# Mehrphasensysteme

VO 319030 im SS 2015

Technische Universität Wien Herbert Steinrück

Institut für Strömungsmechanik und Wärmeübertragung Getreidemarkt 9, 1060 Wien

# Inhaltsverzeichnis

1	Grundbegriffe und Gemische idealer Gase	7
	1.1 Komponenten, Phasen, Konzentrationen	7
	1.2 Gemische idealer Gas	10
	1.2.1 Das Gesetz von Dalton	10
<b>2</b>	Das chemische Potential	13
	2.1 Die Gibbssche Fundamentalgleichung	15
	2.2 Eigenschaften des chemischen Potentials	16
3	Zustandsgleichungen	19
	3.1 Die Eulersche Gleichung	19
	3.1.1 Gleichung von Gibbs-Duhem	22
	3.1.2 Gleichung von Duhem-Margules	23
4	Phasenregel und Phasendiagramme	29
	4.1 Die Gibbssche Phasenregel	29
	4.2 Phasendiagramme	31
	$4.2.1$ isotherme Verdampfung $\ldots \ldots \ldots$	31
	4.2.2 Kritisches Gebiet	35
	4.2.3 retrograde Kondensation	36
	4.2.4 Binäre Gemische mit azeotropen Punkt	38
	4.2.5 Binäre Gemische mit Mischungslücke	39
	4.2.6 Schmelzen und Erstarren von binären Gemischen	42
<b>5</b>	Thermodynamische Potentiale	<b>45</b>
	5.1 Die Legendre Transformation	46
	5.2 Anwendung der Legendre Transformation auf thermodynamische Potentiale	48
	5.2.1 Freie Energie	48
	5.2.2 Enthalpie	50
	5.2.3 Die freie Enthalpie G	51
	5.3 Die Minimaleigenschaft von thermodynamischen Potentialen	53
	5.3.1 Innere Energie	54
	5.3.2 Freie Energie	55
		50
	5.4 Stabilität thermodynamischer Systeme	57
	5.4.1 mechanische Stabilität	50
	5.4.3 Stabilität bezügl. Stoffaustausch	59 59
6	Erstarrung: Beinstoffe	60
J	6.1 Bedingungen an der Phasengrenzfläche	60
	6.2 Ebene Erstarrungsfront	62
	6.2.1 Eindimensionale Erstarrung von einer kalten Wand ausgehend	62
	6.2.2 Erstarrung in einer unterkühlten Schmelze	67
		01

### INHALTSVERZEICHNIS

	<ul> <li>6.2.3 Kinetische Unterkühlung</li> <li>6.2.4 Erstarrung in einer unterkühlter Schmelze S &lt; 1</li> <li>6.3 Gekrümmte Erstarrungsfront</li> <li>6.3.1 Fester Tropfen auf einem Substrat</li> <li>6.3.2 Kapillare Unterkühlung</li> <li>6.3.3 Wachstum eines sphärischen Keims</li> <li>6.3.4 Lineare Stabilitätsanalyse eines sphärischen wachsenden Keims</li> </ul>	70 71 73 73 75 78 83
	ze für $S < 1$	88
	6.4.1 dimensionslose Formulierung	89
	$6.4.2$ Normalmoden-Analysis $\dots \dots \dots$	91
	6.4.3 Verhalten bei kleinen Wellenzahlen	94
7	Binäre Gemische	96
	7.1 Bedingungen an der Phasengrenzfläche	96
	7.2 Eindimensionale Erstarrung von einer gekühlten Wand ausgehend	99
	7.3 Gerichtete Erstarrung	101
		100
	7.3.1 Grundzustand + vereinfachende Annahmen	102
	7.3.1 Grundzustand + vereinfachende Annahmen	102 106
8	7.3.1 Grundzustand + vereinfachende Annahmen	102 106
8	7.3.1 Grundzustand + vereinfachende Annahmen       7.3.2 Linearisierte Stabilitätsanalyse einer fortschreitenden Front       1         Dendriten       1         8.1 Ein einzelner isolierter Nadelkristall       1	102 106 116 117
8	7.3.1 Grundzustand + vereinfachende Annahmen       7.3.2 Linearisierte Stabilitätsanalyse einer fortschreitenden Front       1         7.3.2 Linearisierte Stabilitätsanalyse einer fortschreitenden Front       1         8.1 Ein einzelner isolierter Nadelkristall       1         8.1.1 dimensionslose Formulierung       1	102 106 116 117 118
8	7.3.1 Grundzustand + vereinfachende Annahmen       7.3.2 Linearisierte Stabilitätsanalyse einer fortschreitenden Front       1         7.3.2 Linearisierte Stabilitätsanalyse einer fortschreitenden Front       1         Bendriten       1         8.1 Ein einzelner isolierter Nadelkristall       1         8.1.1 dimensionslose Formulierung       1         8.1.2 Eine Ähnlichkeitslösung (Ivantsov, 1947)       1	102 106 116 117 118 119
8	7.3.1 Grundzüstand + vereinfachende Annahmen       1         7.3.2 Linearisierte Stabilitätsanalyse einer fortschreitenden Front       1 <b>Dendriten</b> 1         8.1 Ein einzelner isolierter Nadelkristall       1         8.1.1 dimensionslose Formulierung       1         8.1.2 Eine Ähnlichkeitslösung (Ivantsov, 1947)       1	102 106 116 117 118 119 122
8	7.3.1 Grundzustand + vereinfachende Annahmen       7.3.2 Linearisierte Stabilitätsanalyse einer fortschreitenden Front       1         7.3.2 Linearisierte Stabilitätsanalyse einer fortschreitenden Front       1         Bendriten       1         8.1 Ein einzelner isolierter Nadelkristall       1         8.1.1 dimensionslose Formulierung       1         8.1.2 Eine Ähnlichkeitslösung (Ivantsov, 1947)       1         8.1.3 Halbkugelmodell       1         8.1.4 Ad hoc Auswahlkriterium - Maximal Velocity Hypothesis       1	102 106 116 117 118 119 122 123
8	7.3.1 Grundzüstand + vereinfachende Annahmen       7.3.2 Linearisierte Stabilitätsanalyse einer fortschreitenden Front       1         7.3.2 Linearisierte Stabilitätsanalyse einer fortschreitenden Front       1         8.1 Ein einzelner isolierter Nadelkristall       1         8.1.1 dimensionslose Formulierung       1         8.1.2 Eine Ähnlichkeitslösung (Ivantsov, 1947)       1         8.1.3 Halbkugelmodell       1         8.1.4 Ad hoc Auswahlkriterium - Maximal Velocity Hypothesis       1         8.1.5 Kriterium Marginale Stabilität       1	102 106 116 117 118 119 122 123 126
8	7.3.1 Grundzüstand + vereinfachende Annahmen       7.3.2 Linearisierte Stabilitätsanalyse einer fortschreitenden Front       1         7.3.2 Linearisierte Stabilitätsanalyse einer fortschreitenden Front       1         8.1 Ein einzelner isolierter Nadelkristall       1         8.1.1 dimensionslose Formulierung       1         8.1.2 Eine Ähnlichkeitslösung (Ivantsov, 1947)       1         8.1.3 Halbkugelmodell       1         8.1.4 Ad hoc Auswahlkriterium - Maximal Velocity Hypothesis       1         8.1.5 Kriterium Marginale Stabilität       1         8.1.6 Auswahltheorie nach Xu       1	102 106 116 117 118 119 122 123 126 127
8	7.3.1 Grundzustand + vereinfachende Annahmen       7.3.2 Linearisierte Stabilitätsanalyse einer fortschreitenden Front       1         7.3.2 Linearisierte Stabilitätsanalyse einer fortschreitenden Front       1         8.1 Ein einzelner isolierter Nadelkristall       1         8.1.1 dimensionslose Formulierung       1         8.1.2 Eine Ähnlichkeitslösung (Ivantsov, 1947)       1         8.1.3 Halbkugelmodell       1         8.1.4 Ad hoc Auswahlkriterium - Maximal Velocity Hypothesis       1         8.1.5 Kriterium Marginale Stabilität       1         8.1.6 Auswahltheorie nach Xu       1         8.2 Einzelkristall in unterkühlter Schmelze eines binären Gemischs       1	102 106 116 117 118 119 122 123 126 127 133
8	7.3.1 Grundzüstand + vereinfachende Annahmen       7.3.2 Linearisierte Stabilitätsanalyse einer fortschreitenden Front       1         7.3.2 Linearisierte Stabilitätsanalyse einer fortschreitenden Front       1         8.1 Ein einzelner isolierter Nadelkristall       1         8.1.1 dimensionslose Formulierung       1         8.1.2 Eine Ähnlichkeitslösung (Ivantsov, 1947)       1         8.1.3 Halbkugelmodell       1         8.1.4 Ad hoc Auswahlkriterium - Maximal Velocity Hypothesis       1         8.1.5 Kriterium Marginale Stabilität       1         8.2 Einzelkristall in unterkühlter Schmelze eines binären Gemischs       1         8.2 Diffusion on den Dendritanguitage       1	102 106 116 117 118 119 122 123 126 127 133 133
8	7.3.1 Grundzustand + vereinfachende Annahmen       7.3.2 Linearisierte Stabilitätsanalyse einer fortschreitenden Front         7.3.2 Linearisierte Stabilitätsanalyse einer fortschreitenden Front       1         8.1 Ein einzelner isolierter Nadelkristall       1         8.1.1 dimensionslose Formulierung       1         8.1.2 Eine Ähnlichkeitslösung (Ivantsov, 1947)       1         8.1.3 Halbkugelmodell       1         8.1.4 Ad hoc Auswahlkriterium - Maximal Velocity Hypothesis       1         8.1.5 Kriterium Marginale Stabilität       1         8.2 Einzelkristall in unterkühlter Schmelze eines binären Gemischs       1         8.2.1 Ivantson-Lösung für Diffusionsproblem       1         8.2.2 Diffusion an der Dendritenspitze       2         8.2 3 Übereättigung       1	102 106 116 117 118 119 122 123 126 127 133 135 135
8	7.3.1 Grundzustand + vereinfachende Annahmen       7.3.2 Linearisierte Stabilitätsanalyse einer fortschreitenden Front         7.3.2 Linearisierte Stabilitätsanalyse einer fortschreitenden Front       1         8.1       Ein einzelner isolierter Nadelkristall       1         8.1.1 dimensionslose Formulierung       1         8.1.2 Eine Ähnlichkeitslösung (Ivantsov, 1947)       1         8.1.3 Halbkugelmodell       1         8.1.4 Ad hoc Auswahlkriterium - Maximal Velocity Hypothesis       1         8.1.5 Kriterium Marginale Stabilität       1         8.1.6 Auswahltheorie nach Xu       1         8.2 Einzelkristall in unterkühlter Schmelze eines binären Gemischs       1         8.2.1 Ivantson-Lösung für Diffusionsproblem       1         8.2.3 Übersättigung       1         8.2.4 Halbkugelmodell       1	102 106 117 118 119 122 123 126 127 133 135 137 138
8	7.3.1 Grundzustand + vereinfachende Annahmen       7.3.2 Linearisierte Stabilitätsanalyse einer fortschreitenden Front         7.3.2 Linearisierte Stabilitätsanalyse einer fortschreitenden Front       1         8.1 Ein einzelner isolierter Nadelkristall       1         8.1.1 dimensionslose Formulierung       1         8.1.2 Eine Ähnlichkeitslösung (Ivantsov, 1947)       1         8.1.3 Halbkugelmodell       1         8.1.4 Ad hoc Auswahlkriterium - Maximal Velocity Hypothesis       1         8.1.5 Kriterium Marginale Stabilität       1         8.2 Einzelkristall in unterkühlter Schmelze eines binären Gemischs       1         8.2.1 Ivantson-Lösung für Diffusionsproblem       1         8.2.3 Übersättigung       1         8.2.4 Halbkugelmodell       1	102 106 117 118 119 122 123 126 127 133 135 137 138 139
8	7.3.1 Grundzustand + vereinfachende Annahmen       7.3.2 Linearisierte Stabilitätsanalyse einer fortschreitenden Front         7.3.2 Linearisierte Stabilitätsanalyse einer fortschreitenden Front       1         8.1 Ein einzelner isolierter Nadelkristall       1         8.1.1 dimensionslose Formulierung       1         8.1.2 Eine Ähnlichkeitslösung (Ivantsov, 1947)       1         8.1.3 Halbkugelmodell       1         8.1.4 Ad hoc Auswahlkriterium - Maximal Velocity Hypothesis       1         8.1.5 Kriterium Marginale Stabilität       1         8.2 Einzelkristall in unterkühlter Schmelze eines binären Gemischs       1         8.2.1 Ivantson-Lösung für Diffusionsproblem       1         8.2.3 Übersättigung       1         8.2.4 Halbkugelmodell       1         8.2.5 Marginale Stabilität II       1         8.3 Abschätzung des Primärabstandes von Dendriten       1	102 106 117 118 119 122 123 126 127 133 135 137 138 139 142

