niveaulinie entartet zu singulärem Punkt)
- (ii) Implizit differenzieren:
 $g_y \neq 0: 0 = \frac{d}{dx} g(x, y(x)) = g_x + g_y y' \Rightarrow y'(x) = -g_x/g_y$
 $g_x \neq 0: 0 = \frac{d}{dy} g(x(y), y) = g_x x' + g_y \Rightarrow x'(y) = -g_y/g_x$
mit g_x, g_y aus a). An $(\xi, \eta) = (1, 1)$: $y'(1) = -1, x'(1) = -1$

- **Aufgabe 3.** Gegeben sei das lineare Funktional $g: (C[-1, 1], \|\cdot\|_\infty) \rightarrow \mathbb{R}$,

$$g(x) = \int_{-1}^1 x(t) t^2 dt$$

- a) Zeigen Sie: g ist stetig. (Schreiben Sie ihren Beweis in das Kästchen.)

a): 2.5 P.

Es gilt

$$|g(x)| = \left| \int_{-1}^1 x(t) t^2 dt \right| \leq \int_{-1}^1 \max_{\tau \in [-1,1]} |x(\tau)| \cdot t^2 dt = \int_{-1}^1 t^2 dt \cdot \|x\|_\infty = \frac{2}{3} \|x\|_\infty$$

Daher ist g beschränkt: $|g(x)| \leq K \|x\|_\infty$, mit $K = \frac{2}{3}$.

$\Rightarrow g$ ist stetig.

- b) Sei g wie unter a) definiert.

b): 3.5 P.

Geben Sie für beliebiges $x \in C[-1, 1]$ eine Abschätzung der Gestalt

$$|g(X)| \leq L \|x\|_\infty$$

an, wobei $X \in C[-1, 1]$ definiert ist als

$$X(t) = \int_{-1}^t x(\tau) d\tau.$$

Wie lautet die Konstante L ?

Mit a) gilt ($K = \frac{2}{3}$)

$$\begin{aligned} |g(X)| &\leq K \|X\|_\infty = K \max_{t \in [-1,1]} |X(t)| \\ &\leq K \max_{t \in [-1,1]} \left| \int_{-1}^t x(\tau) d\tau \right| \\ &\leq K \max_{t \in [-1,1]} \int_{-1}^t |x(\tau)| d\tau \\ &\leq K \int_{-1}^1 |x(\tau)| d\tau \leq 2K \|x\|_\infty, \end{aligned}$$

also $L = 2K = \frac{4}{3}$. (Es gilt auch $|g(X)| \leq K \|x\|_1$.)

ANALYSIS II FÜR TPH, UE (103.091)
Test 1 (DI, 08.05.2012) / Gruppe 3 (*mit Lösung*)

• **Aufgabe 1.** Gegeben sei das Skalarfeld $g: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$: $g(u, v) = u^3 + 2uv + v^3 + 4$

- a) (i) Berechnen Sie den Gradienten und die Hesse-Matrix von g . a): 1.5 P.
(ii) Geben Sie die quadratische Taylor-Entwicklung an der Stelle $(0, 0)$ an.
(iii) Geben Sie eine Darstellung für die Tangentialebene von g an der Stelle $(0, 0)$ an.

(i)
$$\nabla g = \begin{pmatrix} 3u^2 + 2v \\ 2u + 3v^2 \end{pmatrix}, \quad H = \begin{pmatrix} 6u & 2 \\ 2 & 6v \end{pmatrix}$$

(ii)
$$g(u, v) = g(0, 0) + \nabla g(0, 0) \cdot \frac{1}{2}(u, v) \cdot H(0, 0) \cdot (u, v) = 4 + 2uv$$

(Dies liest man auch direkt aus der Definition von g ab.)

(iii)
$$T(u, v) = 4$$

- b) (i) Geben Sie alle stationären Punkte von g samt ihrem Typ an. b): 1.5 P.
(ii) Geben Sie v so an, dass $(1, v)$ ein parabolischer Punkt von g ist.

