

11. Tutorium - Lösungen

13.06.2014

### 11.1 Toroidale Spule mit rechteckigem Querschnitt

a) Das Magnetfeld hat nur eine  $\vec{e}_\varphi$ -Komponente aufgrund der Spiegelsymmetrie, wie man folgendermaßen sieht: Z.B. für  $\varphi = 0$  in der  $y = 0$  Ebene addieren sich an einem Ort  $\vec{r} = (x, 0, z)$  die Beiträge vom Ort  $\vec{r}' = (x', y', z')$  mit Strom in Richtung  $\vec{j}(\vec{r}') = (j_x, j_y, j_z)$  und vom an  $y = 0$  gespiegelten Ort  $\vec{r}'' = (x', -y', z')$  mit  $\vec{j}(j_x, -j_y, j_z)$  folgendermaßen auf  $\vec{j}(\vec{r}') \times (\vec{r} - \vec{r}') + \vec{j}(\vec{r}'') \times (\vec{r} - \vec{r}'') = 2(j_z(x - x') - j_x(z - z')) \vec{e}_y$ , sodass die  $\vec{e}_x$  und  $\vec{e}_z$  Komponenten verschwinden. Die Spiegelsymmetrie ist (annähernd) für eine sehr fein gewickelte Spule erfüllt.

Für das Oerstedtsche Gesetz nimmt man eine Kreisfläche mit Radius  $r$ . Innerhalb der Spule: Gesamtstrom  $NI$ . Außerhalb der Spule: Gesamtstrom 0. Außen:  $B_\varphi = 0$ . Innen:

$$\oint_{\partial F} \vec{B} d\vec{s} = \frac{4\pi}{c} \int d^2\vec{f} \cdot \vec{j} \rightarrow 2\pi r B_\varphi = \frac{4\pi}{c} (-I)N \rightarrow B_\varphi = -\frac{2}{c} \frac{IN}{r}$$

b) Fluss für eine Windung:

$$\Phi_1 = \int d^2\vec{f} \cdot \vec{B} = \int_0^b dz \int_{R_0}^{R_0+a} dy \frac{2IN}{cy} = \frac{2INb}{c} \ln \frac{R_0+a}{R_0}$$

Selbstinduktion für Gesamtfluss  $\Phi_N = N\Phi_1$ :

$$L = \frac{1}{c} \Phi_N \frac{1}{I} = \frac{2N^2b}{c^2} \ln \frac{R_0+a}{R_0}$$

Abschätzung:  $L > L(a \leftrightarrow b) \rightarrow b \ln \frac{R_0+a}{R_0} > a \ln \frac{R_0+b}{R_0}$ , mit Substitution  $b = R_0(\exp(\tilde{b}) - 1) > 0$ ,  $a = R_0(\exp(\tilde{a}) - 1) > 0$  ( $b > a \Leftrightarrow \tilde{b} > \tilde{a}$ ) verschwinden Logarithmen:  $R_0(\exp(\tilde{b}) - 1)\tilde{a} > R_0(\exp(\tilde{a}) - 1)\tilde{b} \rightarrow \frac{\exp(\tilde{b}) - 1}{\tilde{b}} > \frac{\exp(\tilde{a}) - 1}{\tilde{a}}$ , Taylor-Entwicklung  $1 + \frac{\tilde{b}}{2} + \frac{\tilde{b}^2}{3!} + \dots > 1 + \frac{\tilde{a}}{2} + \frac{\tilde{a}^2}{3!} + \dots$  ist erfüllt für  $\tilde{b} > \tilde{a}$  und somit  $b > a$ . D.h. die ursprüngliche Orientierung hat die größere Selbstinduktion.

### 11.2 Permanent magnetisierter Zylinder

a) Im Inneren  $r < a$  gilt:  $\vec{j}_M(\vec{r}) = c \text{rot} \vec{M}(\vec{r}) = c \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} (r M_\varphi(r)) \vec{e}_z$  mit  $M_\varphi(r) = M_0 \frac{r^2}{a^2} \Rightarrow \vec{j}_M(\vec{r}) = 3M_0 c \frac{r}{a^2} \vec{e}_z$ .

Am Rand  $r = a$  gilt:  $\vec{k}_M = c \text{Rot} \vec{M} = c \left( \vec{n} \times \underbrace{\vec{M}_a}_{\vec{0}} \right) - c \left( \underbrace{\vec{n}}_{\vec{e}_r} \times \underbrace{\vec{M}_i}_{M_0 \vec{e}_\varphi} \right) = -M_0 c \vec{e}_z$

Gesamtstrom:  $2\pi \int_0^a dr r 3M_0 c \frac{r}{a^2} + 2\pi a (-M_0 c) = 2\pi M_0 c a - 2\pi M_0 c a = 0$ .

b) Lösungsweg 1: Aus Symmetriegründen gilt  $\vec{B}(\vec{r}) = B_\varphi(r) \vec{e}_\varphi$ .

