

1. Tutorium - Lösungen

20.10.2017

- ANMERKUNG: Es liegt in der Verantwortung des Einzelnen, sich die Beispiele zunächst alleine und ganz ohne Hilfsmittel anzuschauen. Google, Wolfram Alpha, Lösungssammlungen, etc. helfen nur kurzfristig - leider nicht beim Test!

1.1 Indexschreibweise

a) $\mathbf{x} \cdot \mathbf{y} = \sum_{i=1}^3 x_i y_i = x_i y_i$

b) $\mathbf{A} \mathbf{x} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \sum_{j=1}^3 \begin{pmatrix} a_{1j} x_j \\ a_{2j} x_j \\ a_{3j} x_j \end{pmatrix} \rightarrow (\mathbf{A} \mathbf{x})_i = \sum_j a_{ij} x_j = a_{ij} x_j$

c) $\mathbf{A}^T \mathbf{x} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{21} & a_{31} \\ a_{12} & a_{22} & a_{32} \\ a_{13} & a_{23} & a_{33} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \sum_{j=1}^3 \begin{pmatrix} a_{j1} x_j \\ a_{j2} x_j \\ a_{j3} x_j \end{pmatrix} \rightarrow (\mathbf{A}^T \mathbf{x})_i = \sum_j a_{ji} x_j = a_{ji} x_j$

d) $\mathbf{x}^T \mathbf{A}^T = \begin{pmatrix} x_1 & x_2 & x_3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_{11} & a_{21} & a_{31} \\ a_{12} & a_{22} & a_{32} \\ a_{13} & a_{23} & a_{33} \end{pmatrix} = \sum_{j=1}^3 \begin{pmatrix} a_{1j} x_j & a_{2j} x_j & a_{3j} x_j \end{pmatrix}$

$\rightarrow (\mathbf{x}^T \mathbf{A}^T)_i = \sum_j a_{ij} x_j = a_{ij} x_j$

Anmerkung: In Indexschreibweise gibt es keinen Unterschied zwischen \mathbf{Ax} und $\mathbf{x}^T \mathbf{A}^T = (\mathbf{Ax})^T$.

e) $\text{Sp}(\mathbf{ABC}) = (\mathbf{ABC})_{ii} = (\mathbf{A})_{ij} (\mathbf{B})_{jk} (\mathbf{C})_{ki} = a_{ij} b_{jk} c_{ki}$

 $\text{Sp}(\mathbf{B}^T \mathbf{A}^T \mathbf{C}^T) = (\mathbf{B}^T \mathbf{A}^T \mathbf{C}^T)_{ii} = (\mathbf{B}^T)_{ij} (\mathbf{A}^T)_{jk} (\mathbf{C}^T)_{ki} = b_{ji} a_{kj} c_{ik} = a_{ij} b_{jk} c_{ki}$ (Der doppelt auftretende Index kann umbenannt werden.)Anmerkung: $(\mathbf{ABC})^T = \mathbf{C}^T \mathbf{B}^T \mathbf{A}^T \rightarrow \text{Sp}(\mathbf{ABC}) = \text{Sp}((\mathbf{ABC})^T) = \text{Sp}(\mathbf{C}^T \mathbf{B}^T \mathbf{A}^T) = \text{Sp}(\mathbf{B}^T \mathbf{A}^T \mathbf{C}^T)$

f) $b_{jj} = \text{Sp}(\mathbf{B})$ und $a_{ik} c_{ik} = (\mathbf{AC}^T)_{ii} = \text{Sp}(\mathbf{AC}^T) \rightarrow a_{ik} b_{jj} c_{ik} = \text{Sp}(\mathbf{AC}^T) \text{Sp}(\mathbf{B})$

1.2 Transformationsmatrix

a) $\begin{pmatrix} \mathbf{e}'_1 & \mathbf{e}'_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \mathbf{e}_1 & \mathbf{e}_2 \end{pmatrix} \mathbf{S} = \begin{pmatrix} \mathbf{e}_1 & \mathbf{e}_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} s_{11} & s_{12} \\ s_{21} & s_{22} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \mathbf{e}_1 s_{11} + \mathbf{e}_2 s_{21} & \mathbf{e}_1 s_{12} + \mathbf{e}_2 s_{22} \end{pmatrix}$
 $= \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{pmatrix} \mathbf{e}_1 - 2\mathbf{e}_2 & 2\mathbf{e}_1 + \mathbf{e}_2 \end{pmatrix} \rightarrow \mathbf{S} = \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -2 & 1 \end{pmatrix}$

b)

