

2. Tutorium - Lösungen

28.10.2011

2.1 Kommutator

a) $[\mathbf{A}, \mathbf{BC}] = \mathbf{ABC} - \mathbf{BCA} = \mathbf{ABC} - \mathbf{BAC} + \mathbf{BAC} - \mathbf{BCA} = [\mathbf{A}, \mathbf{B}]\mathbf{C} + \mathbf{B}[\mathbf{A}, \mathbf{C}]$.

b) $[\mathbf{A}, [\mathbf{B}, \mathbf{C}]] + [\mathbf{B}, [\mathbf{C}, \mathbf{A}]] + [\mathbf{C}, [\mathbf{A}, \mathbf{B}]]$
 $= \mathbf{A}(\mathbf{BC} - \mathbf{CB}) - (\mathbf{BC} - \mathbf{CB})\mathbf{A} + \mathbf{B}(\mathbf{CA} - \mathbf{AC}) - (\mathbf{CA} - \mathbf{AC})\mathbf{B} + \mathbf{C}(\mathbf{AB} - \mathbf{BA}) - (\mathbf{AB} - \mathbf{BA})\mathbf{C}$
 $= \mathbf{ABC} - \mathbf{ACB} - \mathbf{BCA} + \mathbf{CBA} + \mathbf{BCA} - \mathbf{BAC} - \mathbf{CAB} + \mathbf{ACB} + \mathbf{CAB} - \mathbf{CBA} - \mathbf{ABC} + \mathbf{BAC}$
 $= 0.$

c) linke Seite: $e^{\mathbf{A}}e^{\mathbf{B}} = (1 + \mathbf{A} + \dots)(1 + \mathbf{B} + \dots) = 1 + \mathbf{A} + \mathbf{B} + \mathbf{AB} + O(\mathbf{A}^2) + O(\mathbf{B}^2)$

rechte Seite: $e^{\mathbf{A}+\mathbf{B}+\frac{1}{2}[\mathbf{A}, \mathbf{B}]} = 1 + (\mathbf{A} + \mathbf{B} + \frac{1}{2}[\mathbf{A}, \mathbf{B}]) + \frac{1}{2}(\mathbf{A} + \mathbf{B} + \frac{1}{2}[\mathbf{A}, \mathbf{B}])^2 + \dots$
 $= 1 + \mathbf{A} + \mathbf{B} + \frac{1}{2}\mathbf{AB} - \frac{1}{2}\mathbf{BA} + \frac{1}{2}\mathbf{AB} + \frac{1}{2}\mathbf{BA} + O(\mathbf{A}^2) + O(\mathbf{B}^2)$
 $= 1 + \mathbf{A} + \mathbf{B} + \mathbf{AB} + O(\mathbf{A}^2) + O(\mathbf{B}^2).$

2.2 Eigenwerte und Eigenvektoren

a) $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 0 \end{pmatrix}$. Eigenwertgleichung: $\mathbf{Ax} = \lambda \mathbf{x} \quad \rightarrow \quad (\mathbf{A} - \lambda \mathbf{I}) \mathbf{x} = 0 \quad \leftrightarrow \quad \det(\mathbf{A} - \lambda \mathbf{I}) = 0$.

$\det(\mathbf{A} - \lambda \mathbf{I}) = \det \begin{vmatrix} 1 - \lambda & 2 \\ 3 & 0 - \lambda \end{vmatrix} = 0$.

Säkulargleichung: $(1 - \lambda)(- \lambda) - 6 = 0 \quad \rightarrow \quad \lambda^2 - \lambda - 6 = 0 \quad \rightarrow \quad \lambda_{1,2} = \frac{1}{2} \pm \sqrt{\frac{1}{4} + 6}$
 \rightarrow Eigenwerte: $\lambda_1 = 3, \lambda_2 = -2$.

