

12. Tutorium - Lösungen

16.1.2015

- ANMERKUNG: Jeder ist selber für den sinnvollen Umgang mit Lösungszetteln verantwortlich. Letztendlich geht es darum, was man selber lernt und versteht.

12.1 Multiple Choice Fragen

a)

$$\frac{1}{|\vec{r}_1 - \vec{r}_2|} = \frac{1}{\sqrt{r_1^2 + r_2^2 - 2r_1r_2 \cos \theta}} = \frac{1}{r_1} \frac{1}{\sqrt{1 + t^2 - 2t \cos \theta}} = \frac{1}{r_1} \sum_{m=0}^{\infty} t^m P_m(\cos \theta)$$

wobei $t = r_2/r_1$.

$$\begin{aligned} & \int_{-1}^1 P_n(\cos \theta) \frac{1}{\sqrt{r_1^2 + r_2^2 - 2r_1r_2 \cos \theta}} d(\cos \theta) = \int_{-1}^1 P_n(\cos \theta) \frac{1}{r_1} \sum_{m=0}^{\infty} t^m P_m(\cos \theta) d(\cos \theta) \\ &= \frac{1}{r_1} \sum_{m=0}^{\infty} t^m \int_{-1}^1 P_n(x) P_m(x) dx = \frac{1}{r_1} \sum_{m=0}^{\infty} t^m \delta_{nm} \frac{2}{2n+1} = \frac{2}{2n+1} \frac{1}{r_1} t^n = \frac{2}{2n+1} \frac{r_2^n}{r_1^{n+1}} \end{aligned}$$

b) $Y_0^0(\theta, \phi) = (4\pi)^{-1/2} P_0^0(\cos \theta) = (4\pi)^{-1/2}$.

$$\int_0^\pi \int_0^{2\pi} \bar{Y}_\ell^m(\theta, \phi) Y_0^0(\theta, \phi) Y_\ell^m(\theta, \phi) \sin \theta d\phi d\theta = \int_0^\pi \int_0^{2\pi} \bar{Y}_\ell^m(\theta, \phi) \frac{1}{\sqrt{4\pi}} Y_\ell^m(\theta, \phi) \sin \theta d\phi d\theta = \frac{1}{\sqrt{4\pi}}$$

Die Kugelflächenfunktionen sind orthonormal zueinander.

c)

$$\begin{aligned} & \int_0^\infty r^3 (2e^{-r} L_0^1(2r))^2 dr = 4 \int_0^\infty r^3 e^{-2r} dr = -2r^3 e^{-2r} \Big|_{r=0}^\infty + 6 \int_0^\infty r^2 e^{-2r} dr \\ &= -3r^2 e^{-2r} \Big|_{r=0}^\infty + 6 \int_0^\infty r e^{-2r} dr = -3r e^{-2r} \Big|_{r=0}^\infty + 3 \int_0^\infty e^{-2r} dr = -\frac{3}{2} e^{-2r} \Big|_{r=0}^\infty = \frac{3}{2} \end{aligned}$$

Alternative Lösung :

$$\int_0^\infty r^3 (2e^{-r} L_0^1(2r))^2 dr = 4 \int_0^\infty r^3 e^{-2r} dr = 4 \int_0^\infty \left(\frac{t}{2}\right)^3 e^{-t} \frac{1}{2} dt = \frac{1}{4} \int_0^\infty t^3 e^{-t} dt = \frac{1}{4} \Gamma(4) = \frac{3}{2}$$

Anmerkung : $R(r) = 2e^{-r} L_0^1(2r)$ ist die Grundzustand-Wellenfunktion des Wasserstoffatoms.

d) $y'' + \lambda y(x) = 0 \rightarrow a_2(2) = 1, a_1(x) = 0 \rightarrow p(x) = e^0 = 1$.

e) $y(x) = ae^{i\sqrt{\lambda}x} + be^{-i\sqrt{\lambda}x}$

$y(0) = a + b = 0 \rightarrow b = -a, y(L) = ae^{i\sqrt{\lambda}L} - ae^{-i\sqrt{\lambda}L} = 2ia \sin(\sqrt{\lambda}L) \rightarrow \sqrt{\lambda}L = n\pi \rightarrow \lambda = (n\pi/L)^2$.

