

3. Tutorium - Lösungen

30.10.2015

- ANMERKUNG: Es liegt in der Verantwortung des Einzelnen, sich die Beispiele zunächst alleine und ganz ohne Hilfsmittel zu rechnen. Google, Wolfram Alpha, Lösungssammlungen, etc. helfen nur kurzfristig - leider nicht beim Test!

3.1 Multiple Choice Fragen

a)  $\varepsilon_{2jk}a_jb_k = a_3b_1 - a_1b_3 = -2 - 1 = -3$

b)  $\det \mathbf{A} = \varepsilon_{ijk}a_{1i}a_{2j}a_{3k}$

c)  $\partial_i(x_i x_j x_j) = (\partial_i x_i)x_j x_j + x_i(\partial_i x_j)x_j + x_i x_j(\partial_i x_j) = \delta_{ii}x_j x_j + \delta_{ji}x_i x_j + \delta_{ji}x_i x_j = (d+2)\mathbf{x} \cdot \mathbf{x}$

d)  $\partial_i \sqrt{x_j x_j} = \frac{1}{2\sqrt{x_j x_j}} \partial_i(x_j x_j) = \frac{1}{2\sqrt{x_j x_j}} (\delta_{ji}x_j + \delta_{ji}x_j) = \frac{x_i}{\sqrt{x_j x_j}}$

Anmerkung :

$$\partial_i(x_j x_j) = \partial_i \sum_j x_j x_j = \sum_j \partial_i x_j x_j = \sum_j [(\partial_i x_j)x_j + x_j(\partial_i x_j)]$$

(Die Reihenfolge (Summe und Ableitung) ist austauschbar)

$$\partial_i \sqrt{x_j x_j} = \partial_i \sqrt{\sum_j (x_j x_j)} \neq \sum_j \partial_i \sqrt{x_j x_j} = \sum_j [(\partial_i \sqrt{x_j})\sqrt{x_j} + \sqrt{x_j}(\partial_i \sqrt{x_j})]$$

(Die Reihenfolge (Summe und Ableitung) ist **nicht** austauschbar)

e)  $\sigma_1 \sigma_3 = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = -i\sigma_2$

$\sigma_3 \sigma_1 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} = i\sigma_2$

$[\sigma_1, \sigma_3] = \sigma_1 \sigma_3 - \sigma_3 \sigma_1 = -2i\sigma_2.$

f)  $[\mathbf{A}, [\mathbf{B}, \mathbf{A}]] = \mathbf{A}[\mathbf{B}, \mathbf{A}] - [\mathbf{B}, \mathbf{A}]\mathbf{A} = \mathbf{A}(\mathbf{BA} - \mathbf{AB}) - (\mathbf{BA} - \mathbf{AB})\mathbf{A} = \mathbf{ABA} - \mathbf{AAB} - \mathbf{BAA} + \mathbf{ABA} = 2\mathbf{ABA} - \mathbf{A}^2\mathbf{B} - \mathbf{BA}^2$

3.2 Levi-Civita-Symbol

a)  $\varepsilon_{ijk}a_i a_j = \varepsilon_{lmk}a_l a_m = \varepsilon_{jik}a_j a_i = -\varepsilon_{ijk}a_j a_i = -\varepsilon_{ijk}a_i a_j \rightarrow 2 \times \varepsilon_{ijk}a_i a_j = 0.$

Zuerst wurden die Indizes einfach umbenannt, dann die Relation aus Aufgabe b) verwendet, und  $a_j a_i = a_i a_j$  vertauscht, da die Reihenfolge von Zahlen egal ist. Zum Schluss wurde auf beiden Seiten  $\varepsilon_{ijk}a_i a_j$  addiert.

Alternative Lösung :

$$\varepsilon_{ijk}a_i a_j = \sum_{i(\neq k)} \sum_{j(\neq k)} \varepsilon_{ijk}a_i a_j = \sum_{i(\neq j, k)} \sum_{j(\neq i, k)} \varepsilon_{ijk}a_i a_j$$

$$= \sum_{i(\neq k)} \sum_{j < i(\neq k)} \varepsilon_{ijk}a_i a_j + \underbrace{\sum_{i(\neq k)} \sum_{j > i(\neq k)} \varepsilon_{ijk}a_i a_j}_{\sum_i \sum_{j > i} = \sum_j \sum_{i < j} : \text{Änderung in der Reihenfolge der Doppelsumme}}$$

$$= \sum_{i(\neq k)} \sum_{j < i(\neq k)} \varepsilon_{ijk}a_i a_j + \underbrace{\sum_{j(\neq k)} \sum_{i < j(\neq k)} \varepsilon_{ijk}a_i a_j}_{\text{Austausch der indexe zwischen } i \text{ und } j}$$