## INHALTSVERZEICHNIS

# Symbole

Symbol	Bedeutung	Seite
A(Pe)	Ivantsov	139
$c = \frac{n}{V}$	Konzentration	8
$C = \frac{k_T^l}{k_T^2}$	dimensionsloser kinetischer Unterkühlungsparameter	89
$G = \overset{\mu}{H} - TS$	freie Enthalpie	
G	Gradient	
$G_T$	Temperaturgradient	
$G_C$	Konzentrationsgradient	
$\gamma$	Grenzflächenspannung (-energie)	
$\Gamma \sim \frac{\gamma}{R\rho L} \frac{T_m}{\Delta T}$	Kapillaritätsparameter	79
$\Gamma = \frac{\gamma T_m}{\rho Lm G_c} \frac{V^2}{D^2}$	Kapillaritätsparameter	106
$\Gamma_1 = \frac{\gamma}{L} \frac{T_m c_p^l \mu}{k_T^l}$	Kapillaritätsparameter	89
$H = \frac{1}{2} \left( \frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} \right)$	mittlere Krümmung	74
I(Pe)	Ivantsovfunktion	121
$k = \frac{C^s}{C^l}$	Entmischungskoeffizient	97
$k = \frac{\overleftarrow{k_T^s}}{k^l}$	Verhältnis der Wärmeleitfähigkeiten	79
$k_T$	Wärmeleitfähigkeit	
$\kappa = \frac{k_T}{\alpha c_T}$	Temperaturleitfähigkeit	
$\kappa = \frac{\kappa^s}{k}$	Verhältnis der Temperaturleitfähigkeiten	79
$L$ $\kappa$	Phasenumwandlungsenthalpie	
$M = \frac{mG_C}{G_T}$	Morphologie-Zahl	106
M	Coarsening Parameter	150
$m = \frac{\mathrm{d}T^l}{\mathrm{d}C^l}$	Anstieg der Liquidustemperatur als Funktion der Konzentration	97
$n_i$	Stoffmenge	
$\mu$ , $\mu$	chemisches Potential	
$\mu = \frac{V_n}{T_m - T^I}$	kinetischer Unterkühlungsparameter	70
$Pe = \frac{VR}{2\kappa}$	Peclet-Zahl	120
$\operatorname{Pe}_c = \frac{VR}{2D}$	Stoffübergangs-Peclet-Zahl	134
$S = \frac{L}{c_p \Delta T}$	Stefan-Zahl, Definition nach [1], S.11 Glg. (2.14),	
	In [2], S. 198, wird $S$ als Phasenübergangszahl $Ph$ und	
a	der Kehrwert von $S$ als Stefan-Zahl bezeichnet.	
S,s	Entropie, spezifische Entropie	
$I_m$ TI	Phasenumwandlungstemperatur des Keinstoffs	
$\frac{1}{\Lambda T_{2}} - T^{l}(C) = T^{s}(C)$	Grenznachentemperatur Ersterrungsintervell	
	Massenanteil Massenbruch	8
$ \begin{array}{l} \omega_i = \frac{m}{m} \\ x_i = \frac{n_i}{m} \end{array} $	Massenativen, Massenbruch	8
$\sim i$ n		~

# Literatur

- [1] S. H. Davis, Theory of Solidification, Cambridge Univ. Press, 2001.
- [2] H.D. Baehr, K. Stephan, Wärme- und Stoffübertragung 4. Aufl., Springer, 2004.
- [3] W. Kurz, D.J. Fisher, Fundamentals of Solidification, Trans Tech Publication, 1989.
- [4] K. Stephan, F. Mayinger, Thermodynamik 2 Mehrstoffsysteme, Springer, 1999.





г

• Partialdichte  

$$\begin{aligned}
\rho_i &= \frac{m_i}{V}, \quad \sum_k \rho_k = \frac{1}{V} \sum_k m_k = \frac{m}{V} = \rho \\
\text{• Molmasse} \\
& \mathcal{M}_i = \frac{m_i}{n_i} \\
& x_i \mathcal{M}_i = \frac{n_i}{n} \frac{m_i}{n_i} = \frac{m_i}{n} \\
& x_i \mathcal{M}_i = \sum_k \frac{m_k}{n} \frac{m_i}{n_i} = \frac{m_i}{n} \\
& \frac{1}{\mathcal{M}} = \frac{n}{m} = \sum_k \frac{n_k}{m} = \sum_k \frac{m_k}{m} \frac{n_k}{m_k} = \sum_k w_k \frac{1}{\mathcal{M}_k} \\
& \quad x_i = \frac{n_i}{n} = \frac{n_i}{m_i} \frac{m_i}{m} \frac{m_i}{n} = \frac{1}{\mathcal{M}_i} w_i \mathcal{M} = \frac{\mathcal{M}}{\mathcal{M}_i} w_i
\end{aligned}$$

<page-header><section-header><section-header><text><text><equation-block><text><text><text>



Grundbegriffe und Gemische idealer Gase

Entropie eines Gasgemischs  

$$\begin{split} S(p,T) &= n\bar{\mathcal{S}} = \sum_k n_k \mathcal{S}_k(p_k,T) = \sum n_k \left( \mathcal{S}_k(p,T) - \mathcal{R} \ln \frac{p_k}{p} \right) \\ &= \sum x_k \mathcal{S}_k(p,T) + \mathcal{R} \sum x_k \ln \frac{p}{p_k} \\ &= \sum x_k \mathcal{S}_k(p,T) - \mathcal{R} \sum x_k \ln x_k \end{split}$$
Mischungsentropie  

$$\begin{split} \mathcal{S}_{misch} &= -\mathcal{R} \sum x_k \ln x_k \end{split}$$
Achtung: Mischungsentropie nur vorhanden, wenn Gase tatsächlich verschieden sind!