- (i) $(u, v) = (0, 0)$, Sattelpunkt (H indefinit)
 $(u, v) = (-\frac{2}{3}, -\frac{2}{3})$, lokales Maximum (H negativ definit)
- (ii) Es muss gelten $\det H(1, v) = 0 \Rightarrow v = 1/9$

- c) (i) Für welche $(u, v) = (u_0, v_0)$ lässt sich die durch (u_0, v_0) verlaufende Niveaulinie von g
(i1) *nicht* lokal nach u parametrisieren ($v = v(u)$), bzw. c): 3 P.
(i2) *nicht* lokal nach v parametrisieren ($u = u(v)$)?
(i3) *weder* nach u noch nach v ? Was passiert an diesen Stellen?
- (ii) Geben Sie explizite Formelausdrücke für die Ableitungen $v'(u)$ bzw. $u'(v)$ an beliebigen Stellen (u_0, v_0) an, an denen die betreffende Auflösungsfunktion $v(u)$ bzw. $u(v)$ existiert. Geben sie auch die beiden Werte konkret an der Stelle $(u_0, v_0) = (1, 1)$ an.

- (i) Niveaulinie: implizit definiert durch $g(u, v) = g(u_0, v_0) = \text{const.}$
(i1) Falls gilt $g_v = 0$, d.h. $u_0 = -\frac{3}{2}v_0^2$
(i2) Falls gilt $g_u = 0$, d.h. $v_0 = -\frac{3}{2}u_0^2$
(i3) Falls gilt $\nabla g(u_0, v_0) = 0$, d.h. an den stationären Punkten (siehe b))
(Niveaulinie entartet zu singulärem Punkt)
- (ii) Implizit differenzieren:
 $g_v \neq 0: 0 = \frac{d}{du} g(u, v(u)) = g_u + g_v v' \Rightarrow v'(u) = -g_u/g_v$
 $g_u \neq 0: 0 = \frac{d}{dv} g(u(v), v) = g_u u' + g_v \Rightarrow u'(v) = -g_v/g_u$
mit g_u, g_v aus a). An $(u_0, v_0) = (1, 1)$: $v'(1) = -1, u'(1) = -1$

• **Aufgabe 2.** Gegeben sei das Vektorfeld $g: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$:

$$g(x, y, z) = \begin{pmatrix} -x - 2y + 3z \\ x + y^3 + z^2 \end{pmatrix}$$

a) (i) Berechnen Sie die Jacobi-Matrix von g .

a): 1.5 P.

(ii) Geben Sie die Linearisierung von g an der Stelle $(x_0, y_0, z_0) = (0, 1, 1)$ explizit in Form eines Vektorfeldes $T: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$ an.

(i)

$$J = \begin{pmatrix} -1 & -2 & 3 \\ 1 & 3y^2 & 2z \end{pmatrix}$$

(ii)

$$T(x, y, z) = g(x_0, y_0, z_0) + J(x_0, y_0, z_0) \cdot \begin{pmatrix} x - x_0 \\ y - y_0 \\ z - z_0 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -1 & -2 & 3 \\ 1 & 3 & 2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x \\ y - 1 \\ z - 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -x - 2y + 3z \\ x + 3y + 2z - 3 \end{pmatrix}$$

(mit $T_1(x, y, z) = g_1(x, y, z)$, da $g_1(x, y, z)$ linear).

b) Lässt sich die durch $g(x, y, z) = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ impliziert definierte Kurve im \mathbb{R}^3 in einer Umgebung der Stelle¹ $(x_0, y_0, z_0) = (0, 0, 0)$ nach y parametrisieren? (Begründung angeben!)

b): 2 P.