Anmerkung : Die Eigenfunktionen sind $y_n(x) = a(e^{i\sqrt{\lambda}x} - e^{-i\sqrt{\lambda}x}) = 2ia \sin\left(\frac{n\pi}{L}x\right)$. ($n = 0, 1, 2, \dots$)

f) $y(x) = ae^{i\sqrt{\lambda}x} + be^{-i\sqrt{\lambda}x}$

$y(0) = y(L)$ und $y'(0) = y'(L) \rightarrow a + b = ae^{i\sqrt{\lambda}L} + be^{-i\sqrt{\lambda}L}$ und $i\sqrt{\lambda}a - i\sqrt{\lambda}b = i\sqrt{\lambda}ae^{i\sqrt{\lambda}L} - i\sqrt{\lambda}be^{-i\sqrt{\lambda}L}$
 $\rightarrow a + b = ae^{i\sqrt{\lambda}L} + be^{-i\sqrt{\lambda}L}$ und $a - b = ae^{i\sqrt{\lambda}L} - be^{-i\sqrt{\lambda}L} \rightarrow a = ae^{i\sqrt{\lambda}L}$ und $b = be^{-i\sqrt{\lambda}L} \rightarrow \sqrt{\lambda}L = 2n\pi$
 $\rightarrow \lambda = (2n\pi/L)^2$

Anmerkung : Die Eigenfunktionen sind $y_n(x) = e^{i(2n\pi/L)x}$. ($n = \dots, -2, -1, 0, 1, 2, \dots$)

12.2 Legendre-Polynome

a) Ersetzung von $(n+1)P_{n+1}(x)$ durch $(2n+1)xP_n(x) - nP_{n-1}(x)$ (Rekursionsformel) :

$$\begin{aligned} & (n+1)[P_{n+1}(x)P_n(y) - P_n(x)P_{n+1}(y)] \\ &= [(2n+1)xP_n(x) - nP_{n-1}(x)]P_n(y) - P_n(x)[(2n+1)yP_n(y) - nP_{n-1}(y)] \\ &= (2n+1)(x-y)P_n(x)P_n(y) + n[P_n(x)P_{n-1}(y) - P_{n-1}(x)P_n(y)] \end{aligned}$$

Wenn $n \geq 1$ gilt

$$(2n+1)P_n(x)P_n(y) = \frac{1}{x-y} ((n+1)[P_{n+1}(x)P_n(y) - P_n(x)P_{n+1}(y)] - n[P_n(x)P_{n-1}(y) - P_{n-1}(x)P_n(y)])$$

b) $X_n \equiv \frac{n+1}{x-y} [P_{n+1}(x)P_n(y) - P_n(x)P_{n+1}(y)]$

→ das Ergebnis von Bsp.a $(2n+1)P_n(x)P_n(y) = X_n - X_{n-1}$.

$$\begin{aligned} \sum_{n=0}^{N-1} \frac{2n+1}{2} P_n(x)P_n(y) &= \frac{1}{2} \underbrace{P_0(x)P_0(y)}_{=1} + \frac{1}{2} \sum_{n=1}^{N-1} \underbrace{(2n+1)P_n(x)P_n(y)}_{\text{Bsp.a}} = \frac{1}{2} + \frac{1}{2} \sum_{n=1}^{N-1} (X_n - X_{n-1}) \\ &= \frac{1}{2} + \frac{1}{2} \sum_{n=1}^{N-1} X_n - \frac{1}{2} \sum_{n=0}^{N-2} X_n = \frac{1}{2} + \frac{1}{2} X_{N-1} - \frac{1}{2} X_0 \\ &= \frac{1}{2} + \frac{N}{2} \frac{P_N(x)P_{N-1}(y) - P_{N-1}(x)P_N(y)}{x-y} - \frac{1}{2} \frac{P_1(x)P_0(y) - P_0(x)P_1(y)}{x-y} \\ &= \frac{N}{2} \frac{P_N(x)P_{N-1}(y) - P_{N-1}(x)P_N(y)}{x-y} \end{aligned}$$

c) Ersetzungen $x \rightarrow x_i$ und $y \rightarrow x_j$ in Bsp.b

$$\sum_{n=0}^{N-1} \frac{2n+1}{2} P_n(x_i)P_n(x_j) = \frac{N}{2} \frac{P_N(x_i)P_{N-1}(x_j) - P_{N-1}(x_i)P_N(x_j)}{x_i - x_j}$$

Wenn $i \neq j$, $\sum_{n=0}^{N-1} (2n+1)P_n(x_i)P_n(x_j)/2 = 0$. Wenn $i = j$ wird x_j in der rechten Seite der Gleichung durch $x_i + \varepsilon$ ersetzt. Nach der Taylorentwicklung $P_N(x_i + \varepsilon) = \underbrace{P_N(x_i)}_{=0} + P'_N(x_i)\varepsilon + O(\varepsilon^2)$ wird der Grenzwert im

Limes $\varepsilon \rightarrow 0$ gerechnet.