Zugehörige Eigenvektoren: $\lambda_1 = 3 \quad \rightarrow \quad (\mathbf{A} - \lambda_1) \mathbf{x}_1 = \begin{pmatrix} -2 & 2 \\ 3 & -3 \end{pmatrix} \mathbf{x}_1 = 0 \quad \rightarrow \quad \mathbf{x}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$.

$\lambda_2 = -2 \quad \rightarrow \quad (\mathbf{A} - \lambda_2) \mathbf{x}_2 = \begin{pmatrix} 3 & 2 \\ 3 & 2 \end{pmatrix} \mathbf{x}_2 = 0 \quad \rightarrow \quad \mathbf{x}_2 = \begin{pmatrix} 2 \\ -3 \end{pmatrix}$.

b) $\mathbf{Ax} = \lambda \mathbf{x} \quad \rightarrow \quad \mathbf{A}^2 \mathbf{x} = \underbrace{\mathbf{A} \mathbf{Ax}}_{\lambda \mathbf{x}} = \underbrace{\lambda \mathbf{Ax}}_{\lambda \mathbf{x}} = \lambda^2 \mathbf{x}$.

Daher hat \mathbf{A}^2 die gleichen Eigenvektoren wie \mathbf{A} , und die Eigenwerte werden einfach quadriert:

$\lambda_1 = 9, \lambda_2 = 4, \mathbf{x}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \mathbf{x}_2 = \begin{pmatrix} 2 \\ -3 \end{pmatrix}$.

c) $\mathbf{Ax} = \lambda \mathbf{x} \quad \rightarrow \quad \mathbf{A}^3 \mathbf{x} = \mathbf{A}^2 \underbrace{\mathbf{Ax}}_{\lambda \mathbf{x}} = \lambda \underbrace{\mathbf{A}^2 \mathbf{x}}_{\lambda^2 \mathbf{x}} = \lambda^3 \mathbf{x}$.

Daher: $\lambda_1 = 27, \lambda_2 = -8, \mathbf{x}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \mathbf{x}_2 = \begin{pmatrix} 2 \\ -3 \end{pmatrix}$.

d) $\mathbf{Ax} = \lambda \mathbf{x}$. Von links mit $\lambda^{-1} \mathbf{A}^{-1}$ multiplizieren liefert:

$\underbrace{\lambda^{-1} \mathbf{A}^{-1} \mathbf{Ax}}_{\mathbf{I}} = \underbrace{\lambda^{-1} \mathbf{A}^{-1}}_{\mathbf{A}^{-1}} \lambda \mathbf{x}$, also: $\mathbf{A}^{-1} \mathbf{x} = \lambda^{-1} \mathbf{x}$.

Daher sind die Eigenwerte gerade die Inversen:

$\lambda_1 = \frac{1}{3}, \lambda_2 = -\frac{1}{2}, \mathbf{x}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \mathbf{x}_2 = \begin{pmatrix} 2 \\ -3 \end{pmatrix}$.

e) $\mathbf{Ax} = \lambda \mathbf{x} \quad \rightarrow \quad (\mathbf{A} + 3\mathbf{I}) \mathbf{x} = \lambda \mathbf{x} + 3\mathbf{Ix} = (\lambda + 3) \mathbf{x}$.

Daher muss 3 zu den Eigenwerten addiert werden:

$\lambda_1 = 6, \lambda_2 = 1, \mathbf{x}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \mathbf{x}_2 = \begin{pmatrix} 2 \\ -3 \end{pmatrix}$.

2.3 Spektraltheorem

a) Säkulardeterminante: $\det(\mathbf{A} - \lambda\mathbf{I}) = \det \begin{vmatrix} 3-\lambda & 2 & -2 \\ 2 & 4-\lambda & 0 \\ -2 & 0 & 2-\lambda \end{vmatrix} = 0$ führt zu $(3-\lambda)(4-\lambda)(2-\lambda) - 4(2-\lambda) - 4(4-\lambda) = 0$. $\rightarrow -\lambda^3 + 9\lambda^2 - 18\lambda + 0 = 0$.
 $\rightarrow \lambda(\lambda^2 - 9\lambda + 18) = 0$.

