

### Serie 5

Abgabe: bis Fr., 30.10.09, 14 Uhr bei Frau Kovalj

- 5.1. (schriftlich)** Es soll die Aussage auf der VO über die Rückwärtsstabilität der LU-Zerlegung am Beispiel von Tridiagonalmatrizen bewiesen werden. Machen Sie folgende “Standardannahme” an die Gleitkommaarithmetik: Für zwei Gleitkommazahlen  $x, y$  und  $\text{op} \in \{+, -, *, /\}$  gibt es ein  $\delta = \delta(x, y, \text{op})$  mit  $|\delta| \leq \text{eps}$  (= Maschinengenauigkeit), so daß für die Computerrealisierung  $\text{op}^*$  von  $\text{op}$  gilt:

$$x \text{op}^* y = (x \text{op} y)(1 + \delta). \tag{1}$$

(Dies besagt, daß die Grundrechenarten rückwärtsstabil realisiert werden.) Definiere  $\gamma_1 := \frac{\text{eps}}{1-\text{eps}}$  (implizit nehmen wir an, daß  $\text{eps} < 1$ ).

Sei  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  eine Tridiagonalmatrix der Form

$$A = \begin{pmatrix} d_1 & e_1 & & & \\ c_2 & d_2 & e_2 & & \\ & \ddots & \ddots & \ddots & \\ & & \ddots & \ddots & e_{n-1} \\ & & & c_n & d_n \end{pmatrix}$$

Es möge  $A$  eine LU-Zerlegung haben.

- a) Zeigen Sie: die Faktoren  $L$  und  $U$  haben die Form

$$L = \begin{pmatrix} 1 & & & & \\ l_2 & 1 & & & \\ & l_3 & 1 & & \\ & & \ddots & \ddots & \\ & & & l_n & 1 \end{pmatrix}, \quad U = \begin{pmatrix} u_1 & e_1 & & & \\ & u_2 & e_2 & & \\ & & \ddots & \ddots & \\ & & & \ddots & e_{n-1} \\ & & & & u_n \end{pmatrix}$$

- b) Bestimmen Sie  $u_1$ . Geben Sie einen Algorithmus an, der die  $l_i$  und die  $u_i$  für  $i = 2, \dots, n$  bestimmt.  
 c) Bei Verwendung von Gleitkommaarithmetik liefert Ihr Algorithmus aus Teilaufg. b) Werte  $\hat{l}_i$  und  $\hat{u}_i$  (anstelle von  $l_i, u_i$ ). Zeigen Sie unter den Annahmen (1) an die Gleitkommaarithmetik, daß

$$|c_i - \hat{l}_i \hat{u}_{i-1}| \leq \gamma_1 |\hat{l}_i \hat{u}_{i-1}|, \quad |d_i - \hat{l}_i e_{i-1} - \hat{u}_i| \leq \gamma_1 (|\hat{l}_i e_{i-1}| + |\hat{u}_i|) \quad \forall 2 \leq i \leq n.$$

Schließen Sie auf  $|A - \hat{L}\hat{U}| \leq \gamma_1 |\hat{L}| |\hat{U}|$ .

- 5.2. (Programmieraufgabe)** In der VO wurde folgendes Rückwärtsstabilitätsresultat für die LU-Zerlegung diskutiert: Bestimmt man eine LU-Zerlegung ohne Pivotsuche, so erhält man Faktoren  $\hat{L}$  und  $\hat{U}$ , für die es ein  $\Delta A$  gibt mit  $A + \Delta A = \hat{L}\hat{U}$  und  $\|\Delta A\|_2 \leq \gamma_n \|\hat{L}\| \|\hat{U}\|_2$ .

Ziel der Aufgabe ist zu sehen, inwieweit diese Abschätzung qualitativ richtig ist. Hierzu wird in MATLAB die LU-Zerlegung (*Hinweis: help lu*) in *einfacher Genauigkeit* durchgeführt (*Hinweis: help single, help eps, help cast*). Die Differenz  $A - LU$  wird in doppelter Genauigkeit bestimmt, so daß man davon ausgehen kann, den Fehler  $A - LU$  “exakt” bestimmt zu haben.

Hierzu seien die Matrizen  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  gegeben durch

$$A = W + 0.1 \text{eye}(n), \quad W = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 & 1 \\ -1 & \ddots & \ddots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & 0 & \vdots \\ \vdots & & \ddots & 1 & 1 \\ -1 & \dots & \dots & -1 & 1 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{n \times n}. \tag{2}$$

Schreiben Sie ein MATLABprogramm [`schranke, fehler`] = `wilkinson_example(n)`, welches eine Fehlerschranke (`schranke`) für die LU-Zerlegung und den tatsächlichen Fehler (`fehler`) zurückgibt. Das

Programm bestimme  $A$ , konvertiere  $A$  anschließend mittels `single` auf einfache Genauigkeit, bestimme dann die LU-Zerlegung (ebenfalls in einfacher Genauigkeit—dies geschieht in MATLAB automatisch, wenn die Eingabe vom Typ `single` ist) von  $A$ . Berechnen Sie die Differenz  $A - LU$  in doppelter Genauigkeit, indem Sie  $A$  und die erhaltenen Faktoren  $L$  und  $U$  in “doubles” konvertieren. Die Ausgaben `fehler = norm(A - L * U)` und `schranke = gamma_n * norm(|L| |U|)` sind nun einfach zu bestimmen.