#### Das chemische Potential

Um V und S konstant zu halten, wird die Entropieänderung um  $dS = S_i dn_i$ bzw. die Volumenänderung um  $dV = V_i dn_i$  durch Verrichtung der Volumenänderungsarbeit dW bzw der Wärmeabfuhr dQ rückgängig gemacht:

$$dW = -p \, dV = p \, \mathcal{V}_i \, dn_i, \quad dQ = T \, dS = -T \, \mathcal{S}_i \, dn_i$$

Es gilt daher

$$dU = \left(\frac{\partial U}{\partial n_i}\right)_{S,V,n_{j\neq i}} dn_i = \mathcal{U}_i dn_i + p \,\mathcal{V}_i dn_i - T \,\mathcal{S}_i dn_i$$

Definition: chemisches Potential der Komponente  $\alpha_i$ 

$$\mu_i = \left(\frac{\partial U}{\partial n_i}\right)_{S,V,n_{j\neq i}} = \mathcal{U}_i + p \,\mathcal{V}_i - T \,\mathcal{S}_i = \mathcal{H}_i - T \,\mathcal{S}_i$$

Ânderung der inneren Energie bei isentroper, isochorer Stoffzufuhr der Komponente  $\alpha_i$ .



319030 Mehrphasensysteme



Г

Chemisches Potential idealer Gase
$$\mu_i = \mathcal{H}_i - TS_i$$
Reinstoff
$$\mu(p,T) = \mathcal{H} - TS = \mathcal{H}(T) - TS(p^+,T) + \mathcal{R}T\ln\frac{p}{p^+}$$
$$\mu(p,T) = \mu(p^+,T) + \mathcal{R}T\ln\frac{p}{p^+}$$
$$p^+ \text{ Standarddruck,}$$
Kompo nente in einem Gemisch
$$\mu_i(p,T) = \mu_{0i}(p,T) + \mathcal{R}T\ln x_i$$
$$\mu_{0i} \text{ chemisches Potential des Reinstoffes}$$



<page-header><text><equation-block><text><text><text><equation-block><text>

Die innere Energie ist eine homogene Funktion vom Grad 1 von  $S,V,n_1,...,n_K$ 

$$U(\lambda S, \lambda V, \lambda n_1, ..., \lambda n_K) = \lambda U(S, V, n_1, ..., n_K)$$

Somit gilt

$$\underbrace{\left(\frac{\partial U}{\partial S}\right)_{V,n_j}}_{T}S + \underbrace{\left(\frac{\partial U}{\partial V}\right)_{S,V,n_j}}_{-p}V + \sum_k \underbrace{\left(\frac{\partial U}{\partial n_k}\right)_{V,S,n_j \neq n_k}}_{\mu_k}n_k = U$$

Eulersche Gleichung

$$U = T S - p V + \sum_{k} \mu_k n_k$$

Zur Aufstellung der Fundamentalgleichung  $U=U(S,V,n_1,...,n_K)$  benötigt man daher K+2 unabhängige Zustandsgleichungen:

$$T = T(S, V, n_1, ..n_K), \quad p = p(S, V, n_1, ..n_K), \quad \mu_i = \mu_i(S, V, n_1, ..n_K)$$

## 3.1.1 Gleichung von Gibbs-Duhem

Differenzieren der Euler Gleichung ergibt:

$$dU = T dS - p dV + \sum_{k} \mu_k dn_k + S dT - V dp + \sum_{k} n_k d\mu_k$$

Subtraktion der Gibbsschen Fundamentalgleichung ergibt die Gleichung von Gibbs-Duhem

$$S\,\mathrm{d}T - V\,\mathrm{d}p + \sum_{k} n_k\,\mathrm{d}\mu_k = 0$$

Division durch die Stoffmenge n:

$$\bar{\mathcal{S}} \,\mathrm{d}T - \bar{\mathcal{V}} \,\mathrm{d}p + \sum x_k \,\mathrm{d}\mu_k = 0$$

Folgerung: Von den K+2 intensiven Größen  $T,p,\mu_1,...,\mu_k$  können nur K+1 unabhängig voneinander gewählt werden.



	18
Gibbs-Duhem für $T = const.$ beide Phasen	
$-\bar{\mathcal{V}}' dp' + x_1' d\mu_1' + (1 - x_1') d\mu_2' = 0$	
$-\bar{\mathcal{V}}'' \mathrm{d}p'' + x_1'' \mathrm{d}\mu_1' + (1 - x_1'') \mathrm{d}\mu_2'' = 0$	
Wegen $p'=p''=p$ und $\mu'_i=\mu''_i$ gilt	
$-\bar{\mathcal{V}}' dp + x_1' d\mu_1'' + (1 - x_1') d\mu_2'' = 0$	
ideales Gas	
$\mu_i'' = \mu_{0i}''(p^+, T) + \mathcal{R}T \ln \frac{p_i}{p^+}, \qquad \mathrm{d}\mu_i = \mathcal{R}T \mathrm{d}(\ln p_i)$	
$-\bar{\mathcal{V}}'\mathrm{d}p + \mathcal{R}Tx_1'\mathrm{d}(\ln p_1) + \mathcal{R}Tx_2'\mathrm{d}(\ln p_2) = 0$	
$-\frac{\bar{\mathcal{V}}'}{\mathcal{R}T} \left(\frac{\mathrm{d}p}{\mathrm{d}x_1'}\right)_T + x_1' \left(\frac{\partial \ln p_1}{\partial x_1'}\right)_T + x_2' \left(\frac{\partial \ln p_2}{\partial x_1'}\right)_T = 0$	

$$\begin{split} &-\frac{\bar{\mathcal{V}}'}{\mathcal{R}T}\left(\frac{\mathrm{d}p}{\mathrm{d}x_1'}\right)_T \text{ oft vernachlässig bar klein,}\\ &\text{Gleichung von Duhem-Margules}\\ & x_1'\left(\frac{\partial \ln p_1}{\partial x_1'}\right)_T + x_2'\left(\frac{\partial \ln p_2}{\partial x_1'}\right)_T = 0\\ &\text{Mit }p(x_1') = p_1(x_1') + p_2(x_1') \text{ können somit die Partialdrücke }p_1 \text{ bzw. }p_2 \text{ der beiden Komponenten in der gasförmigen Phase durch Messung des Gesamt-druckes und des Massenanteils }x_1' \text{ in der flüssigen Phase bestimmt werden.} \end{split}$$

Spezielle Lösungen der Gleichung von Duhem-Margules Reihenansatz ( $p_1$  sei regulär bei  $x'_1 = 0$ )  $\begin{aligned}
x'_1 \left(\frac{\partial(\ln p_1)}{\partial x'_1}\right)_T &= 1 + a_1x'_1 + a_2x'_1^2 + \dots \\
x'_2 \left(\frac{\partial(\ln p_2)}{\partial x'_2}\right)_T &= 1 + b_1x'_2 + b_2x'_2^2 + \dots \\
\end{aligned}$ Werwendung von jeweils 3 Gliedern der Reihe und Einsetzen in Duhem-Margules Gleichung liefert:  $0 = -(b_1 + b_2) + (a_1 + b_1 + 2b_2)x'_1 + (a_2 - b_2)x'_1^2 \\
\end{aligned}$ und somit  $a_1 = b_1 = -a_2 = -b_2 = 2a$ , (a geeignete Konstante). Integration und Anpassung an Randbedingung  $p_1(x'_1 = 1) = p_{1s}$  bzw.  $p_2(x'_1 = 0) = p_{2s}$  liefert  $p_1 = x'_1 p_{1s} \exp[-a(1 - x'_1)^2], \quad p_2 = (1 - x'_1) p_{2s} \exp[-a{x'_1}^2]$ 



gelöste Stoffmenge in Flüssigkeit (bei großer Verdünnung)
$$m_1'=m'w_1'=m'x_1'\frac{\mathcal{M}_1}{\mathcal{M}}\approx m'p_1\frac{\mathcal{M}_1}{\mathcal{M}_2k_1(T)}$$
Hier wurde das Henrysche Gesetz und  $\mathcal{M}\approx \mathcal{M}_2$  verwendet



• Some Komen  $Z_f = Anz.$  der Var. – Anz. der Gg. – (K + 1)T = (K+2)(P-1) = K+2-P unabhängige Variable (=Freiheitsgrade) frei gewählt werden.





Wir betrachten ein binäres Gemisch bei konstanter Temperatur. Wir gehen vom flüssigen Zustand aus und wollen durch Absenken des Drucks das binäre Gemisch verdampfen. Betrachten wir zunächst die beiden Komponenten des Gemisches als Reinstoffe. Ist nur Komponenten "1" vorhanden ( $x_1 = 1$ ), so erfolgt die Phasenumwandlung (Kondensation) beim Sättigungsdruck  $p = p_{1s}(T)$ . Ist hingegen  $x_1 = 0$ , also Komponente "2" liegt als Reinstoff vor, erfolgt die Kondensation bei  $p = p_{2s}$ .

Betrachten wir nun ein binäres Gemisch mit Molanteil  $x_1$  der Komponente "1". Wir gehen vom Zustand  $\odot$  aus und senken den Druck ab bis die Verdampfung einsetzt, Zustand  $\odot$ . Der Druck  $_{\odot}p$  bei dem die Verdampfung beginnt, hängt von der Temperatur und dem Molanteil  $x_1$ . Es gilt auch

$$_{\textcircled{O}}x_1 = _{\textcircled{O}}x_1' = x_1'(T, _{\textcircled{O}}p),$$

wobei  $x'_1 = c'_1(T, p)$  der Molanteil der Komponente "1" in der flüssigen Phase eines binären Gemisches, das als Zweiphasensystem (flüssig/gasförmig) vorliegt beim Druck p und der Temperatur T ist. Mit  $x''_1 = x''_1(T, p)$  bezeichnen wir entsprechend den Molanteil der Komponente "1" in der gasförmigen Phase.