$$\begin{aligned} \sum_{n=0}^{N-1} \frac{2n+1}{2} P_n(x_i)P_n(x_i) &= - \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \frac{N}{2\varepsilon} \left[\underbrace{P_N(x_i)}_{=0} P_{N-1}(x_i + \varepsilon) - P_{N-1}(x_i) P_N(x_i + \varepsilon) \right] \\ &= - \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \frac{N}{2\varepsilon} [-P_{N-1}(x_i)P'_N(x_i)\varepsilon + O(\varepsilon^2)] = \frac{N}{2} P_{N-1}(x_i)P'_N(x_i) = \frac{1}{w_i} \end{aligned}$$

$$\rightarrow \sum_{n=0}^{N-1} \frac{2n+1}{2} P_n(x_i)P_n(x_j) = \frac{1}{w_i} \delta_{ij}$$

d)

$$\begin{aligned}
& \int_{-1}^1 f_i(x)f_j(x)dx \\
&= \int_{-1}^1 \left(\sqrt{w_i} \sum_{n=0}^{N-1} \frac{2n+1}{2} P_n(x_i)P_n(x) \right) \left(\sqrt{w_j} \sum_{m=0}^{N-1} \frac{2m+1}{2} P_m(x_j)P_m(x) \right) dx \\
&= \sqrt{w_i w_j} \sum_{n=0}^{N-1} \sum_{m=0}^{N-1} \frac{(2n+1)(2m+1)}{4} P_n(x_i)P_m(x_j) \underbrace{\int_{-1}^1 P_n(x)P_m(x)dx}_{=\delta_{nm}2/(2n+1)} \\
&= \sqrt{w_i w_j} \sum_{n=0}^{N-1} \frac{2n+1}{2} P_n(x_i)P_n(x_j) \\
&= \delta_{ij}
\end{aligned}$$

e)

$$\psi(x_i) = \sum_{j=1}^N b_j f_j(x_i) = \sum_{j=1}^N b_j \sqrt{w_j} \sum_{n=0}^{N-1} \frac{2n+1}{2} P_n(x_j)P_n(x_i) = \sum_{j=1}^N b_j \frac{1}{\sqrt{w_j}} \delta_{ij} = \frac{b_i}{\sqrt{w_i}} \quad \rightarrow \quad b_i = \sqrt{w_i} \psi(x_i)$$

$$\psi(x) = \sum_{i=1}^N \sqrt{w_i} \psi(x_i) f_i(x)$$

Alternative Lösung : $\psi(x) = \sum_{i=1}^N b_i f_i(x) = \sum_{n=0}^{N-1} a_n P_n(x)$ wobei $a_n = \frac{2n+1}{2} \sum_{i=1}^N b_i \sqrt{w_i} P_n(x_i)$

$$\begin{aligned}
b_i &= \int_{-1}^1 \psi(x) f_i(x) dx = \sum_{n=0}^{N-1} a_n \int_{-1}^1 P_n(x) f_i(x) dx = \sum_{n=0}^{N-1} a_n \int_{-1}^1 P_n(x) \left(\sqrt{w_i} \sum_{m=0}^{N-1} \frac{2m+1}{2} P_m(x_i) P_m(x) \right) dx \\
&= \sqrt{w_i} \sum_{n=0}^{N-1} \sum_{m=0}^{N-1} a_n \frac{2m+1}{2} P_m(x_i) \int_{-1}^1 P_n(x) P_m(x) dx = \sqrt{w_i} \sum_{n=0}^{N-1} \sum_{m=0}^{N-1} a_n P_m(x_i) \delta_{nm} \\
&= \sqrt{w_i} \sum_{n=0}^{N-1} a_n P_n(x_i) = \sqrt{w_i} \psi(x_i)
\end{aligned}$$

f)

$$\int_{-1}^1 f_i(x) dx = \int_{-1}^1 \sqrt{w_i} \sum_{n=0}^{N-1} \frac{2n+1}{2} P_n(x_i) P_n(x) dx = \sqrt{w_i} \sum_{n=0}^{N-1} \frac{2n+1}{2} P_n(x_i) 2\delta_{n0} = \sqrt{w_i}$$

$$\int_{-1}^1 \psi(x) dx = \int_{-1}^1 \sum_{i=1}^N \psi(x_i) \sqrt{w_i} f_i(x) dx = \sum_{i=1}^N w_i \psi(x_i)$$

Anmerkung : Das Endergebnis ist bekannt als Gauß-Legendre-Quadratur, eine praktische Methode der numerischen Integration. Andere Formen des Gewichts (aus der Rekursionsformel $(x^2 - 1)P'_n(x) = n x P_n(x) - n P_{n-1}(x)$)

$$w_i = \frac{2}{N P_{N-1}(x_i) P'_N(x_i)} = \frac{2}{(1 - x_i^2) (P'_N(x_i))^2}$$

werden oft verwendet.