

Serie 2

Abgabe: bis Fr., 11.3.11, 12 Uhr im 4. Stock

- 2.1. (schriftlich)** Für hinreichend glatte Funktionen f bezeichnet $t \mapsto y_{t_0, y_0}(t)$ die (eindeutige) Lösung des AWP

$$y' = f(t, y), \quad y(t_0) = y_0. \tag{1}$$

Ziel der Aufgabe ist, die stetige Differenzierbarkeit der Funktion $y_0 \mapsto y_{t_0, y_0}(t)$ zu zeigen.

Sei $G \subset \mathbb{R}^2$ ein Gebiet und $f \in C^2(G, \mathbb{R})$. Sei $J \subset \mathbb{R}$ ein offenes Intervall mit $t_0 \in J$ und $y_{t_0, y_0} \in C^1(J, \mathbb{R})$ die Lösung des AWP (1). Definieren Sie die Funktion R als Lösung des *linearen* AWP

$$R'(t) = \partial_y f(t, y_{t_0, y_0}(t)) R(t), \quad R(t_0) = 1. \tag{2}$$

Zeigen Sie mit Satz 1.5 der Vorlesung, daß für $\Delta_h(t) = \frac{1}{h} (y_{t_0, y_0+h}(t) - y_{t_0, y_0}(t))$ gilt:

$$\lim_{h \rightarrow 0} \Delta_h(t) = R(t), \quad t \in J.$$

Schließen Sie, daß $R(t) = \frac{\partial}{\partial y_0} y_{t_0, y_0}(t)$.

Hinweis: Setzen Sie $\delta(t) := \Delta_h(t) - R(t)$ und versuchen Sie, für δ eine Differentialgleichung der Form $\delta'(t) = \partial_y f(t, y_{t_0, y_0}(t))\delta(t) + z(t, h)$ zu finden. Kontrollieren Sie z mittels Satz 1.5 der VO.

- 2.2.** Betrachten Sie das *autonome* Anfangswertprobleme

$$y' = f(t, y) := Ay + g(y), \quad y(0) = y_0, \tag{3}$$

wobei $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ eine reell diagonalisierbare Matrix ist, deren Eigenwerte $\lambda_i, i = 1, \dots, n$ die Bedingung $\lambda_i \leq -\rho < 0, i = 1, \dots, n$ erfüllen. Die Funktion $g \in C^1(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}^n)$ erfüllt für ein $C_g > 0$ die Abschätzung $\|g(y)\|_2 \leq C_g \|y\|_2^2$ für alle $y \in \mathbb{R}^n$.

- a) Zeigen Sie: Es existiert ein $\varepsilon > 0$ so daß für alle $y_0 \in \mathbb{R}^n$ mit $\|y_0\|_2 \leq \varepsilon$ jede auf ganz \mathbb{R} definierte Lösung $y \in C^1(\mathbb{R}, \mathbb{R}^n)$ von (3) die asymptotische Beziehung $\lim_{t \rightarrow \infty} \|y(t)\|_2 = 0$ erfüllt. *Hinweis:* Sehen Sie sich noch einmal den Beweis von Serie 1, Aufg. 2 an.
- b) In Teilaufg. a) wurden nur Lösungen betrachtet, die auf ganz \mathbb{R} existieren. Zeigen Sie: Für hinreichend kleine $\varepsilon > 0$ folgt (z.B. mit Hilfe Aussage über die Mindestlänge des Existenzintervalls des Satzes von Picard-Lindelöf), daß für jedes (offene) Intervall $J = (a, b) \subset \mathbb{R}$ mit $a < 0$ gilt: Jede Lösung $y \in C^1(J, \mathbb{R}^n)$ von (3) läßt sich zu einer Lösung von (3) auf (a, ∞) (eindeutig) fortsetzen.
- c) Gilt die Aussage aus Teilaufg. b), daß sich Lösungen "bis ∞ " fortsetzen lassen, auch für "große" ε oder muß mit "blow up" gerechnet werden?