Die flüssige Phase im Zustand  $\odot$  ist im thermodynamischen Gleichgewicht mit Dampf mit Molanteil  ${}_{\odot}x_1'' = x''(T, {}_{\odot}p)$ . Es bildet sich daher Dampf im Molanteil  ${}_{\odot}x''$ .

Sinkt nun der Druck weiter ab (Zustand  $\oplus$ ), so liegen zwei Phasen vor: Flüssigkeit mit Molanteil  $x'_1 = x'(T, {}_{\oplus}p)$  und Dampf mit Molanteil  $x''_1(T, {}_{\oplus}p)$ . Der Anteil an flüssiger bzw. gasförmiger Phase ergibt sich aus der Erhaltung der Masse von Phase "1" aus Gleichung (1).

Phasenregel und Phasendiagramme



Wir wollen nun eine die Taulinie bzw. die Siedelinie angeben. Dazu benutzen wir die Voraussetzungen der Gleichung von Duhem-Margules nämlich, dass die gasförmige Phase als Gemisch idealer Gase gesehen werden kann. Der Gesamtdruck  $p = p_1 + p_2$  ist daher die Summe der Partialdrücke der beiden Komponenten "1" und "2" in der gasförmigen Phase. Nach Duhem-Margules können wir bei gegebener Temperatur T, die Partialdrücke  $p_1$  und  $p_2$  als Funktion des Molanteils  $x'_1$  in der flüssigen Phase ausdrücken. Somit erhalten wir die Siedelinie

Siedelinie 
$$x_1 = x'_1$$
,  $p = p_1(x'_1, T) + p_2(x'_1, T)$ .

Wir können auch die Taulinie durch  $x'_1$  parametrisieren. Zum Druck  $p(x'_1, T)$  gehört allerdings der Molanteil in der gasförmigen Phase  $x''_1$ .

Taulinie 
$$x_1 = x_1''(x_1', T), \quad p = p_1(x_1', T) + p_2(x_1', T).$$







Eine Voraussetzung für die bisher betrachteten isobaren Phasendiagramme war, dass zu dem gegebenen Druck p Sättigungstemperaturen  $T_{s1}$  bzw.  $T_{s2}$  für beide Komponenten existieren. Der Druck p muss daher kleiner sein, als die kritischen Drücke  $p_{k1}$ ,  $p_{k2}$  beider Komponenten, siehe  $p^{(1)} < p_{k1} < p_{k2}$ .

Gilt nun  $p_{k1} so können weder Taulinie noch die Siedelinie bis <math>x_1 = 1$  gehen. Die Taulinie kehrt bei  $x_1 = x_{1,\max}(p^{(2)})$  um. Im Zustand "1", waagrechte Tangente sind Tau und Siedelinie verbunden. Der Grund, warum in die Siedelinie in "1" in die Taulinie übergeht, sehen wir auf der nächsten Seite unter der Überschrift "retrograde Kondensation".

Ist der Druck größer als  $p = p^{(4)} > p_{k2}$  reichen Tau und Siedelinie nicht bis  $x_1 = 0$ . Es ergibt sich eine geschlossene Kurve im T, x-Phasendiagramm. Bei weiterer Druckerhöhung wird die Kurve aus Tau und Siedelinie im kleiner, bis sie schließlich ganz verschwindet.






"Azeotrop" bedeutet, dass beim Sieden die Zusammensetzung nicht geändert wird. Man kann zeigen, dass im azeotropen Punkt, Siede und Taulinie eine horizontale Tangente haben.

Azeotzrope Punkte kann man gut anhand der Balykurven: x'' = x''(x') als Schnittpunkte mit der 1. Mediane erkennen.



Station of the state of the state

• Dreiphasengleichgewicht  

$$\frac{n^{(1)}}{n}x_A + \frac{n^{(2)}}{n}x_B + \frac{n^{(3)}}{n}x_E = x$$
• Verdampfung bei  $T = const$  bis entweder  

$$n^{(1)} = 0, \quad \frac{n^{(2)}}{n} = \frac{x - x_E}{x_B - x_E}$$
oder  

$$n^{(2)} = 0, \quad \frac{n^{(1)}}{n} = \frac{x_E - x}{x_E - x_A}$$

• weitere Verdampfung mit Temperaturerhöhung mit entweder  $n^{(1)}=0$  oder  $n^{(2)}=0.$  Entsprechend wird der rechte bzw. linke Teil des Phasendiagramms verwendet













# **5.2 Anwendung der Legendre Transformation auf**<sup>42</sup> thermodynamische Potentiale

### 5.2.1 Freie Energie

$$U = U(S, V, n_1, n_2, ..., n_k)$$

Wir betrachten U nur als Funktion von S. Die anderen Variablen, denken wir uns fest gehalten. Es gilt

$$T = \left(\frac{\partial U}{\partial S}\right)_{V,n_1,\dots,n_k}$$

Die Legendre Transformation bezüglich S ergibt:

$$F = U - \left(\frac{\partial U}{\partial S}\right)_{V,n_1,\dots,n_k} S = U - TS$$

 $F = F(T, V, n_1, ..., n_k)$  heißt freie Energie.

Fs gil:
$$dF = dU - TdS - SdT = = = TdS - pdV + \sum_{k} \mu_k dn_k - TdS - sdT$$
$$= -S dT - pdV + \sum_{k} \mu_k dn_k$$
Dater gil:
$$\left(\frac{\partial F}{\partial T}\right)_{V,n_j} = -S, \quad \left(\frac{\partial F}{\partial V}\right)_{T,n_j} = -p, \quad \left(\frac{\partial F}{\partial n_i}\right)_{S,V,n_{j\neq j}} = \mu_i,$$

44

### 5.2.2 Enthalpie

Wir führen nun die Legendre Transformation von  $U = U(S, V, n_1, ..., n_k)$ bezüglich der Variablen Volumen V durch. Es gilt:

$$\left(\frac{\partial U}{\partial V}\right)_{S,n_j} = -p$$

Die Legendre Transformation bezüglich  $V\ensuremath{\operatorname{\mathsf{rgibt}}}$  daher

$$H = H(S, p, n_1, ..., n_k) = U + pV$$

$$dH = dU + pdV + Vdp =$$
  
= TdS - pdV +  $\sum_{k} \mu_k dn_k + pdV + Vdp$   
= TdS + Vdp +  $\sum_{k} \mu_k dn_k$ 

Daher gilt

$$\left(\frac{\partial H}{\partial S}\right)_{p,n_j} = T, \qquad \left(\frac{\partial H}{\partial p}\right)_{S,n_j} = V, \qquad \left(\frac{\partial H}{\partial n_i}\right)_{S,p,n_{j\neq j}} = \mu_i.$$

5.2.3 Die freie Enthalpie G  
Führen wir Legendre Transformationen von 
$$U = U(S, V, n_1, ..., n_k)$$
  
bezüglich der Variablen  $S$  und  $V$  durch, so erhalten wir  
 $G = G(T, p, n_1, n_2, ... n_k) = U + pV - TS$   
 $dG = dU + pdV + Vdp - TdS - SdT =$   
 $= TdS - pdV + \sum_k \mu_k dn_k + pdV + Vdp$   
 $= -S dT + Vdp + \sum_k \mu_k dn_k$   
Daher gilt

$$\left(\frac{\partial G}{\partial T}\right)_{p,n_j} = -S, \qquad \left(\frac{\partial G}{\partial p}\right)_{T,n_j} = V, \qquad \left(\frac{\partial G}{\partial n_i}\right)_{T,p,n_j \neq j} = \mu_i,$$

46 Unter Verwendung der Eulerschen Gleichung  $U = TS - pV + \sum_{j} \mu_{j} n_{j}$ erhalten wir  $G = U - TS + pV = \left(TS - pV + \sum_{j} \mu_{j} n_{j}\right) - TS - pV = \sum_{j} \mu_{j} n_{j} (2)$ 



Aus 1. HS dQ = dU + p dV = 0Entropiebilanz

$$\mathrm{d}S = \underbrace{\frac{\mathrm{d}Q}{T}}_{=0} + \underbrace{\frac{\mathrm{d}_eS}{=0}}_{=0} + d_iS \ge 0$$

Die Entropie  ${\cal S}$  kann nur zunehmen und ist daher im thermodynamischen Gleichgewicht maximal!

erreicht.