Integrale Form des Oerstedtschen Gesetzes:  $\oint_{\partial F} \vec{B}(\vec{r}) \cdot d\vec{r} = \frac{4\pi}{c} \int_F \vec{j}_M(\vec{r}') \cdot d\vec{f}'$ .

$$2\pi r B_\varphi(r) = \begin{cases} \frac{1}{c} 3M_0 c \frac{1}{a^2} 2\pi \int_0^r dr' r'^2 & r < a \\ 0 & r > a \end{cases} \quad B_\varphi(r) = \begin{cases} 4\pi M_0 \frac{r^2}{a^2} & r < a \\ 0 & r > a \end{cases}$$

$$\Rightarrow \vec{H}(\vec{r}) = \vec{B}(\vec{r}) - 4\pi \vec{M}(\vec{r}) = \begin{cases} 4\pi \vec{M}(\vec{r}) - 4\pi \vec{M}(\vec{r}) = \vec{0} \\ \vec{0} - \vec{0} = \vec{0} \end{cases} \Rightarrow \vec{H}(\vec{r}) = \vec{0} \text{ im ganzen Raum.}$$

Lösungsweg 2:  $\vec{H}(\vec{r}) = 0$  kann man sich auch folgendermaßen überlegen:

Für  $r < a$ :  $\operatorname{div} \vec{H} = \underbrace{\operatorname{div} \vec{B}}_0 - 4\pi \underbrace{\operatorname{div} \vec{M}}_0 = 0$ ,  $\operatorname{rot} \vec{H} = \frac{4\pi}{c} \vec{j} = \vec{0}$ .

Für  $r > a$ :  $\operatorname{div} \vec{H} = \operatorname{div} \vec{B} = 0$ ,  $\operatorname{rot} \vec{H} = \frac{4\pi}{c} \vec{j} = \vec{0}$ . (auch keine Quellen / Wirbel im Unendlichen)

Für  $r = a$ :  $\operatorname{Div} \vec{H} = \operatorname{Div} \vec{B} - 4\pi \operatorname{Div} \vec{M} = 0$ ,  $\operatorname{Rot} \vec{H} = \frac{4\pi}{c} \vec{k} = \vec{0}$ .

Daher muss gelten  $\vec{H}(\vec{r}) = 0$ ,  $\vec{B}(\vec{r}) = 4\pi \vec{M}(\vec{r}) = \begin{cases} 4\pi M_0 \frac{r^2}{a^2} \vec{e}_\varphi & r < a \\ \vec{0} & r > a \end{cases}$

### 11.3 Verzögerungsplatte

+45° linear polarisiertes Licht als Superposition von 2 linear polarisierten Wellen gleicher Phase schreiben, mit  $\vec{k} = k\vec{e}_z$  und  $\varphi_1 = \varphi_2 = \varphi$ :

$$\vec{E}(\vec{r}, t) = E_x \vec{e}_x \cos(k_1 z - \omega t + \varphi) + E_y \vec{e}_y \cos(k_2 z - \omega t + \varphi)$$

Vor dem Eintritt  $z < 0$  gilt  $k_1 = k_2$ . Nach dem Eintritt  $0 \leq z \leq d$ : Brechungsindizes:  $k_1 c / \omega = n_x$ ,  $k_2 c / \omega = n_y$ .

Zirkular polarisiert: Eine Komponente nach Strecke  $z = d$  um  $\pm\pi/2$  verschoben. Wenn  $y$ -Komponente um  $+\pi/2$  ( $-\pi/2$ ) verschoben wird, dann ist  $\cos(\alpha \pm \pi/2) = \mp \sin(\alpha)$ , also eine linkszirkular (rechtszirkular) polarisierte Welle.

$$n_x \omega d / c - \omega t + \varphi = n_y \omega d / c - \omega t + \varphi \pm \pi/2 \Rightarrow (n_x - n_y) \omega d / c = \pm \pi/2. \text{ Mit } \omega / c = 2\pi / \lambda \text{ folgt}$$

$$d = \pm \frac{\pi c}{2 \omega} \frac{1}{n_x - n_y} = \pm \frac{\lambda}{4} \frac{1}{n_x - n_y}$$

Bei doppelt so dicker Verzögerungsplatte erhält eine Komponente die umgekehrte Phase  $\cos(\alpha + 2\pi/2) = -\cos(\alpha)$ . Das Ergebnis ist eine um -45° gegenüber der  $x$ -Achse geneigte linear polarisierte Welle.