Betrachte partielle Jacobi-Matrix an der Stelle $(0, 0, 0)$:

$$\frac{\partial g}{\partial(x, z)} = \begin{pmatrix} -1 & 3 \\ 1 & 2z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & 3 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \quad \dots \text{regulär}$$

\Rightarrow lokal auflösbar nach x, z : $x = x(y)$, $z = z(y)$.

c) Schreiben Sie die Bedingungsgleichungen dafür an, dass – bei Variation des Punktes (x, y, z) entlang der gemäß b) definierten Kurve – die y -Koordinate ein lokales Extremum aufweist.

c): 2.5 P.

Mit der Lagrange-Funktion

$$F(x, y, z, \lambda_1, \lambda_2) = \varphi(x, y, z) + \lambda_1 g_1(x, y, z) + \lambda_2 g_2(x, y, z)$$

$$= y + \lambda_1(-x - 2y + 3z) + \lambda_2(x + y^3 + z^2)$$

lautet das zugehörige Lagrange-System:

$$\frac{\partial F}{\partial x} = -\lambda_1 + \lambda_2 = 0$$

$$\frac{\partial F}{\partial y} = 1 - 2\lambda_1 + 3\lambda_2 y^2 = 0$$

$$\frac{\partial F}{\partial z} = 3\lambda_1 + 2\lambda_2 z = 0$$

$$\frac{\partial F}{\partial \lambda_1} = -x - 2y + 3z = 0$$

$$\frac{\partial F}{\partial \lambda_2} = x + y^3 + z^2 = 0$$

¹Es gilt $g(0, 0, 0) = (0, 0)$.

- **Aufgabe 3.** Gegeben sei das lineare Funktional $g: (C[-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}], \|\cdot\|_\infty) \rightarrow \mathbb{R}$,

$$g(u) = \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} u(t) \cos t \, dt$$

- a) Zeigen Sie: g ist stetig. (Schreiben Sie ihren Beweis in das Kästchen.)

a): 2.5 P.

Es gilt

$$|g(u)| = \left| \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} u(t) \cos t \, dt \right| \leq \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \max_{\tau \in [-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}]} |u(\tau)| \cdot \cos t \, dt = \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \cos t \, dt \cdot \|u\|_\infty = 2 \|u\|_\infty$$

Daher ist g beschränkt: $|g(u)| \leq K \|u\|_\infty$, mit $K = 2$.

$\Rightarrow g$ ist stetig.

- b) Sei g wie unter a) definiert.

b): 3.5 P.

Geben Sie für beliebiges $u \in C[-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}]$ eine Abschätzung der Gestalt

$$|g(U)| \leq L \|u\|_\infty$$

an, wobei $U \in C[-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}]$ definiert ist als

$$U(t) = \int_{-\frac{\pi}{2}}^t u(\tau) \, d\tau.$$

Wie lautet die Konstante L ?

Mit a) gilt ($K = 2$)

$$\begin{aligned} |g(U)| &\leq K \|U\|_\infty = K \max_{t \in [-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}]} |U(t)| \\ &\leq K \max_{t \in [-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}]} \left| \int_{-\frac{\pi}{2}}^t u(\tau) \, d\tau \right| \\ &\leq K \max_{t \in [-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}]} \int_{-\frac{\pi}{2}}^t |u(\tau)| \, d\tau \\ &\leq K \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} |u(\tau)| \, d\tau \leq \pi K \|u\|_\infty, \end{aligned}$$

also $L = \pi K = 2\pi$. (Es gilt auch $|g(U)| \leq K \|u\|_1$.)

ANALYSIS II FÜR TPH, UE (103.091)
Test 1 (DI, 08.05.2012) / Gruppe 4 (*mit Lösung*)

• **Aufgabe 1.** Gegeben sei das Vektorfeld $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$:

$$f(x, y, z) = \begin{pmatrix} -3x + 2y - z \\ x^2 - y + z^3 \end{pmatrix}$$

a) (i) Berechnen Sie die Jacobi-Matrix von f .

a): 1.5 P.

(ii) Geben Sie die Linearisierung von f an der Stelle $(x_0, y_0, z_0) = (1, 1, 0)$ explizit in Form eines Vektorfeldes $T: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$ an.