# <section-header><section-header><text><text><text><equation-block><text>

319030 Mehrphasensysteme

5.3.2 Freie Energie F eines geschlossenen Systems hat für gegebene Werte der Temperatur T und des Volumens V im thermodynamischen Gleichgewicht ein Minimum. Beweis: Volumen konstant, daher dU = dQ. dF = dU - T dS - S dT = $= dQ - T \left(\frac{dQ}{T} + d_iS\right) = -T d_iS \le 0$ Die freie Energie F kann daher unter den Nebenbedingungen V = const., T = const. nur abnehmen. Im Gleichgewichtsfall wird daher eine Minimum erreicht. <page-header><text><text><text><equation-block><text>



### Thermodynamische Potentiale

Wir betrachten die freie Energie F, die unter den Nebenbedingung V = 52 const., T = const. ein Minimum hat. Es gilt:

$$\left(\frac{\partial F}{\partial V}\right)_{T,n_j} = -p$$

bzw. analog für jedes Teilsystem ' bzw. ".

$$F = F' + F''$$

$$= F'_0 + \frac{\partial F'}{\partial V'} \Delta V' + \frac{1}{2} \frac{\partial^2 F'}{\partial V'^2} (\Delta V')^2 + \dots + F''_0 + \frac{\partial F''}{\partial V''} \Delta V'' + \frac{1}{2} \frac{\partial^2 F''}{\partial V''^2} (\Delta V'')^2 + \dots$$

$$= F_0 + \frac{\partial F'}{\partial V'} \Delta V' - \frac{\partial F''}{\partial V''} \Delta V' + \frac{1}{2} \frac{\partial^2 F'}{\partial V'^2} (\Delta V')^2 + \frac{1}{2} \frac{\partial^2 F''}{\partial V''^2} (\Delta V')^2 + \dots =$$

$$= F_0 + (p'' - p') \Delta V' + \frac{1}{2} \left( \frac{\partial^2 F'}{\partial V'^2} + \frac{\partial^2 F''}{\partial V''^2} \right) (\Delta V')^2 + \dots =$$

$$= F_0 - \frac{1}{2} \underbrace{\left( \frac{\partial p'}{\partial V'} + \frac{\partial p''}{\partial V''} \right)}_{\leq 0} (\Delta V')^2 + \dots$$

### Thermodynamische Potentiale

Die Ungleichung (3) gilt für beliebige Systeme ' bzw. ", die durch eine bewegliche Trennwand getrennt sind. Lassen wir das System ' gleich und variieren wir das System ". Nehmen wir z. B. als System " ein ideales Gas mit Volumen V'' Es gilt dann

$$\left(\frac{\partial p}{\partial V''}\right)_{T,n_j} = -\frac{p}{V''}$$

und somit

$$\left(\frac{\partial p'}{\partial V'}\right)_{T,n_j} \le -\frac{p}{V''}.$$

Da aber V'' beliebig groß gewählt werden kann folgt:

$$\left(\frac{\partial p'}{\partial V'}\right)_{T,n_j} \le 0.$$

Das "=" wird im kritischen Punkt des Zweiphasengebiets eines Reinstoffes angenommen.





- $h^s$ spezifische Enthalpie feste Phase
- $h^l$ spezifische Enthalpie flüssige Phase
- $L = h^l h^s$ Phasenumwandlungsenthalpie (latente Wärme)
  - $V_n \\ k_T^s \\ k_T^l \\ V \\ V$ Ausbreitungsgeschwindigkeit der Erstarrungsfront
  - Wärmeleitfähigkeit feste Phase
  - Wärmeleitfähigkeit flüssige Phase
  - Kontrollvolumen um Phasengrenzfläche
  - $T_m$ Gleichgewichtserstarrungstemperatur
  - $T^{s}$ Temperatur an Erstarrungsfront fest
  - $T^l$ Temperatur an Erstarrungsfront flüssig
  - Da die Breite  $2\delta$  des Kontrollvolumens als klein gegenüber der Länge auf der die Temperatur variiert, nämlich

$$\delta \ll \frac{L}{c_p \frac{\mathrm{d}T}{\mathrm{d}z}}$$

angenommen wird, können die spezifischen Enthalpien  $h^s$  bzw.  $h^l$  in der festen bzw. flüssigen Phase jeweils als konstant angesehen werden.

- Nehmen wir eine eindimensionale Temperaturverteilung T = T(z,t) an, so strömt über die Ränder x = const des Kontrollvolumens V kein Wärmestrom.
- Somit können wir die Energiebilanz auf die Einheitslängen in x bzw. y-Richtung beziehen.

6.2 Ebene Erstarrungsfront	56
6.2.1 Eindimensionale Erstarrung von einer kalten ausgehend	Wand
Energiegleichung flüssige Phase ( $p = const$ , $\rho^l = \rho^s = \rho$ )	
$\rho c_p^l \frac{\partial T^l}{\partial t} = k_T^l \frac{\partial^2 T^l}{\partial z^2},  z > h(t)$	
feste Phase $\rho c_p^s \frac{\partial T^s}{\partial t} = k_T^s \frac{\partial^2 T^s}{\partial z^2},  z < h(t)$	
Grenzfläche	
$ \rho L \frac{\mathrm{d}h}{\mathrm{d}t} = k_T^s \frac{\partial T^s}{\partial z} - k_T^l \frac{\partial T^l}{\partial z}  ,  T^l = T^s = T_m $	
Randbedingungen $T^s(0,t) = T_B < T_m,$	
Anfangsbedingung $T^l = T_\infty > T_m \label{eq:tau}$	

In der festen bzw. flüssigen Phase gilt jeweils die Wärmeleitungsgleichung. Die Stoffwerte Dichte, Wärmekapazität und Wärmeleitfähigkeit können verschieden sein. Wir wollen hier und im weiteren voraussetzen, dass die Dichte in der flüssigen und festen Phase gleich ist. Ein Schrumpfen oder Ausdehnen beim Phasenübergang würde eine Strömung in der Flüssigkeit bewirken, die wir, um die Darstellung hier möglichst einfach zu halten, nicht behandeln wollen.



Wir berechnen die partiellen Ableitungen von  $T^s$  für die Ähnlichkeitslösung

$$\frac{\partial T^s}{\partial t} = \Delta T \Theta^{s\prime}(\eta) \frac{\partial \eta}{\partial t} = -\Delta T \Theta^{s\prime}(\eta) \frac{z}{4\sqrt{\kappa^s t} t} = -\Delta T \frac{\eta}{2t} \Theta^{s\prime}(\eta)$$
$$\frac{\partial^2 T^s}{\partial z^2} = \Delta T \left[ \Theta^{s\prime\prime}(\eta) \left(\frac{\partial \eta}{\partial z}\right)^2 - \Theta^{s\prime}(\eta) \frac{\partial^2 \eta}{\partial z^2} \right] = -\Delta T \Theta^{s\prime\prime}(\eta) \frac{1}{4 t}$$

und setzen in die Energiegleichung ein.

$$\begin{aligned} & \text{Energiegleichung feste Phase} \\ & (\Theta^s)'' + 2\eta(\Theta^s)' = 0 \qquad (4) \\ & \text{Energiegleichung flüssige Phase} \\ & \frac{\kappa^l}{\kappa^s}(\Theta^l)'' + 2\eta(\Theta^l)' = 0 \\ & \text{Energiegleichung über Erstarrungsfront} \\ & \rho Lh'(t) = \Lambda \frac{L \, k^s}{c_p^s} \frac{1}{\sqrt{\kappa^s t}} = \frac{k^s \Delta T}{2\sqrt{\kappa^s t}} \left(\Theta^{s'}(\Lambda) - \frac{k^l}{k^s}\Theta^{l'}(\Lambda)\right) \\ & \quad \Omega S = \Theta^{s'}(\Lambda) - \frac{k^l}{k^s}\Theta^{l'}(\Lambda) \qquad (5) \end{aligned}$$

Integration der Gleichung (4), Trennung der Variablen:

$$\frac{\Theta^{s''}}{\Theta^{s'}} = -2\eta$$

Integration von 0 bis $\eta$ 

$$\ln \frac{\Theta^{s'}(\eta)}{\Theta^{s'}(0)} = -\eta^2$$
$$\Theta^{s'}(\eta) = \Theta^{s'}(0)e^{-\eta^2}$$

Weitere Integration

$$\Theta^s(\eta) - \Theta_s(0) = \int_0^\eta e^{-s^2} \,\mathrm{d}s$$

An<br/>passung an Randbedingungen  $\Theta^s(0)=0,\,\Theta^s(\Lambda)=1$ 

$$1 = \Theta^{s'}(0) \int_0^{\Lambda} e^{-s^2} \,\mathrm{d}s.$$

Somit erhalten wir schließlich

$$\Theta^{s}(\eta) = \frac{\int_{0}^{\eta} e^{-s^{2}} \mathrm{d}s}{\int_{0}^{\Lambda} e^{-s^{2}} \mathrm{d}s} = \frac{\mathrm{erf}(\eta)}{\mathrm{erf}(\Lambda)}$$

319030 Mehrphasensysteme

$$\begin{split} & \text{Temperatur der Grenzfläche} & 59 \\ & \Theta^l(\Lambda) = \Theta^s(\Lambda) = 1 & (6) \\ & \text{Randbedingung an kalter Wand} \\ & \Theta^s(0) = 0 & (7) \\ & \text{Temperatur in ungestörter flüssiger Phase} \\ & \Theta^l(\infty) = \frac{T_\infty - T_B}{T_m - T_B} = \Theta^l_\infty \geq 1 \\ & \text{Integration von (4) ergibt } (\Theta^s)'(\eta) = Ae^{-\eta^2}. \text{ Eine weitere Integration und} \\ & \text{Anpassung an die Randbedingungen (7) und (6) ergibt} \\ & \Theta^s(\eta) = \frac{\int_0^{\eta} e^{-s^2} ds}{\int_0^{\Lambda} e^{-s^2} ds} = \frac{\operatorname{erf}(\eta)}{\operatorname{erf}(\Lambda)}, \\ & \Theta^l(\eta) = \Theta^l_\infty + (1 - \Theta^l_\infty) \frac{\int_\infty^{\eta} e^{-s^2ks'/k^l} ds}{\int_\infty^{\Lambda} e^{-s^2ks'/k^l} ds} = \Theta^l_\infty + (1 - \Theta^l_\infty) \frac{\operatorname{erf}(\eta\sqrt{k^s/k^l}) - 1}{\operatorname{erf}(\Lambda\sqrt{k^s/k^l}) - 1} \quad . \end{split}$$

Die Lösung für die Temperaturverteilung in der flüssigen Phase erhalten wir auf ähnliche Art und Weise.

