

Lösungen zu Übungsblatt 2

1. Krummlinige Koordinaten

In kartesischen, Kugel- und Zylinderkoordinaten berechnet man

$$\vec{R} = x\vec{e}_x + y\vec{e}_y + z\vec{e}_z \quad R = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2} \quad (1)$$

$$\vec{R} = r\vec{e}_r \quad R = r \quad (2)$$

$$\vec{R} = r\vec{e}_r + z\vec{e}_z \quad R = \sqrt{r^2 + z^2}. \quad (3)$$

Unter der Verwendung des Gradienten und des Laplaceoperators in den entsprechenden Koordinatensystemen erhält man, unabhängig von der Wahl der Koordinaten:

$$\vec{\nabla} R = \frac{\vec{R}}{R} \quad (4)$$

$$\Delta R = \frac{2}{R} \quad (5)$$

2. Monopole und elektrisch-magnetische Dualität

- (a) Die Maxwellgleichungen (in Gauß-Einheiten) reduzieren sich ohne äussere Quellen zu

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{E} = 0 \quad (6)$$

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{B} = 0 \quad (7)$$

$$\vec{\nabla} \times \vec{E} = -\frac{1}{c} \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \quad (8)$$

$$\vec{\nabla} \times \vec{B} = \frac{1}{c} \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} \quad (9)$$

Unter der Dualitätstransformation gehen (6) und (7) sowie (8) und (9) in einander über. Mit äusseren Quellen sind diese nicht mehr invariant unter dem Austausch von elektrischen und magnetischen Feldern.

- (b)

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{E} = 4\pi\rho_e \quad (10)$$

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{B} = 4\pi\rho_m \quad (11)$$

$$\vec{\nabla} \times \vec{E} = -\left(\frac{1}{c} \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} + \frac{4\pi}{c} \vec{j}_m\right) \quad (12)$$

$$\vec{\nabla} \times \vec{B} = \left(\frac{1}{c} \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} + \frac{4\pi}{c} \vec{j}_e\right) \quad (13)$$

(c) Die Maxwellgleichungen sind invariant unter den folgenden Transformationen:

$$\vec{E}' = \vec{E} \cos \xi - \vec{B} \sin \xi \quad (14)$$

$$\vec{B}' = \vec{B} \cos \xi + \vec{E} \sin \xi \quad (15)$$

$$\begin{pmatrix} \rho_e' \\ \vec{j}_e' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \rho_e \\ \vec{j}_e \end{pmatrix} \cos \xi - \begin{pmatrix} \rho_m \\ \vec{j}_m \end{pmatrix} \sin \xi \quad (16)$$

$$\begin{pmatrix} \rho_m' \\ \vec{j}_m' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \rho_m \\ \vec{j}_m \end{pmatrix} \cos \xi + \begin{pmatrix} \rho_e \\ \vec{j}_e \end{pmatrix} \sin \xi, \quad (17)$$

Das sieht man durch explizites Einsetzen.

(d) Durch Einsetzen der Transformationen sieht man, dass $\vec{E} \times \vec{B}$ und $\vec{E}^2 + \vec{B}^2$ invariant sind.

3. Punktladungen

(a)

$$\rho(\vec{r}) = (q_1 \delta(z - a) + q_2 \delta(z + a)) \delta(x) \delta(y) \quad Q = q_1 + q_2 \quad (18)$$

(b)

$$\vec{E}(\vec{r}) = \frac{q_1}{[x^2 + y^2 + (z - a)^2]^{3/2}} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z - a \end{pmatrix} + \frac{q_2}{[x^2 + y^2 + (z + a)^2]^{3/2}} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z + a \end{pmatrix} \quad (19)$$

Die Spezialfälle erhält man durch Einsetzen der entsprechenden Werte.

(c) Da wir an der Kraft auf die "untere" Ladung interessiert sind, wählen wir V als den unteren Halbraum $z < 0$. Da die Felder im Unendlichen verschwinden, ist der einzige Beitrag zum Oberflächenintegral entlang der Ebene $z = 0$ mit $d\vec{f} = \vec{e}_z dx dy$. Deshalb benötigen wir nur die z -Komponente des Spannungstensors. Die einzige nicht-verschwindende Komponente ist

$$T_{zz} = -\frac{1}{8\pi} \frac{4(x^2 + y^2)q^2}{[x^2 + y^2 + a^2]^3} \quad (20)$$

Daraus ergibt sich $\vec{F}^{mech} = F_z \vec{e}_z$ mit

$$F_z = -\frac{q^2}{(2a)^2} \quad (21)$$

Das ist die Coulombkraft.