(i)

$$J = \begin{pmatrix} -3 & 2 & -1 \\ 2x & -1 & 3z^2 \end{pmatrix}$$

(ii)

$$T(x, y, z) = f(x_0, y_0, z_0) + J(x_0, y_0, z_0) \cdot \begin{pmatrix} x - x_0 \\ y - y_0 \\ z - z_0 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -3 & 2 & -1 \\ 2 & -1 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x - 1 \\ y - 1 \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -3x + 2y - z \\ 2x - y - 1 \end{pmatrix}$$

(mit $T_1(x, y, z) = f_1(x, y, z)$, da $f_1(x, y, z)$ linear).

b) Lässt sich die durch $f(x, y, z) = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ impliziert definierte Kurve im \mathbb{R}^3 in einer Umgebung der Stelle¹ $(x_0, y_0, z_0) = (0, 0, 0)$ nach z parametrisieren? (Begründung angeben!)

b): 2 P.

Betrachte partielle Jacobi-Matrix an der Stelle $(0, 0, 0)$:

$$\frac{\partial f}{\partial(x, y)} = \begin{pmatrix} -3 & 2 \\ 2x & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -3 & 2 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \quad \dots \text{regulär}$$

\Rightarrow lokal auflösbar nach x, y : $x = x(z), y = y(z)$.

c) Schreiben Sie die Bedingungsgleichungen dafür an, dass – bei Variation des Punktes (x, y, z) entlang der gemäß b) definierten Kurve – die y -Koordinate ein lokales Extremum aufweist.

c): 2.5 P.

Mit der Lagrange-Funktion

$$\begin{aligned} F(x, y, z, \lambda_1, \lambda_2) &= \varphi(x, y, z) + \lambda_1 f_1(x, y, z) + \lambda_2 f_2(x, y, z) \\ &= y + \lambda_1(-3x + 2y - z) + \lambda_2(x^2 - y + z^3) \end{aligned}$$

lautet das zugehörige Lagrange-System:

$$\frac{\partial F}{\partial x} = -3\lambda_1 + 2\lambda_2 x = 0$$

$$\frac{\partial F}{\partial y} = 1 + 2\lambda_1 - \lambda_2 = 0$$

$$\frac{\partial F}{\partial z} = -\lambda_1 + 3\lambda_2 z^2 = 0$$

$$\frac{\partial F}{\partial \lambda_1} = -3x + 2y - z = 0$$

$$\frac{\partial F}{\partial \lambda_2} = x^2 - y + z^3 = 0$$

¹Es gilt $f(0, 0, 0) = (0, 0)$.

• **Aufgabe 2.** Gegeben sei das Skalarfeld $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}: \boxed{f(u, v) = 2u^3 + 6uv + 2v^3 + 3}$

- a) (i) Berechnen Sie den Gradienten und die Hesse-Matrix von f . a): 1.5 P.
(ii) Geben Sie die quadratische Taylor-Entwicklung an der Stelle $(0, 0)$ an.
(iii) Geben Sie eine Darstellung für die Tangentialebene von f an der Stelle $(0, 0)$ an.

(i)
$$\nabla f = \begin{pmatrix} 6u^2 + 6v \\ 6u + 6v^2 \end{pmatrix}, \quad H = \begin{pmatrix} 12u & 6 \\ 6 & 12v \end{pmatrix}$$

(ii)
$$f(u, v) = f(0, 0) + \nabla f(0, 0) \cdot \frac{1}{2} (u, v) \cdot H(0, 0) \cdot (u, v) = 3 + 6uv$$

(Dies liest man auch direkt aus der Definition von f ab.)

(iii)
$$T(u, v) = 3$$

- b) (i) Geben Sie alle stationären Punkte von f samt ihrem Typ an. b): 1.5 P.
(ii) Geben Sie v so an, dass $(1, v)$ ein parabolischer Punkt von f ist.

