

Übungsblatt 1

für das Tutorium am 09.03.2018

1. Satz von Gauß

Verifiziere den Satz von Gauß für das Vektorfeld

$$\vec{F} = (2x - z, x^2y, -xz^2)^T, \quad (1)$$

wobei das Integrationsvolumen durch $x, y, z \in [0, 1]$ begrenzt wird.

(a) Berechne $\oint_{S=\partial V} \vec{F} \cdot d\vec{A}$.

(b) Berechne $\int_V \vec{\nabla} \cdot \vec{F} dV$.

Lösung:

Wir berechnen die beiden Seiten des Satzes von Gauß

$$\int_S \vec{F} \cdot \vec{n} df = \int_V \operatorname{div} \vec{F} dV \quad (2)$$

getrennt, wobei S die Würfeloberfläche und V das Würfelvolumen ist. Man findet, dass beide Seiten $\frac{11}{6}$ ergeben.

2. Satz von Stokes

Verifiziere den Satz von Stokes für ein Vektorfeld $\vec{F} = (x^2 + y^2, y, z^2)^T$ und eine Fläche S , definiert durch ein Rotationsparaboloid, gegeben durch

$$z = R^2 - x^2 - y^2, \quad z \geq 0, \quad R \geq 0. \quad (3)$$

(a) Berechne $\oint_{C=\partial S} \vec{F} \cdot d\vec{\ell}$.

(b) Berechne $\int_S (\vec{\nabla} \times \vec{F}) d\vec{A}$.

Lösung:(a) Der Rand des Rotationsparaboloids ist bei $z = 0$ und ist gegeben durch

$$x^2 + y^2 = R^2. \quad (4)$$

Das ist ein Kreis mit Radius R . Die Randkurve ist parametrisiert durch

$$\vec{\ell} = \begin{pmatrix} R \cos \varphi \\ R \sin \varphi \\ 0 \end{pmatrix}, \quad d\vec{\ell} = \begin{pmatrix} -R \sin \varphi \\ R \cos \varphi \\ 0 \end{pmatrix} d\varphi, \quad 0 \leq \varphi < 2\pi. \quad (5)$$

Die Winkelintegration macht das Ergebnis trivial.

- (b) Die Oberfläche des Paraboloids kann als die Niveaufäche einer skalaren Funktion $\phi = z + x^2 + y^2$ aufgefasst werden. Der Gradient von ϕ steht normal auf der Fläche. Der normierte Normalenvektor ist somit $\vec{n} = \nabla\phi/|\nabla\phi|$.

Nun führen wir wieder Zylinderkoordinaten ein, also:

$$x = r \cos \varphi \quad y = r \sin \varphi \quad z = z \quad 0 \leq r \leq R \quad 0 \leq \varphi < 2\pi \quad (6)$$

Das Flächenelement kann man durch $dxdy$ ausdrücken, wenn man sich überlegt, dass $dxdy$ die Projektion von dA auf die (x, y) -Ebene ist. $|\vec{n} \cdot \vec{e}_z| dA = \frac{dA}{\sqrt{4x^2 + 4y^2 + 1}} = dxdy = r dr d\varphi$. Somit kürzt sich der Faktor $\sqrt{4x^2 + 4y^2 + 1}$ im Flächenelement $d\vec{A} = \vec{n} dA$. Man braucht die r -Integration nicht ausführen, da die Winkelintegration wieder zu einem trivialen Ergebnis führt.

3. Indexgymnastik

- (a) Zeige, dass das Vektorprodukt nicht assoziativ ist.
 (b) Berechne Divergenz und Rotation von $\vec{a} \times \vec{b}$, wobei \vec{a} und \vec{b} Vektorfelder sind, die von $\vec{r} = x_i$ abhängen.
 (c) Sei $\vec{r} = x_i$, $r = (x_i x_i)^{\frac{1}{2}}$ und $\vec{r}' \neq \vec{r}$. Berechne die Divergenz von $\frac{\vec{r} - \vec{r}'}{|\vec{r} - \vec{r}'|^3}$.
 (d) Berechne $(\vec{a} \cdot \vec{\nabla}) \left(\frac{\vec{r}}{r} f(r) \right)$, wobei die skalare Funktion f nur von r abhängt.

Lösung:

- (a) Benutzen der Identität $\varepsilon_{kij} \varepsilon_{klm} = \delta_{il} \delta_{jm} - \delta_{im} \delta_{jl}$ führt zu zwei im allgemeinen unterschiedlichen Ausdrücken.
 (b) Obige Identität und eine kurze Rechnung mit Indizes führt auf

$$\vec{\nabla} \cdot (\vec{a} \times \vec{b}) = \vec{b} \cdot (\vec{\nabla} \times \vec{a}) - \vec{a} \cdot (\vec{\nabla} \times \vec{b}) \quad (7)$$

und

$$\vec{\nabla} \times (\vec{a} \times \vec{b}) = (\vec{b} \cdot \vec{\nabla}) \vec{a} - \vec{b} (\vec{\nabla} \cdot \vec{a}) + \vec{a} (\vec{\nabla} \cdot \vec{b}) - (\vec{a} \cdot \vec{\nabla}) \vec{b}. \quad (8)$$

- (c) Wir verwenden $\partial_i r'_i = \partial_i r'_j = 0$, da $\vec{r} \neq \vec{r}'$. Damit berechnen wir

$$\vec{\nabla} \cdot \frac{\vec{r} - \vec{r}'}{|\vec{r} - \vec{r}'|^3} = 0. \quad (9)$$

- (d) Wir verwenden $\partial_i x_j = \delta_{ij}$ und

$$\partial_i f(r) = \frac{\partial}{\partial x_i} f(r) = \frac{\partial r}{\partial x_i} \frac{\partial f}{\partial r} = \frac{x_i}{r} \partial_r f(r). \quad (10)$$

Dann zeigt man, dass

$$(\vec{a} \cdot \vec{\nabla}) \left(\frac{\vec{r}}{r} f(r) \right) = \frac{f(r)}{r} \left[\vec{a} - \frac{\vec{r}}{r} \left(\vec{a} \cdot \frac{\vec{r}}{r} \right) \right] + \frac{\vec{r}}{r} \left(\vec{a} \cdot \frac{\vec{r}}{r} \right) \frac{\partial f(r)}{\partial r}. \quad (11)$$

Ankreuzbar: 1ab, 2a, 2b, 3ab, 3cd