$$= \sum_{i(\neq k)} \sum_{j < i(\neq k)} \varepsilon_{ijk}a_i a_j + \sum_{i(\neq k)} \sum_{j < i(\neq k)} \varepsilon_{jik}a_j a_i$$

$$= \sum_{i(\neq k)} \sum_{j < i(\neq k)} \varepsilon_{ijk}a_i a_j - \sum_{i(\neq k)} \sum_{j < i(\neq k)} \varepsilon_{ijk}a_j a_i = 0$$

b) Es gilt:  $\vec{a} \cdot \vec{b} = a_i b_i$ , und  $(\vec{a} \times \vec{b})_i = \varepsilon_{ijk}a_j b_k$ . Weiters:  $|\vec{a}|^2 = \vec{a} \cdot \vec{a}$ .

$$(\vec{a} \cdot \vec{b})^2 + |\vec{a} \times \vec{b}|^2 = (\vec{a} \cdot \vec{b})(\vec{a} \cdot \vec{b}) + (\vec{a} \times \vec{b}) \cdot (\vec{a} \times \vec{b}) = a_i b_i a_j b_j + \varepsilon_{ijk}a_j b_k \varepsilon_{ilm}a_l b_m$$

$$= a_i b_i a_j b_j + (\delta_{jl} \delta_{km} - \delta_{jm} \delta_{kl}) a_j b_k a_l b_m = a_i b_i a_j b_j + a_j a_j b_k b_k - a_j b_k a_k b_j = a_j a_j b_k b_k = (\vec{a} \cdot \vec{a}) (\vec{b} \cdot \vec{b}) = |\vec{a}|^2 |\vec{b}|^2.$$

### 3.3 Spektraltheorem

a) Matrixdarstellung des linearen Operators  $\mathbf{A}$  in der Basis  $\{\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2\}$ :

$$a^i_j = \mathbf{e}^i \mathbf{A} \mathbf{e}_j \rightarrow \mathbf{A} = \mathbf{e}_i a^i_j \mathbf{e}^j = \mathbf{E} \begin{pmatrix} a^1_1 & a^1_2 & a^1_3 \\ a^2_1 & a^2_2 & a^2_3 \\ a^3_1 & a^3_2 & a^3_3 \end{pmatrix} \mathbf{E}^{-1} \equiv \mathbf{E} \mathbf{A}_E \mathbf{E}^{-1}$$

Basistransformation :

$$\mathbf{f}_i = \mathbf{e}_j f^j_i \rightarrow (\mathbf{f}_1 \quad \mathbf{f}_2) = (\mathbf{e}_1 \quad \mathbf{e}_2) \begin{pmatrix} f^1_1 & f^1_2 & f^1_3 \\ f^2_1 & f^2_2 & f^2_3 \\ f^3_1 & f^3_2 & f^3_3 \end{pmatrix} \text{ oder } \mathbf{F} = \mathbf{E} \mathbf{F}_E,$$

$$\mathbf{f}_i^* = \mathbf{f}^i = f^i_j \mathbf{e}^j \rightarrow \begin{pmatrix} \mathbf{f}^1 \\ \mathbf{f}^2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} f^1_1 & f^1_2 & f^1_3 \\ f^2_1 & f^2_2 & f^2_3 \\ f^3_1 & f^3_2 & f^3_3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \mathbf{e}^1 \\ \mathbf{e}^2 \end{pmatrix} \text{ oder } \mathbf{F}^{*T} = \mathbf{F}_E^{*T} \mathbf{E}^{*T} \quad (\mathbf{F}^* = \mathbf{E}^* \mathbf{F}_E^*)$$

(wobei  $\mathbf{F}^{*T} = \mathbf{F}^{-1}$ ,  $\mathbf{E}^{*T} = \mathbf{E}^{-1}$  und  $\mathbf{F}_E^{*T} = \mathbf{F}_E^{-1}$ .)