Die Konstante A, die die Lage der Phasenumwandlungsfront beschreibt ist noch unbestimmt.



- Der Kehrwert der Stefan-Zahl $S^{-1}=\frac{c_p^s\Delta T}{L}$ ist ein dimensionsloses Maß für die Unterkühlung.
- Für alle Werte von S und  $\Theta_{\infty}^{l}$  existiert eine Lösung für A.
- Beachte  $h(t) \sim \sqrt{t}, V_n \sim 1/\sqrt{t}$ .
- Die Ähnlichkeitslösung ist eine bevorzugte Lösung in dem Sinne, dass auch bei gestörten Anfangsbedingungen sich asymptotisch für "große" Zeiten die Ähnlichkeitslösung einstellt.

Im Falle großer Stefan-Zahl  $S \gg 1$  und  $\Theta_{\infty}^{l} = 1$  kann die Lösung vereinfacht werden. Mit dem Ansatz  $\Lambda = \frac{\Lambda_{1}}{S^{\alpha}} + \cdots$  und den Näherungen

$$e^{-\Lambda^2} \sim e^{-\Lambda_1^2/S^{2\alpha}} = 1 + O(1/S^{2\alpha}), \qquad \int_0^{\Lambda} e^{-s^2} \,\mathrm{d}s \sim \frac{\Lambda_1}{S^{\alpha}} + \cdots$$

erhalten wir

$$2\frac{\Lambda_1}{S^{\alpha}}S \sim \frac{1}{\frac{\Lambda_1}{S^{\alpha}}}$$

schließlich  $\Lambda_1 = 1/\sqrt{2}$  bzw.  $\alpha = \frac{1}{2}$ . Die Temperaturverteilung im Festkörper kann dann wie folgt angenähert werden:

$$\Theta^{s}(\eta) = \frac{\int_{0}^{\eta} e^{-s^{2}} \mathrm{d}s}{\int_{0}^{\Lambda} e^{-s^{2}} \mathrm{d}s} \sim \eta \sqrt{2S}, \quad 0 < \eta < \Lambda = 1/\sqrt{2S}.$$
 lineares Temperaturprofil, siehe VU WÜ

319030 Mehrphasensysteme

## 

### Erstarrung: Reinstoffe



### Erstarrung: Reinstoffe



Lösungen existieren nur für S > 1, geringe Unterkühlung. Ein Teil der bei der Erstarrung frei werdenden Phasenumwandlungsenthalpie wird verwendet, um die Schmelze auf die Temperatur  $T_m$  zu erwärmen. Der Rest wird durch Wärmeleitung in die Schmelze abtransportiert. Je größer die Unterkühlung ist, desto größer ist der Temparturgradient, desto größer ist daher auch die Ausbreitungsgeschwindigkeit der Phasengrenzfläche.

Falls  $|c_p\Delta T| > L$  ist nicht genügend Enthalpie vorhanden, um die Schmelze auf  $T_m$  zu erwärmen. Die Phasenumwandlung muss daher bei einer niedrigeren Temperatur erfolgen.

Die Frontgeschwindigkeit wäre daher unendlich groß. Das ist nicht möglich, und es müssen daher die kinetischen Prozesse der Phasenumwandlung berücksichtigt werden, "kinetische Unterkühlung".



• kinetische Unterkühlung  $T^{I} = T_{m} - \mu^{-1}V_{n}$ .

65 **6.2.4 Erstarrung in einer unterkühlter Schmelze** S < 1Für  $S = L/c_p \Delta T < 1$  berücksichtigen wir die kinetische Unterkühlung. Feste Phase:  $T^s = T_I$ Flüssige Phase  $T_t^l = \kappa^l T_{zz}^l$ Grenzfläche z = h(t)  $T^l = T_I, \quad \rho^s Lh' = -k^s T_z^l, \quad h' = \mu(T_m - T_I)$ charakteristische Länge und Zeit:  $l_0 = \frac{\kappa^l}{\mu \Delta T}, \quad t_0 = \frac{\kappa^l}{\mu^2 (\Delta T)^2}$ 

319030 Mehrphasensysteme

### Erstarrung: Reinstoffe

Zusammenfassung: Bei der Frontausbreitung in eine unterkühlte Schmelze sind zwei Fälle zu unterscheiden:

S>1 In diesem Fall gibt es keine charakteristische Länge bzw. Zeit in der Aufgabenstellung. Daher gibt es eine Ähnlichkeitslösung. Die Frontausbreitungsgeschwindigkeit

$$\frac{\mathrm{d}h}{\mathrm{d}t} \sim \frac{1}{\sqrt{t}}$$

nimmt ab. Kinetische Unterkühlung spielt keine Rolle.

S < 1 In diesem Fall existiert keine Ähnlichkeitslösung. Die frei werdende Schmelzenthalpie L reicht nicht aus, die Schmelze auf  $T_m$ , die Phasengleichgewichtstemperatur, zu erwärmen, da  $L < c_p(T_m - T_\infty)$  gilt. Unter Berücksichtigung kinetischer Unterkühlung gibt es eine Lösung unveränderlicher Form mit konstanter Ausbreitungsgeschwindigkeit.


- w Ausdehnung in y-Richtung
- $\gamma$  Oberflächenenergie zwischen fest/flüssig
- $\gamma_1$  Oberflächenenergie Substrat/fest
- $\gamma_2$  Oberflächenenergie Substrat/flüssig
- $F_0$  Freie Energie ohne Grenzflächenenergie

Variationsrechnung liefert Minimum von F bei  $2H = \frac{h_{xx}}{(1+h_x^2)^{3/2}} = const,$ konstante mittlere Krümmung H: (Kreiszylinder)  $\gamma \cos \theta = \gamma_2 - \gamma_1$ Young-Laplace Gleichung für den Kontaktwinkel

**6.3.2 Kapillare Unterkühlung** An der Phasengrenzfläche gilt  $g^s = g^l$ , da bei einem Reinstoff, die Gibbssche freie Enthalpie gleich dem chemischen Potential ist, siehe (2). Mit  $g_m = g_m^s = g_m^l$  bezeichnen wir die freie Enthalpie bei der Phasenumwandlungstemperatur  $T_m$  und Druck  $p^l$ . Bei Vorliegen einer gekrümmten Grenzfläche gilt nun: flüssige Phase:  $p = p^l$ ,  $T = T^I < T_m$ ,  $g^l = g_m + \underbrace{\left(\frac{\partial g^l}{\partial T}\right)_p}_{-s^l} (T^I - T_m)$ feste Phase  $p = p^s$ ,  $T = T^I < T_m$ ,  $g^s = g_m + \underbrace{\left(\frac{\partial g^s}{\partial T}\right)_p}_{-s^s} (T^I - T_m) + \underbrace{\left(\frac{\partial g^l}{\partial p}\right)_T}_{\frac{1}{p^s}} (p^s - p^l)$ Wegen  $g^s = g^l$  gilt nun  $(s^l - s^s)(T_m - T^I) = \frac{1}{\rho^s}(p^s - p^l)$ 

70

Es gilt nun

$$s^l - s^s = \frac{L}{T_m}$$

Young-Laplace Gleichung

$$p^s - p^l = -2H\gamma$$

Damit erhalten wir die kapillare Unterkühlung

$$T^{I} = T_{m} - \frac{p^{s} - p^{l}}{\rho^{s}(s^{l} - s^{s})} = T_{m} \left[1 + 2H\frac{\gamma}{\rho^{s}L}\right]$$

Die Oberflächenenergie  $\gamma$  bewirkt mit der Krümmung H < 0 ein Absenken der Temperatur der Phasengrenzfläche (Gibbs-Thomson Gleichung)!

$$\begin{array}{l} \label{eq:starsense} \\ \mbox{Energiebilanz für Phasengrenzfläche} \\ \\ \begin{array}{l} \underbrace{\rho^s L V_n A \, \mathrm{d}t}_{Schmelzent} - \gamma A|_{t+\mathrm{d}t} + \gamma A_t = A \left(\dot{q}^l - \dot{q}^s\right) \cdot \vec{n} \, \mathrm{d}t \\ \\ \\ \mbox{Schmelzent.} \end{array} \\ \\ \mbox{mit} \\ \begin{array}{l} \frac{1}{A} \frac{\partial A}{\partial t} = -2HV_n \\ \\ \\ \mbox{erhält man} \\ \\ \begin{array}{l} (\rho^s L + 2H\gamma) V_n = (k_T^s \nabla T^s - k_T^l \nabla T^l) \cdot \vec{n} \\ \\ \\ \mbox{verallgemeinerte Gibbs-Thomson Gleichung} \\ \\ \end{array} \\ \begin{array}{l} T^I = T_m + \underbrace{T_m 2H} \frac{\gamma}{\rho^s L} - \underbrace{\mu^{-1}V_n}_{kinetische} \text{UK} \end{array} \end{array} \end{array}$$



