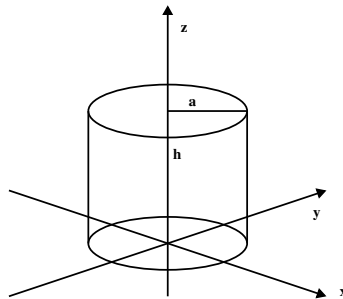


# Übungsblatt 1

für das Tutorium am 08.03.2024,  
Kreuzerldeadline 8:00

## 1. Satz von Gauß

Gegeben sei ein Vektorfeld mit den kartesischen Komponenten  $\vec{F}(\vec{r}) = (4x, -2y^2, z^2)$ . Überprüfe die Gültigkeit des Gaußschen Satzes für das Beispiel eines Zylinders, der durch die Seitenflächen  $z = 0$ ,  $z = h$  und  $x^2 + y^2 = a^2$  begrenzt wird (siehe Abbildung).



(a) Berechne  $\int_V \vec{\nabla} \cdot \vec{F} d^3x$ .

*Hinweis:* Es gilt die Integralformel  $\int_{-a}^a dy \sqrt{a^2 - y^2} = \frac{\pi}{2} a^2$ .

(b) Berechne  $\oint_{S=\partial V} \vec{F} \cdot d\vec{A}$ .

*Hinweis:* Verwende Zylinderkoordinaten zur Berechnung des Beitrages des Zylindermantels, sowie die Integralformeln  $\int_0^{2\pi} d\varphi \cos^2 \varphi = \pi$  und  $\int_0^{2\pi} d\varphi \sin^3 \varphi = 0$ .

## 2. Satz von Stokes

Gegeben sei ein Vektorfeld  $\vec{F} = (\sqrt{x^2 + y^2}, y^2, z^2)^T$  und eine Fläche  $S$ , definiert durch ein Rotationsparaboloid, definiert durch

$$z = R^2 - x^2 - y^2, \quad z \geq 0, \quad R \geq 0. \quad (1)$$

(a) Berechne  $\oint_{C=\partial S} \vec{F} \cdot d\vec{\ell}$ .

(b) Berechne  $\int_S (\vec{\nabla} \times \vec{F}) d\vec{A}$ .

Verifiziere mit diesen Ergebnissen den Satz von Stokes.

## 3. Indexgymnastik

Bitte bei den Rechnungen Index-Schreibweise verwenden

(a) Leite die Graßmann-Identität für  $\vec{X} \equiv \vec{a} \times (\vec{b} \times \vec{c}) = \dots$  her.

- (b) Berechne Divergenz und Rotation von  $\vec{a} \times \vec{b}$ , wobei  $\vec{a}$  und  $\vec{b}$  beliebige Vektorfelder sind, die von  $\vec{r} = x_i$  abhängen.
- (c) Sei  $\vec{r} = x_i$ ,  $r = (x_i x_i)^{\frac{1}{2}}$  und  $\vec{r}' \neq \vec{r}$ . Berechne den Gradient von  $\frac{1}{|\vec{r} - \vec{r}'|}$ .
- (d) Wandle folgende Ausdrücke in äquivalente Ausdrücke in Vektorschreibweise um. Dabei soll der Vektoroperator  $\vec{\nabla}$  verwendet werden. Wo es möglich ist sollen auch  $\text{div}$ ,  $\text{rot}$ ,  $\text{grad}$  verwendet werden:  $\epsilon_{ijk} \partial_i B_k$ ,  $l^2 = a_i a_j \delta_{ij}$ ,  $\epsilon_{abc} \partial_b \partial_c \phi = F$ ,  $h = \partial_m \delta_{km} E_i \delta_{ik}$ .
- (e) Berechne  $(\vec{a} \cdot \vec{\nabla}) \left( \frac{\vec{r}}{r} f(r) \right)$ , wobei die skalare Funktion  $f$  nur von  $r$  abhängt.

Ankreuzbar: 1ab, 2a, 2b, 3ab, 3cd, 3e