Schreiben Sie ein zweites MATLABprogramm `serie5_2`, welches für  $n = 1, \dots, 50$  die Zahlen `schranke` und `fehler` bestimmt und anschließend semilogarithmisch (`help semilogy`) gegen  $n$  plottet. Diskutieren Sie Ihre Ergebnisse.

- 5.3.** In der VO wurde für  $M \in \mathbb{K}^{n \times n}$  mit  $\|M\| < 1$  gezeigt:  $I+M$  ist regulär und  $\|(I+M)^{-1}\| \leq 1/(1-\|M\|)$ . Dieses Resultat soll mithilfe der Neumannschen Reihe gezeigt werden, d.h. zeigen Sie, daß  $(I+M)^{-1} = \sum_{n=0}^{\infty} (-M)^n$ . Schließen auf  $\|(I+M)^{-1}\| \leq 1/(1-\|M\|)$ .
- 5.4.**
- Sei  $LU = PA$  die LU-Zerlegung von  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  mit Spaltenpivotsuche. Offensichtlich ist  $\max_{i,j} |L_{ij}| \leq 1$ . Zeigen Sie:  $\max_{i,j} |U_{ij}| \leq 2^{n-1} \max_{i,j} |A_{ij}|$ .
  - Betrachten Sie die Matrix  $W$  aus (2). Zeigen Sie, dass bei der LU-Zerlegung ohne Pivotsuche ein Eintrag  $\alpha = 2^{n-1}$  entsteht und geben Sie die Matrizen  $L$  und  $U$  an.
  - Was ändert sich, wenn eine Spaltenpivotsuche durchgeführt wird? Begründen Sie.
- 5.5.** Wir haben Pivotsuche bei LU-Zerlegungen dadurch motiviert, daß die Einträge von  $L$  (und  $U$ ) ggf. groß sein können, obwohl die Einträge von  $A$  nicht groß sind. Zeigen Sie, daß dies bei der Cholesky-Zerlegung nicht auftritt, genauer: Es gilt für  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  SPD, daß die Einträge des Choleskyfaktors  $L$  die Abschätzung  $l_{ik}^2 \leq a_{ii}$  für alle  $i, k$  erfüllen.
- 5.6.** Sei  $\pi : \{1, \dots, n\} \rightarrow \{1, \dots, n\}$  eine Permutation. Es bezeichne  $e_k \in \mathbb{R}^n$  den  $k$ -ten Einheitsvektor
- Zeigen Sie:  $P_\pi^{-1} = P_\pi^\top$ , wobei  $P_\pi$  die zu  $\pi$  gehörige Permutationsmatrix ist.
  - Sei  $L^{(k)} = I - l_k e_k^\top$ , wobei  $l_k \in \mathbb{R}^n$  nur Einträge in den Zeilen  $k+1, \dots, n$  hat. Sei  $\pi$  eine Permutation, die die ersten  $k$  Einträge unverändert läßt, d.h.  $\pi(i) = i$  für  $i = 1, \dots, k$ . Zeigen Sie:  $\widehat{L}^{(k)} := P_\pi^{-1} L^{(k)} P_\pi$  hat die Form  $\widehat{L}^{(k)} = I - \widehat{l}_k e_k^\top$ , wobei der Vektor  $\widehat{l}_k$  die Einträge  $(\widehat{l}_k)_i = (l_k)_{\pi(i)}$  hat.
  - Die LU-Zerlegung mit Spaltenpivotsuche erzeugt ein  $U \in \mathcal{U}_n$  indem in jedem Schritt zuerst ein Zeilentausch und dann ein Eliminationsschritt gemacht wird, d.h.  $U = L^{(n-1)} P_{\pi_{n-1}} L^{(n-2)} P_{\pi_{n-2}} \dots L^{(1)} P_{\pi_1} A$ , wobei die Permutationen  $\pi_k$  so sind, daß  $\pi_k(i) = i$  für  $i = 1, \dots, k-1$  und die Matrizen  $L^{(k)}$  jeweils den Gaußschritt realisieren. Zeigen Sie, daß sich daraus eine Zerlegung  $U = \widehat{L}^{(n-1)} \dots \widehat{L}^{(1)} P A$  ergibt, wobei die Matrizen  $\widehat{L}^{(k)} \in \mathcal{L}_n^1$  aus den Matrizen  $L^{(k)}$  dadurch entstehen, daß lediglich in der  $k$ -ten Spalte die Einträge (in den Zeilen  $k+1, \dots, n$ ) permutiert werden;  $P$  ist eine Permutationsmatrix.