

4. Tutorium

für 4.11.2022

4.1 Spektraltheorem

Gegeben sei eine Differentialgleichung

$$\frac{d}{dt}\mathbf{x}(t) = \hat{\mathbf{A}}\mathbf{x}(t)$$

wobei  $\hat{\mathbf{A}}$  ein linearer Operator ist und  $\mathbf{x}(t)$  ein Vektor ist.

a) Der Vektor  $\mathbf{x}$  und der Operator lassen sich in einer (zeitunabhängigen) Orthonormalbasis  $\mathcal{B} = \{\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2\}$  als  $\mathbf{x}(t) = x_i(t)\mathbf{e}_i$  und  $\hat{\mathbf{A}} = a_{ij}\mathbf{e}_i \otimes \mathbf{e}_j$  darstellen. Schreiben Sie die Differentialgleichung in Indexschreibweise an.

b) Die normierten Eigenvektoren  $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2$  erfüllen die Eigenwertgleichungen  $\mathbf{A}\mathbf{v}_1 = \lambda_1\mathbf{v}_1$  und  $\mathbf{A}\mathbf{v}_2 = \lambda_2\mathbf{v}_2$  ( $\lambda_1 > \lambda_2$ ). Berechnen Sie die Eigenwerte  $\lambda_1, \lambda_2$  für die Matrix

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 & 1 \\ 1 & 4 \end{pmatrix}$$

und stellen Sie die Eigenvektoren in der Basis  $\mathcal{B}$  dar.

c)  $\hat{\mathbf{P}}_i$  sei der orthogonale Projektor auf den Vektor  $\mathbf{v}_i$  (aus (b)). Berechnen Sie die Matrixelemente des Operators  $\hat{\mathbf{P}}_i$  bezüglich der Basis  $\mathcal{B}$ .

d) Zeigen Sie,  $\hat{\mathbf{A}} = \lambda_i\hat{\mathbf{P}}_i$ .

e) Schreiben Sie die Matrixelemente des Operators  $\hat{\mathbf{A}}$  bezüglich der Eigenbasis  $\{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2\}$  an.

f) Der Vektor  $\mathbf{x}(t)$  wird in der Eigenbasis als  $\mathbf{x}(t) = x'_i(t)\mathbf{v}_i$  dargestellt. Schreiben Sie die entsprechenden Differentialgleichungen der Koeffizienten  $x'_i(t)$  ( $i = 1, 2$ ) an, und lösen Sie die Differentialgleichungen für  $x'_i(t)$ .

g) Der Operator  $e^{\hat{\mathbf{A}}t}$  ist durch  $e^{\hat{\mathbf{A}}t} = \sum_n \hat{\mathbf{A}}^n t^n / n!$  definiert. Zeigen Sie  $e^{\hat{\mathbf{A}}t} = \sum_{i=1}^3 e^{\lambda_i t} \hat{\mathbf{P}}_i$  und dass die Lösung der Differentialgleichung durch  $\mathbf{x}(t) = e^{\hat{\mathbf{A}}t}\mathbf{x}(0)$  gegeben wird. Stellen Sie den Vektor  $\mathbf{x}(t)$  in der Basis  $\mathcal{B}$  dar.

4.2 Identität

$\{\mathbf{f}_1, \mathbf{f}_2\}$  sei eine nicht-orthogonale Basis in einem Vektorraum  $V$ . Die Basisvektoren werden in einer Orthonormalbasis  $\{\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2\}$  als  $\mathbf{f}_i = \mathbf{e}_j s^j_i$  mit

$$\begin{pmatrix} s^1_1 & s^1_2 \\ s^2_1 & s^2_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$$

dargestellt.

a) Bestimmen Sie die Basisvektoren  $\{\mathbf{f}^1, \mathbf{f}^2\}$  im dualen Raum  $V^*$ .

b)  $\hat{\mathbf{P}}_i = \mathbf{f}_i \otimes \mathbf{f}^i$  (ohne Summe über  $i$ ) ist ein (nicht-orthogonaler) Projektor auf den Vektor  $\mathbf{f}_i$ . Berechnen Sie die Matrixelemente  $p_i^{jk}$  des Operators bezüglich der Orthonormalbasis  $\{\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2\}$  (d.h.  $\hat{\mathbf{P}}_i = p_i^{jk}\mathbf{e}_j \otimes \mathbf{e}_k$ ).

- c) Überprüfen Sie, dass die Matrixdarstellung des Projektors  $\hat{\mathbf{P}}_1 + \hat{\mathbf{P}}_2$  eine Einheitsmatrix ist.
- d)  $\hat{\mathbf{Q}}_i = \mathbf{f}^i \otimes \mathbf{f}_i$  (ohne Summe über  $i$ ) ist ein (nicht-orthogonaler) Projektor auf den Vektor  $\mathbf{f}^i$ . Berechnen Sie die Matrixelemente  $q_i^{jk}$  des Operators bezüglich der Orthonormalbasis  $\{\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2\}$  (d.h.  $\hat{\mathbf{Q}}_i = q_i^{jk} \mathbf{e}_j \otimes \mathbf{e}_k$ ).
- e) Überprüfen Sie, dass die Matrixdarstellung des Projektors  $\hat{\mathbf{Q}}_1 + \hat{\mathbf{Q}}_2$  eine Einheitsmatrix ist.

### 4.3 Differentialoperatoren

Ein Vektor seien als  $\mathbf{x} = x_i \mathbf{e}_i$  in einer Orthonormalbasis  $\{\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \mathbf{e}_3\}$  dargestellt.

- a) Berechnen Sie mit Hilfe der Indexschreibweise die Divergenz des Vektors  $\nabla \cdot \mathbf{x} = \partial_i x_i$ , wobei  $\nabla = \mathbf{e}_i \partial_i$  mit  $\partial_i = \frac{\partial}{\partial x_i}$ .
- b) Berechnen und vereinfachen Sie mit Hilfe der Indexschreibweise den Gradient  $\nabla x$  wobei  $x = \sqrt{x_i x_i}$ .
- c) Der Vektor  $\mathbf{x}$  wird in einer nicht-orthogonalen und ortsunabhängigen Basis  $\{\mathbf{f}_1, \mathbf{f}_2, \mathbf{f}_3\}$  mit  $\mathbf{x} = x^i \mathbf{f}_i$  dargestellt, wobei die Basistransformation durch  $\mathbf{f}_i = \mathbf{e}_j s^j_i$  gegeben ist. Der Gradient einer analytischen Funktion  $\psi(\mathbf{x})$  wird in der Orthonormalbasis als  $\nabla \psi(\mathbf{x}) = \mathbf{e}^i \partial_i \psi(\mathbf{x})$  und in der nicht-orthogonalen Basis als  $\nabla \psi(\mathbf{x}) = \mathbf{f}^i \partial'_i \psi(\mathbf{x})$  dargestellt, wobei  $\mathbf{e}^i$  und  $\mathbf{f}^i$  die dualen Basisvektoren sind und  $\partial_i = \frac{\partial}{\partial x^i}$ ,  $\partial'_i = \frac{\partial}{\partial x'^i}$ . Zeigen Sie,  $\partial'_i \psi(\mathbf{x}) = s^j_i \partial_j \psi(\mathbf{x})$ . (Hinweise : für Orthonormalbasis  $\mathbf{e}^i = \mathbf{e}_i$  und  $x^i = x_i$ )

---

Ankreuzbar: 1a-d, 1e-g, 2a-c, 2de, 3a-c