Eigenwerte: $\lambda_3 = 0$, $\lambda_{1,2} = \frac{9}{2} \pm \sqrt{\frac{81}{4} - 18} = \frac{9 \pm 3}{2}$ $\rightarrow \lambda_1 = 6$, $\lambda_2 = 3$.

Zugehörige Eigenvektoren: für $\lambda_3 = 0$:

$$(\mathbf{A} - \lambda_3 \mathbf{I}) \mathbf{x}_3 = 0 \quad \rightarrow \quad \begin{pmatrix} 3 & 2 & -2 \\ 2 & 4 & 0 \\ -2 & 0 & 2 \end{pmatrix} \mathbf{x}_3 = 0 \quad \rightarrow \quad \begin{pmatrix} 3 & 2 & -2 \\ 2 & 4 & 0 \\ -2 & 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = 0.$$

Lösen des Gleichungssystems mit 3 Variablen liefert (nach einiger Rechnung) z.B. $x_1 - x_3 = 0$, $2x_2 + x_3 = 0$, was z.B.

durch den Vektor $\mathbf{x}_3 = \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix}$ erfüllt wird.

Analog findet man für $\lambda_1 = 6$:

$$(\mathbf{A} - \lambda_1 \mathbf{I}) \mathbf{x}_1 = 0 \quad \rightarrow \quad \begin{pmatrix} -3 & 2 & -2 \\ 2 & -2 & 0 \\ -2 & 0 & -4 \end{pmatrix} \mathbf{x}_1 = 0 \quad \rightarrow \quad \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \mathbf{x}_1 = 0, \text{ also } \mathbf{x}_1 = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}.$$

Und für $\lambda_2 = 3$ folgt $\mathbf{x}_2 = \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix}$.

Normierte Eigenvektoren: $\mathbf{x}_1 = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}$, $\mathbf{x}_2 = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix}$, $\mathbf{x}_3 = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix}$.

b) Projektoren:

$$\mathbf{E}_1 = \mathbf{x}_1 \otimes \mathbf{x}_1^T = \frac{1}{9} \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix} (2, 2, -1) = \frac{1}{9} \begin{pmatrix} 4 & 4 & -2 \\ 4 & 4 & -2 \\ -2 & -2 & 1 \end{pmatrix},$$

$$\mathbf{E}_2 = \mathbf{x}_2 \otimes \mathbf{x}_2^T = \frac{1}{9} \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} (-1, 2, 2) = \frac{1}{9} \begin{pmatrix} 1 & -2 & -2 \\ -2 & 4 & 4 \\ -2 & 4 & 4 \end{pmatrix},$$

$$\mathbf{E}_3 = \mathbf{x}_3 \otimes \mathbf{x}_3^T = \frac{1}{9} \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix} (2, -1, 2) = \frac{1}{9} \begin{pmatrix} 4 & -2 & 4 \\ -2 & 1 & -2 \\ 4 & -2 & 4 \end{pmatrix}.$$

Spektrale Form:

$$\sum_{i=1}^k \lambda_i \mathbf{E}_i = 6 \times \frac{1}{9} \begin{pmatrix} 4 & 4 & -2 \\ 4 & 4 & -2 \\ -2 & -2 & 1 \end{pmatrix} + 3 \times \frac{1}{9} \begin{pmatrix} 1 & -2 & -2 \\ -2 & 4 & 4 \\ -2 & 4 & 4 \end{pmatrix} + 0 \times \frac{1}{9} \begin{pmatrix} 4 & -2 & 4 \\ -2 & 1 & -2 \\ 4 & -2 & 4 \end{pmatrix}$$

$$= \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 9 & 6 & -6 \\ 6 & 12 & 0 \\ -6 & 0 & 6 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & 2 & -2 \\ 2 & 4 & 0 \\ -2 & 0 & 2 \end{pmatrix} = \mathbf{A}.$$