$$\mathbf{A} = \mathbf{E} \mathbf{A}_E \mathbf{E}^{-1} = \mathbf{F} \mathbf{F}_E^{-1} \mathbf{A}_E \mathbf{F}_E \mathbf{F}^{-1} \equiv \mathbf{F} \mathbf{A}_F \mathbf{F}^{-1} \rightarrow \begin{pmatrix} a'^1_1 & a'^1_2 & a'^1_3 \\ a'^2_1 & a'^2_2 & a'^2_3 \\ a'^3_1 & a'^3_2 & a'^3_3 \end{pmatrix} = \mathbf{A}_F = \mathbf{F}_E^{-1} \mathbf{A}_E \mathbf{F}_E$$

$$\rightarrow a'^i_j = f_k^i a^k_l f^l_j$$

Alternative Lösung :  $a'^i_j = \mathbf{f}^i \mathbf{A} \mathbf{f}_j = f_k^i \mathbf{e}^k \mathbf{A} \mathbf{e}_l f^l_j = f_k^i a^k_l f^l_j$

b)  $\mathbf{f}_1 \cdot \mathbf{f}_2 = 0$ ,  $\mathbf{f}_2 \cdot \mathbf{f}_3 = 0$ ,  $\mathbf{f}_3 \cdot \mathbf{f}_1 = 0$ .  $\rightarrow \mathfrak{B}'$  ist eine orthogonale Basis.

$\mathbf{f}^1 = c \mathbf{f}_1^T \rightarrow \mathbf{f}^1 \mathbf{f}_1 = c |\mathbf{f}_1|^2 = 4c = 1 \rightarrow \mathbf{f}^1 = (1/4) \mathbf{f}_1^T$ . In gleicher Weise  $\mathbf{f}^2 = (1/4) \mathbf{f}_2^T$   $\mathbf{f}^3 = (1/2) \mathbf{f}_3^T$ .

$$\text{c) } \mathbf{F}_E = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ -\sqrt{2} & \sqrt{2} & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \text{ und } \mathbf{F}_E^{-1} = \frac{1}{4} \begin{pmatrix} 1 & -\sqrt{2} & 1 \\ 1 & \sqrt{2} & 1 \\ -2 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

$$\mathbf{A}_E = \mathbf{F}_E \mathbf{A}_F \mathbf{F}_E^{-1} = \begin{pmatrix} 3 & 1 & 0 \\ -3\sqrt{2} & \sqrt{2} & 0 \\ 3 & 1 & 0 \end{pmatrix} \mathbf{F}_E^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -1/\sqrt{2} & 1 \\ -1/\sqrt{2} & 2 & -1/\sqrt{2} \\ 1 & -1/\sqrt{2} & 1 \end{pmatrix}$$

d) Definition : (Orthogonaler) Projektor auf einem Vektor  $\mathbf{x} \rightarrow \mathbf{P}_\mathbf{x} = \frac{\mathbf{x} \mathbf{x}^T}{|\mathbf{x}|^2}$

Projektor :  $\mathbf{P}_i = \frac{1}{|\mathbf{f}_i|^2} \mathbf{f}_i \mathbf{f}_i^T = \frac{1}{c |\mathbf{f}_i|^2} \mathbf{f}_i \mathbf{f}^i = \mathbf{f}_i \mathbf{f}^i$  (Ohne Summe über  $i$ )

Anmerkung : Der Operator  $\mathbf{f}_i \mathbf{f}^i$  ist ein Transformationsoperator (z.B.  $\mathbf{x} = \sum_i \mathbf{f}_i (\mathbf{f}^i \mathbf{x})$ ). Für nicht-orthogonale Basis ist der Operator (oder der (allgemeinen) Projektor) nicht gleich als der orthogonale Projektor  $\mathbf{P}_i = \frac{1}{|\mathbf{f}_i|^2} \mathbf{f}_i \mathbf{f}_i^T$ .

$$\text{e) } \mathbf{A} = \mathbf{F} \mathbf{A}_F \mathbf{F}^{-1} = \mathbf{F} \begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \mathbf{F}^{-1} = 3 \mathbf{f}_1 \mathbf{f}^1 + 1 \mathbf{f}_2 \mathbf{f}^2 + 0 \mathbf{f}_3 \mathbf{f}^3 = 3 \mathbf{P}_1 + 1 \mathbf{P}_2 + 0 \mathbf{P}_3$$

Eigenwerte :  $\{\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3\} = \{3, 1, 0\}$ .

Anmerkung : Das Spektraltheorem gilt für selbstadjungierte Operatoren, deren Eigenbasis orthogonal ist.

$$\text{f) } \mathbf{x}_n = \mathbf{A}^n \mathbf{e}_1 = (\mathbf{F} \mathbf{A}_F \mathbf{F}^{-1})^n \mathbf{e}_1 = \mathbf{F} (\mathbf{A}_F)^n \mathbf{F}^{-1} \mathbf{e}_1 = \mathbf{F} (\mathbf{A}_F)^n \frac{1}{4} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix} = \mathbf{F} \frac{1}{4} \begin{pmatrix} 3^n \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \frac{1}{4} \begin{pmatrix} 3^n + 1 \\ \sqrt{2}(-3^n + 1) \\ 3^n + 1 \end{pmatrix}$$