- 2.3.** Zeigen Sie das *diskrete Gronwall-Lemma*: Seien $(e_i)_{i=0}^N, (\eta_i)_{i=0}^N, (\delta_i)_{i=0}^N$ drei Folgen mit nicht-negativen Elementen, die

$$e_{i+1} \leq (1 + \delta_i)e_i + \eta_i, \quad i = 0, \dots, N - 1$$

erfüllen. Dann ist

$$|e_i| \leq \left(e_0 + \sum_{j=0}^{i-1} \eta_j \right) e^{\sum_{j=0}^{i-1} \delta_j} \quad i = 0, 1, \dots, N. \quad (\text{Konvention: leere Summe} = 0)$$

- 2.4.** Zur numerischen Lösung des Anfangswertproblems

$$y' = f(t, y) \text{ in } [a, b], \quad y(a) = y_0$$

wird ein explizites Einschrittverfahren verwendet gemäß der Rekursion

$$y_{\nu+1} = y_{\nu} + h_{\nu} \Phi(t_{\nu}, y_{\nu}, h_{\nu}) \text{ für } \nu = 0, 1, 2, \dots, N - 1.$$

Weiters sei \tilde{y}_ν eine Folge, die dadurch entsteht, daß in jedem Schritt eine Störung gemacht wird (z.B. durch Rundungsfehler):

$$\tilde{y}_{\nu+1} = \tilde{y}_\nu + h_\nu \Phi(t_\nu, \tilde{y}_\nu, h_\nu) + \varepsilon_\nu.$$

Nehmen Sie an, daß die Störungen ε_ν die Abschätzung $|\varepsilon_\nu| \leq \varepsilon$ für alle ν erfüllen. Zeigen Sie: Ist die Inkrementfunktion $\Phi(t, y, h)$ Lipschitz-stetig in y mit Lipschitzkonstante $L > 0$, so gilt

$$|y_\nu - \tilde{y}_\nu| \leq (|y_0 - \tilde{y}_0| + \nu\varepsilon) \exp(L|t_\nu - t_0|), \quad \nu = 0, \dots, N.$$

2.5. (Programmieraufgabe 2.5)

Das implizite Eulerverfahren ist durch $y_\nu = y_{\nu-1} + hf(t_\nu, y_\nu)$ definiert. Schreiben Sie eine MATLAB-Funktion

$$[t, y] = \text{ieuler}(a, b, N, y_0, M, g)$$

die das implizite Eulerverfahren realisiert für die Differentialgleichung

$$y' = M(t)y + g(t), \quad y(a) = y_0$$

auf dem Intervall $[a, b]$. Hier kann $y : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^n$ vektorwertig sein und M eine matrixwertige Funktion. $N \in \mathbb{N}$ ist die Anzahl Schritte (d.h. $h = (b - a)/N$). Neben den Daten a, b, N und y_0 sollen auch die Function-Handles der Funktionen $M=M(t)$ und $g=g(t)$ übergeben werden. Die übergebenen Funktionen können dann beispielsweise mit `feval(M, t)` aus der Funktion `ieuler` heraus aufgerufen werden. Als Rückgabeparameter liefere die Funktion `ieuler` den Sützstellenvektor $t \in \mathbb{R}^{N+1}$ und die Matrix der dazugehörigen Funktionswerte $y \in \mathbb{R}^{n \times (N+1)}$, d.h. die $\nu+1$ -te Spalte von y entspricht der Approximation y_ν an der Stelle t_ν . Vergleichen Sie die Fehler $|y(1) - y_N(1)|$ für explizites und implizites Eulerverfahren im (doppelt logarithmischen) Plot über $N = 2^i, i = 1, \dots, 10$. Als Beispiel nehmen Sie das Modellproblem

$$y' = \lambda y \text{ auf } [0, 1], \quad y(0) = 1$$

mit exakter Lösung $y(t) = \exp(\lambda t)$ für verschiedene konstante Werte von $\lambda \in \{\pm 1, \pm 10\}$. Was beobachten Sie?