Bei einer dreifach so dicken Verzögerungsplatte erhält man wieder eine zirkular polarisierte Welle, diesmal in die andere Richtung drehend.

### 11.4 Metallischer Spiegel

a) Ansatz:

$$\vec{E}(z, t) = [E_0^+ \cos(kz - \omega t) + E_0^- \cos(-kz - \omega t)] \vec{e}_x,$$

$$\vec{B}(z, t) = \vec{e}_z \times \vec{E}^+(z, t) + (-\vec{e}_z) \times \vec{E}^-(z, t) = [E_0^+ \cos(kz - \omega t) - E_0^- \cos(-kz - \omega t)] \vec{e}_y.$$

Ansatz erfüllt Feldgleichungen für  $x < 0$ . Randbedingungen:  $\operatorname{Div} \vec{B} = 0 \Rightarrow B_z(0, t) = 0$  ist erfüllt.  $\operatorname{Rot} \vec{E} = 0 \Rightarrow E_y(0, t) = 0$  ok,  $E_x(0, t) = 0 \Rightarrow E_0^+ = -E_0^-$ .

$$\begin{aligned} \cos(kz - \omega t) - \cos(kz + \omega t) &= \cos(kz) \cos(\omega t) + \sin(kz) \sin(\omega t) - [\cos(kz) \cos(\omega t) - \sin(kz) \sin(\omega t)] \\ &= 2 \sin kz \sin \omega t \end{aligned}$$

$$\cos(kz - \omega t) + \cos(kz + \omega t) = 2 \cos kz \cos \omega t$$

$$\vec{E}(z, t) = 2E_0^+ \sin kz \sin \omega t \vec{e}_x,$$

$$\vec{B}(z, t) = 2E_0^+ \cos kz \cos \omega t \vec{e}_y.$$

b)  $\operatorname{Div} \vec{D} = 4\pi\sigma \Rightarrow \underbrace{-E_z(0, t)}_{=0} = 4\pi\sigma \Rightarrow \sigma = 0$ .

$\operatorname{Rot} \vec{H} = \frac{4\pi}{c} \vec{k} \Rightarrow -\vec{e}_z \times \vec{B}(0, t) = \frac{4\pi}{c} \vec{k}$  mit  $\vec{B}(0, t) = 2E_0^+ \cos \omega t \vec{e}_y \Rightarrow \vec{k} = \frac{c}{2\pi} E_0^+ \cos \omega t \vec{e}_x$ . (Wechselstrom in  $x$ -Richtung)

c) Energiedichte:

$$w_{em} = \frac{1}{8\pi} (\vec{E}^2 + \vec{B}^2) = \frac{1}{8\pi} 4 (E_0^+)^2 [\sin^2 kz \sin^2 \omega t + \cos^2 kz \cos^2 \omega t].$$

$$\underbrace{\frac{1}{2}(1 - \cos 2kz)}_{\frac{1}{2}(1 - \cos 2kz)} \sin^2 \omega t + \underbrace{\frac{1}{2}(1 + \cos 2kz)}_{\frac{1}{2}(1 + \cos 2kz)} \cos^2 \omega t = \frac{1}{2} \underbrace{[\sin^2 \omega t + \cos^2 \omega t]}_1 + \underbrace{\cos 2kz (\cos^2 \omega t - \sin^2 \omega t)}_{\cos 2\omega t}$$

$$= \frac{1}{2} [1 + \cos 2kz \cos 2\omega t].$$

$$w_{em} = \frac{1}{4\pi} (E_0^+)^2 [1 + \cos 2kz \cos 2\omega t]$$

Zeitmittel über eine Periode  $T = \frac{2\pi}{\omega}$ :  $\langle w_{em} \rangle = \frac{1}{4\pi} (E_0^+)^2$

Energiestromdichte (Poyntingvektor):

$$\vec{S} = \frac{c}{4\pi} (\vec{E} \times \vec{B}) = \frac{c}{4\pi} 4 (E_0^+)^2 \vec{e}_z \underbrace{\sin kz \cos kz}_{\frac{1}{2} \sin 2kz} \underbrace{\sin \omega t \cos \omega t}_{\frac{1}{2} \sin 2\omega t} = \frac{c}{4\pi} (E_0^+)^2 \vec{e}_z \sin 2kz \sin 2\omega t.$$

Zeitmittel:  $\langle \vec{S} \rangle = 0.$