Energiebilanz für Grenzfläche

# 6.3.3 Wachstum eines sphärischen Keims

Zur Zeit t = 0 sei in einer unterkühlten Schmelze  $T^l = T_{\infty} < T_m$  ein sphärischer fester Keim mit Radius R (Krümmung H = -1/R) gegeben. Unter welchen Bedingungen wächst der Keim bzw. verschwindet er? Annahmen:

$$\bullet \ \rho^s = \rho^s \text{, } c_p^s = c_p^l$$

- T = T(r, t)
- Energiegleichung in fester bzw. flüssiger Phase

$$T_t = \kappa \nabla^2 T = \kappa \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left( r^2 \frac{\partial T}{\partial r} \right).$$

• Vernachlässigung der kinetischen Unterkühlung und des Krümmungsterms in der Energiebilanz für Grenzfläche beir=R(t)

$$T^{I} = T_{m} \left( 1 - \frac{2\gamma}{\rho LR} \right)$$
$$\rho L \frac{\mathrm{d}R}{\mathrm{d}t} = \left( k_{T}^{s} \nabla T^{s} - k_{T}^{l} \nabla T^{l} \right) \cdot \vec{n}$$

	73
Antangsbedingungen	
$R(0) = R_0,  T^l(r,0) = T^l_0(r),  T^s(r,0) = T^s_0(r)$	
dimensionslose Variable	
$\hat{r} = \frac{r}{R_0},  \hat{T} = \frac{T - T_m}{T_m - T_\infty},  \hat{t} = \frac{t}{t_p}$	
mit $t_p = R_0^2 \rho^s L/k^l (T_m - T_\infty).$	
$\epsilon T^l_t = \nabla^2 T^l,  r > R(t)$	
$\epsilon T^s_t = \kappa \nabla^2 T^s,  r < R(t)$	
$ \text{Bei}  r = R(t):  T^l = T^s = -\frac{\Gamma}{R}, \qquad \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t}R = k\frac{\partial T^s}{\partial r} - \frac{\partial T^l}{\partial r} $	
mit	
$\epsilon = \frac{1}{S} = \frac{c_p^l \Delta T}{L}, \qquad \Gamma = \frac{2\gamma}{R_0 \rho L} \frac{T_m}{\Delta T},  \kappa = \frac{\kappa^s}{\kappa^l},  k = \frac{k_T^s}{k_T^l}$	(9)

	74
Annahme: geringe Unterkühlung $S^{-1}=\epsilon\ll 1$ : Es gilt daher: $ abla^2T^s=0,  {\rm bzw}.   abla^2T^l=0$	
Daher gilt $T^s=-rac{\Gamma}{R}, \qquad T^l=-1+rac{R}{r}\left(1-rac{\Gamma}{R} ight).$	
Einsetzen in die Energiebilanz für die Grenzfläche ergibt:	
$\frac{\mathrm{d}R}{\mathrm{d}t} = \frac{1}{R} \left( 1 - \frac{\Gamma}{R} \right), \qquad R(0) = 1$	
Für $R > \Gamma$ folgt $\mathrm{d}R/\mathrm{d}t > 0$ : unbeschränktes Wachstum	
Für $R < \Gamma$ folgt $\mathrm{d}R/\mathrm{d}t < 0$ : Schrumpfen des Keims bis er verschwinde	t.

Je größer die Unterkühlung, desto kleiner ist der Keimbildungsradius

$$R_* = \frac{2\gamma}{\rho L} \frac{T_m}{\Delta T}$$

ab dem Keimwachstum möglich ist. Bei nur geringer Unterkühlung ist  $R_*$  groß und wachsende Keime sind daher unwahrscheinlich.



Schnelle Zeitskala: Die soeben erhaltene Lösung erfüllt nicht die Anfangsbedingungen für die <sup>76</sup> Temperaturverteilung. Wir definieren eine anfängliche, schnelle Zeitskala  $t^* = t/\epsilon$ In der schnellen Zeitskala erhalten wir  $T_{t^*}^l = \nabla^2 T^l, \quad r > R(t^*)$  (10)  $T_{t^*}^s = \kappa \nabla^2 T^s \quad r < R(t^*)$  (11)  $\frac{d}{dt^*}R = \epsilon \left(k \frac{\partial T^s}{\partial r} - \frac{\partial T^l}{\partial r}\right), \quad T^s(R) = T^l(R) = -\frac{\Gamma}{R}$ Für  $\epsilon \ll 1$  erhalten wir daher:  $R(t^*) = R_0$ bzw. die instationären Wärmeleitprobleme (10) und (11) in der festen bzw. flüssigen Phase mit der Randbedingung an dem festen Ort  $R = R_0$ 

Die Aufteilung in schnelle und langsame Zeitskala für  $\epsilon \ll 1$ erfolgt im Sinne "angepasster asymptotischer Entwicklungen".

# 6.3.4 Lineare Stabilitätsanalyse eines sphärischen wachsenden Keims

Annahme: Ein Keim wachse mit  $R = \overline{R}(r,t)$ ,  $T = \overline{T}(r,t)$  Wir nehmen nun an, die Form und die Temperaturverteilung sei leicht gestört. Wir wollen nun bestimmen, ob diese Störung anwächst, oder verschwindet. Es gelte wiederum  $\epsilon \ll 1$ .

$$T = \overline{T}(r,t) + T'(r,\theta,\phi,t), \quad R = \overline{R}(t) + R'(\theta,\phi,t)$$

Für die Störgrößen erhalten wir die linearisierten Gleichungen

$$\begin{split} \epsilon T^{l'}_{\ t} &= \nabla^2 T^{l'}, \quad r > \bar{R}, \quad T^{l'} \to 0 \quad \text{für} \quad r \to \infty \\ \epsilon T^{s'}_{\ t} &= \kappa \nabla^2 T^{s'}, \quad r < \bar{R}, \end{split}$$

Grenzflächenbedingungen bei 
$$r = \bar{R}$$

$$\begin{aligned} R'_t &= kT^{s\prime}_r - T^{l\prime}_r + (k\,\bar{T}^s_{rr} - \bar{T}^l_{rr})R' \\ T^{l\prime} &+ \bar{T}^l_r R' = T^{s\prime} + \bar{T}^s_r R' = H' \Gamma \end{aligned}$$

Zur Berechnung der Krümmung: Die Grenzfläche des Keimes ist in Kugelkoordinaten gegeben durch

$$\vec{x}(t,\varphi,\theta) = R(t,\varphi,\theta)\vec{e}_r = \left(\bar{R}(t) + R'(t,\varphi,\theta)\right)\vec{e}_r.$$

Einheitsvektoren in Kugelkoordinaten:

$$\vec{e}_r = \begin{pmatrix} \sin\theta\cos\varphi\\ \sin\theta\sin\varphi\\ \cos\theta \end{pmatrix}, \quad \vec{e}_\varphi = \begin{pmatrix} -\sin\varphi\\ \cos\varphi\\ 0 \end{pmatrix}, \quad \vec{e}_\theta = \begin{pmatrix} \cos\theta\cos\varphi\\ \cos\theta\sin\varphi\\ \sin\theta \end{pmatrix}.$$

Es gilt:

$$\begin{split} \frac{\partial}{\partial \varphi} \vec{e}_r &= \sin \theta \, \vec{e}_{\varphi}, \qquad \frac{\partial}{\partial \theta} \vec{e}_r = \vec{e}_{\theta}, \\ \frac{\partial}{\partial \varphi} \vec{e}_{\varphi} &= -\sin \theta \, \vec{e}_r - \cos \theta \, \vec{e}_{\theta}, \qquad \frac{\partial}{\partial \theta} \vec{e}_{\theta} = 0 \\ \frac{\partial}{\partial \varphi} \vec{e}_{\theta} &= \cos \theta \vec{e}_{\varphi}, \qquad \frac{\partial}{\partial \theta} \vec{e}_r = -\vec{e}_r, \\ \vec{e}_r \times \vec{e}_{\varphi} &= -\vec{e}_{\theta}, \qquad \vec{e}_{\varphi} \times \vec{e}_{\theta} = -\vec{e}_r, \qquad \vec{e}_{\theta} \times \vec{e}_r = -\vec{e}_{\varphi}. \end{split}$$

Definition der Hauptkrümmungen: Die Hauptkrümmungen einer Fläche sind die Eigenwerte der "Weingartenabbildung".

319030 Mehrphasensysteme

Die Weingartenabbildung: Wir betrachten einen Punkt  $\vec{x} = \vec{x}(\varphi, \theta)$  auf der Fläche. In diesem Punkt hat die Fläche eine Tangentialebene  $\tau$  und einen (orientierten) normierten Normalenvektor  $\vec{n} = \vec{n}(\varphi, \theta)$ . Wie ändert sich nun der normierte Normalenvektor, wenn man aus dem Punkt  $\vec{x}$  in Richtung eines Tangentialvektors  $\vec{t}$  bewegt, also die Richtungsableitung von  $\vec{n}$  in Richtung  $\vec{t}$  bildet? Da  $\vec{n}$  normiert ist, ist diese Richtungsableitung nun normal auf  $\vec{n}$  und liegt daher in der Tangentialebene  $\tau$ . Wir erhalten somit eine Abbildung (Weingartenabbildung) der Vektoren der Tangentialebene  $\tau$  auf die Tangentialebene  $\tau$ :

$$\vec{t} \rightarrow \frac{\mathrm{d}\vec{n}}{\mathrm{d}\vec{t}}$$

**Hauptkrümmungen**: Ist nun die Änderung von  $\vec{n}$  parallel zu  $\vec{t}$  spricht man von einer Hauptkrümmungsrichtung. Der Vektot  $\vec{t}$  ist in diesem Fall ein Eigenvektor der Weingartenabbildung.