In der originalen Basis $\mathbf{x} = x_1 \mathbf{e}_1 + x_2 \mathbf{e}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$

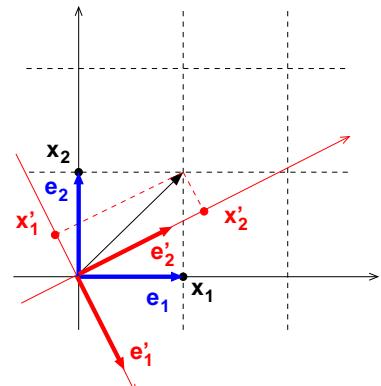
In der neuen Basis

$\mathbf{x} = x'_1 \mathbf{e}'_1 + x'_2 \mathbf{e}'_2 = x'_1 \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \end{pmatrix} + x'_2 \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$

$= \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{pmatrix} x'_1 + 2x'_2 \\ -2x'_1 + x'_2 \end{pmatrix}$

$\rightarrow x'_1 + 2x'_2 = \sqrt{5}$ und $-2x'_1 + x'_2 = \sqrt{5}$

$\rightarrow x'_1 = -1/\sqrt{5}$ und $x'_2 = 3/\sqrt{5}$



c) In der originalen Basis, $\mathbf{x} = x_1 \mathbf{e}_1 + x_2 \mathbf{e}_2 = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$

In der neuen Basis, $\mathbf{x} = x'_1 \mathbf{e}'_1 + x'_2 \mathbf{e}'_2 = (\mathbf{e}'_1 \quad \mathbf{e}'_2) \begin{pmatrix} x'_1 \\ x'_2 \end{pmatrix} = (\mathbf{e}_1 \quad \mathbf{e}_2) \mathbf{S} \begin{pmatrix} x'_1 \\ x'_2 \end{pmatrix}$
 $\rightarrow (\mathbf{e}_1 \quad \mathbf{e}_2) \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = (\mathbf{e}_1 \quad \mathbf{e}_2) \mathbf{S} \begin{pmatrix} x'_1 \\ x'_2 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \mathbf{S} \begin{pmatrix} x'_1 \\ x'_2 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} x'_1 \\ x'_2 \end{pmatrix} = \mathbf{S}^{-1} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$

Anmerkung : Für die orthogonale Basis existiert immer die Inverse $(\mathbf{e}_1 \quad \mathbf{e}_2)^{-1}$.

$$\mathbf{T} = \mathbf{S}^{-1} = \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}.$$

$$d) x'_i x'_i = (\mathbf{x}'_1 \quad \mathbf{x}'_2) \begin{pmatrix} x'_1 \\ x'_2 \end{pmatrix} = (\mathbf{x}_1 \quad \mathbf{x}_2) \mathbf{T}^T \mathbf{T} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = (\mathbf{x}_1 \quad \mathbf{x}_2) \mathbf{T}^{-1} \mathbf{T} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = (\mathbf{x}_1 \quad \mathbf{x}_2) \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = x_i x_i$$

1.3 Transformation auf nicht-orthonormale Basis

a) In ähnlicher Weise wie Bsp.1.2a,

$$(\mathbf{e}_1 s_{11} + \mathbf{e}_2 s_{21} \quad \mathbf{e}_1 s_{12} + \mathbf{e}_2 s_{22}) = (\mathbf{e}_1 - \mathbf{e}_2 \quad \mathbf{e}_1 + 2\mathbf{e}_2) \rightarrow \mathbf{S} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix}$$