- (i) $(u, v) = (0, 0), \quad$ Sattelpunkt (H indefinit)
 $(u, v) = (-1, -1), \quad$ lokales Maximum (H negativ definit)
- (ii) Es muss gelten $\det H(1, v) = 0 \Rightarrow v = 1/4$

- c) (i) Für welche $(u, v) = (u_0, v_0)$ lässt sich die durch (u_0, v_0) verlaufende Niveaulinie von f
(i1) *nicht* lokal nach u parametrisieren ($v = v(u)$), bzw. c): 3 P.
(i2) *nicht* lokal nach v parametrisieren ($u = u(v)$)?
(i3) *weder* nach u noch nach v ? Was passiert an diesen Stellen?
- (ii) Geben Sie explizite Formelausdrücke für die Ableitungen $v'(u)$ bzw. $u'(v)$ an beliebigen Stellen (u_0, v_0) an, an denen die betreffende Auflösungsfunktion $v(u)$ bzw. $u(v)$ existiert. Geben sie auch die beiden Werte konkret an der Stelle $(u_0, v_0) = (1, 1)$ an.

- (i) Niveaulinie: implizit definiert durch $f(u, v) = f(u_0, v_0) = \text{const.}$
(i1) Falls gilt $f_v = 0$, d.h. $u_0 = -v_0^2$
(i2) Falls gilt $f_u = 0$, d.h. $v_0 = -u_0^2$
(i3) Falls gilt $\nabla f(u_0, v_0) = 0$, d.h. an den stationären Punkten (siehe b))
(Niveaulinie entartet zu singulärem Punkt)
- (ii) Implizit differenzieren:
 $f_v \neq 0: 0 = \frac{d}{du} f(u, v(u)) = f_u + f_v v' \Rightarrow v'(u) = -f_u/f_v$
 $f_u \neq 0: 0 = \frac{d}{dv} f(u(v), v) = f_u u' + f_v \Rightarrow u'(v) = -f_v/f_u$
mit f_u, f_v aus a). An $(u_0, v_0) = (1, 1): v'(1) = -1, u'(1) = -1$

- **Aufgabe 3.** Gegeben sei das lineare Funktional $f: (C[1, e], \|\cdot\|_\infty) \rightarrow \mathbb{R}$,

$$f(u) = \int_1^e u(t) t^{-1} dt$$

- a) Zeigen Sie: f ist stetig. (Schreiben Sie ihren Beweis in das Kästchen.)

a): 2.5 P.

Es gilt

$$|f(u)| = \left| \int_1^e u(t) t^{-1} dt \right| \leq \int_1^e \max_{\tau \in [1, e]} |u(\tau)| \cdot t^{-1} dt = \int_1^e t^{-1} dt \cdot \|u\|_\infty = \|u\|_\infty$$

Daher ist f beschränkt: $|f(u)| \leq K \|u\|_\infty$, mit $K = 1$.

$\Rightarrow f$ ist stetig.

- b) Sei f wie unter a) definiert.

b): 3.5 P.

Geben Sie für beliebiges $u \in C[1, e]$ eine Abschätzung der Gestalt

$$|f(U)| \leq L \|u\|_\infty$$

an, wobei $U \in C[1, e]$ definiert ist als

$$U(t) = \int_1^t u(\tau) d\tau.$$

Wie lautet die Konstante L ?

Mit a) gilt ($K = 1$)

$$\begin{aligned} |f(U)| &\leq K \|U\|_\infty = K \max_{t \in [1, e]} |U(t)| \\ &\leq K \max_{t \in [1, e]} \left| \int_1^t u(\tau) d\tau \right| \\ &\leq K \max_{t \in [1, e]} \int_1^t |u(\tau)| d\tau \\ &\leq K \int_1^e |u(\tau)| d\tau \leq (e-1) K \|u\|_\infty, \end{aligned}$$

also $L = (e-1)K = (e-1)$. (Es gilt auch $|f(U)| \leq K \|u\|_1$.)