In ähnlicher Weise wie Bsp.1.2c,

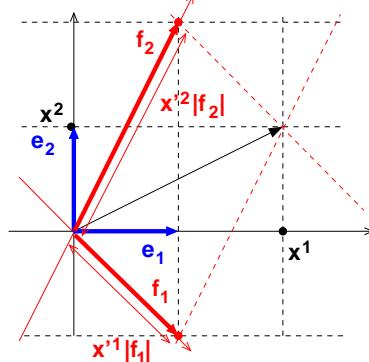
$$(\mathbf{f}_1 \quad \mathbf{f}_2) \begin{pmatrix} x'^1 \\ x'^2 \end{pmatrix} = (\mathbf{e}_1 \quad \mathbf{e}_2) \begin{pmatrix} x^1 \\ x^2 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} x'^1 \\ x'^2 \end{pmatrix} = \mathbf{S}^{-1} \begin{pmatrix} x^1 \\ x^2 \end{pmatrix} \rightarrow \mathbf{T} = \mathbf{S}^{-1} = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$$

b) $\begin{pmatrix} x'^1 \\ x'^2 \end{pmatrix} = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$

c) $\begin{pmatrix} \mathbf{f}_1 \cdot \mathbf{f}_1 & \mathbf{f}_1 \cdot \mathbf{f}_2 \\ \mathbf{f}_2 \cdot \mathbf{f}_1 & \mathbf{f}_2 \cdot \mathbf{f}_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \mathbf{f}_1^T \\ \mathbf{f}_2^T \end{pmatrix} (\mathbf{f}_1 \quad \mathbf{f}_2)$

$$= (\mathbf{f}_1 \quad \mathbf{f}_2)^T (\mathbf{f}_1 \quad \mathbf{f}_2) = \mathbf{S}^T (\mathbf{e}_1 \quad \mathbf{e}_2)^T (\mathbf{e}_1 \quad \mathbf{e}_2) \mathbf{S}$$

$$= \mathbf{S}^T \mathbf{S} = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 5 \end{pmatrix}$$



Anmerkung : Für orthonomale Basis, $(\mathbf{e}_1 \quad \mathbf{e}_2)^T (\mathbf{e}_1 \quad \mathbf{e}_2) = \begin{pmatrix} \mathbf{e}_1 \cdot \mathbf{e}_1 & \mathbf{e}_1 \cdot \mathbf{e}_2 \\ \mathbf{e}_2 \cdot \mathbf{e}_1 & \mathbf{e}_2 \cdot \mathbf{e}_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$

d) Die Transformationsmatrix \mathbf{S}^* wird definiert, durch $(\mathbf{f}_1^* \quad \mathbf{f}_2^*) = (\mathbf{e}_1 \quad \mathbf{e}_2) (\mathbf{S}^*)^T$

$$\begin{pmatrix} \mathbf{f}_1^* \cdot \mathbf{f}_1 & \mathbf{f}_1^* \cdot \mathbf{f}_2 \\ \mathbf{f}_2^* \cdot \mathbf{f}_1 & \mathbf{f}_2^* \cdot \mathbf{f}_2 \end{pmatrix} = \mathbf{S}^* (\mathbf{e}_1 \quad \mathbf{e}_2)^T (\mathbf{e}_1 \quad \mathbf{e}_2) \mathbf{S} = \mathbf{S}^* \mathbf{S} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\mathbf{S}^* = \mathbf{S}^{-1} = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \rightarrow \mathbf{f}_1^* = \frac{2}{3}\mathbf{e}_1 - \frac{1}{3}\mathbf{e}_2 \text{ und } \mathbf{f}_2^* = \frac{1}{3}\mathbf{e}_1 + \frac{1}{3}\mathbf{e}_2$$

Alternative Lösung : Die Transformationsmatrix \mathbf{S}^* wird definiert, durch $(\mathbf{f}_1^* \quad \mathbf{f}_2^*) = (\mathbf{f}_1 \quad \mathbf{f}_2) (\mathbf{S}^*)^T$

$$\begin{pmatrix} \mathbf{f}_1^* \cdot \mathbf{f}_1 & \mathbf{f}_1^* \cdot \mathbf{f}_2 \\ \mathbf{f}_2^* \cdot \mathbf{f}_1 & \mathbf{f}_2^* \cdot \mathbf{f}_2 \end{pmatrix} = \mathbf{S}^* (\mathbf{f}_1 \quad \mathbf{f}_2)^T (\mathbf{f}_1 \quad \mathbf{f}_2) = \mathbf{S}^* \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\mathbf{S}^* = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 5 \end{pmatrix}^{-1} = \frac{1}{9} \begin{pmatrix} 5 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \rightarrow \mathbf{f}_1^* = \frac{5}{9}\mathbf{f}_1 + \frac{1}{9}\mathbf{f}_2 \text{ und } \mathbf{f}_2^* = \frac{1}{9}\mathbf{f}_1 + \frac{2}{9}\mathbf{f}_2$$