Um die mittlere Krümmung (Mittelwert der Hauptkrümmungen) zu berechnen, müssen wir zunächst die Weingartenabbildung bestimmen und dann daraus die Spur (Summe der Eigenwerte = Summe der Diagonalelemente) berechnen.

Wir wählen als Basis der Tangentialebene  $\tau$  die normierten Tangentialvektoren  $\vec{t}_{\varphi}$ ,  $\vec{t}_{\theta}$  in  $\varphi$  bzw.  $\theta$  Richtung.

$$\vec{t}_{\varphi} = \frac{1}{||\frac{\partial \vec{x}}{\partial \varphi}||} \frac{\partial}{\partial \varphi} \vec{x} = \frac{1}{\sqrt{R^2 \sin^2 \theta + R_{\varphi}^2}} \left(R \sin \theta \vec{e}_{\varphi} + R_{\varphi} \vec{e}_r\right) = \vec{e}_{\varphi} + \frac{R_{\varphi}'}{\bar{R} \sin \theta} \vec{e}_r,$$
$$\vec{t}_{\theta} = \frac{1}{||\frac{\partial \vec{x}}{\partial \theta}||} \frac{\partial}{\partial \theta} \vec{x}, = \frac{1}{\sqrt{R^2 + R_{\theta}^2}} \left(R \vec{e}_{\theta} + R_{\theta} \vec{e}_r\right) \sim \vec{e}_{\theta} + \frac{R_{\theta}'}{\bar{R}} \vec{e}_r$$

Es gilt:

$$\vec{t}_{\varphi}\vec{t}_{\theta} = \frac{R_{\varphi}R_{\theta}}{\sqrt{(R^2\sin^2\theta + R_{\varphi}^2)(R^2 + R_{\theta}^2)}} \sim \frac{R_{\varphi}'R_{\theta}'}{\bar{R}^2\sin\theta}$$

Den Normalnvektor erhalten wir daher als:

$$\vec{n} = \frac{1}{||\vec{t}_{\theta} \times \vec{t}_{\varphi}||} \vec{t}_{\varphi} \times \vec{t}_{\theta} = \frac{1}{\sqrt{R^2 \sin^2 \theta^2 + R_{\theta}^2 \sin^2 \theta + R_{\phi}^2}} \left(R \sin \theta \vec{e}_r - R_{\theta} \sin \theta \vec{e}_{\theta} - R_{\varphi} \vec{e}_{\varphi}\right)$$
$$\sim \vec{e}_r - \frac{R_{\theta}'}{\bar{R}} \vec{e}_{\theta} - \frac{R_{\varphi}'}{\bar{R} \sin \theta} \vec{e}_{\varphi}.$$

Bilden wir die Ableitungen des Normalenvektors nach  $\varphi$  bzw.  $\theta$ 

$$\frac{\partial \vec{n}}{\partial \varphi} \sim \sin \theta \vec{e}_{\varphi} + \frac{R'}{\bar{R}} \vec{e}_{r} - \left(\frac{R'_{\theta}}{\bar{R}} \cos \theta + \frac{R'_{\varphi\varphi}}{\bar{R} \sin \theta}\right) \vec{e}_{\varphi} + \left(\frac{R'_{\varphi} \cos \theta}{\bar{R} \sin \theta} - \frac{R'_{\theta\varphi}}{\bar{R}}\right) \vec{e}_{\theta}$$
$$\frac{\partial \vec{n}}{\partial \theta} \sim \vec{e}_{\theta} + \frac{R'}{\bar{R} \sin \theta} \vec{e}_{r} + \left(\frac{R'_{\varphi} \cos \theta}{\bar{R} \sin^{2} \theta} - \frac{R'_{\varphi\theta}}{\bar{R} \sin \theta}\right) \vec{e}_{\varphi} - \frac{R'_{\theta\theta}}{\bar{R}} \vec{e}_{\theta}$$

Wir wenden nun die Weingartenabbildung auf  $\vec{t}_{\varphi}$  bzw.  $\vec{t}_{\theta}$  an und stellen das Ergebnis in der Basis  $\vec{t}_{\varphi}$ ,  $\vec{t}_{\theta}$  dar.

$$\frac{1}{||\frac{\partial \vec{x}}{\partial \varphi}||}\frac{\partial \vec{n}}{\partial \varphi} = w_{11}\vec{t}_{\varphi} + w_{12}\vec{t}_{\theta}$$

84

319030 Mehrphasensysteme

14. Juli 2015

$$\frac{1}{||\frac{\partial \vec{x}}{\partial \theta}||}\frac{\partial \vec{n}}{\partial \theta} = w_{21}\vec{t}_{\varphi} + w_{22}\vec{t}_{\theta}$$

Aus diesen Gleichungssystem können wir nun  $w_{11}, w_{12}, w_{21}, w_{22}$  bestimmen. Bezeichnen wir mit

$$\vec{A} = \frac{1}{||\frac{\partial \vec{x}}{\partial \varphi}||} \frac{\partial \vec{n}}{\partial \varphi}$$

$$\sim \left(\frac{1}{\bar{R}} - \frac{R'}{\bar{R}^2}\right)\vec{e}_{\varphi} + \frac{R'}{\bar{R}^2\sin\theta}\vec{e}_r - \left(\frac{R'_{\theta}}{\bar{R}^2\sin\theta}\cos\theta + \frac{R'_{\varphi\varphi}}{\bar{R}^2\sin^2\theta}\right)\vec{e}_{\varphi} + \left(\frac{R'_{\varphi}\cos\theta}{\bar{R}^2\sin^2\theta} - \frac{R'_{\theta\varphi}}{\bar{R}^2\sin\theta}\right)\vec{e}_{\theta}$$

bzw.

$$\vec{B} = \frac{1}{||\frac{\partial \vec{x}}{\partial \theta}||} \frac{\partial \vec{n}}{\partial \theta},$$
$$\sim \left(\frac{1}{\bar{R}} - \frac{R'}{\bar{R}^2}\right) \vec{e}_{\theta} + \frac{R'}{\bar{R}^2 \sin \theta} \vec{e}_r + \left(\frac{R'_{\varphi} \cos \theta}{\bar{R}^2 \sin^2 \theta} - \frac{R'_{\varphi \theta}}{\bar{R}^2 \sin \theta}\right) \vec{e}_{\varphi} - \frac{R'_{\theta \theta}}{\bar{R}^2} \vec{e}_{\theta}$$

1  $\partial \vec{n}$ 

so erhalten wir für die mittlere (Gaußsche)-Krümmung H:

$$2H = w_{11} + w_{22} = \frac{\vec{A} \cdot \vec{t}_{\varphi} + \vec{B} \cdot \vec{t}_{\theta} - (\vec{A} \cdot \vec{t}_{\theta} + \vec{B} \cdot \vec{t}_{\varphi})}{1 - (\vec{t}_{\varphi} \cdot \vec{t}_{\theta})^2} \\ \sim \vec{A} \cdot \vec{t}_{\varphi} + \vec{B} \cdot \vec{t}_{\theta} \\ \sim \frac{2}{\bar{R}} - \frac{2R'}{\bar{R}^2} - \left(\frac{R'_{\theta}}{\bar{R}^2 \sin \theta} \cos \theta + \frac{R'_{\varphi\varphi}}{\bar{R}^2 \sin^2 \theta}\right) - \frac{R'_{\theta\theta}}{\bar{R}^2}.$$

Der Laplace Operator in Kugelkoordinaten lautet:

$$\nabla^2 = \frac{\partial^2}{\partial r^2} + \frac{2}{r} \frac{\partial}{\partial r} + \frac{1}{r^2} \mathcal{L}$$
$$\mathcal{L} = \frac{\partial}{\partial \theta^2} + \cot\theta \frac{\partial}{\partial \theta} + \frac{1}{\sin^2 \theta} \frac{\partial^2}{\partial \varphi^2}$$
$$2H = 2\bar{H} + 2H' \sim -\frac{2}{\bar{R}} + \frac{(\mathcal{L} + 2)R'}{\bar{R}^2} + \cdots$$

Bemerkung zur Grenzflächenbedingung: Für die gestörte Lösung gilt

$$\bar{T}^{l}(\bar{R}(t) + R'(\theta, \phi, t), t) + T^{l'}(\bar{R}(t) + R'(\theta, \phi, t), \theta, \phi, t) = \bar{T}^{s}(\bar{R}(t) + R'(\theta, \phi, t), t) + T^{s'}(\bar{R}(t) + R'(\theta, \phi, t), \theta, \phi, t)$$

Wir entwickeln die Temperatur um die Stelle  $r = \overline{R}(t)$  und vernachlässigen Terme höherer Ordnung (Produkte von Potenzen T' bzw. R' mit Potenzen von T' bzw. R'). Wir behalten nur die in R' und T' linearen Terme.

$$\bar{T}^{l}(\bar{R}(t),t) + \bar{T}^{l}_{r}(\bar{R}(t),t)R' + T^{l'}(\bar{R}(t),\theta,\phi),t) + \dots = \bar{T}^{s}(\bar{R}(t),t) + \bar{T}^{l}_{r}(\bar{R}(t),t)R' + T^{s'}(\bar{R}(t),\theta,\phi),t) + \dots$$

Da  $\overline{T}^{l}(\overline{R}(t),t) = \overline{T}^{s}(\overline{R}(t),t)$  gilt, erhalten wir

$$\bar{T}_{r}^{l}(\bar{R}(t),t)R' + {T^{l}}'(\bar{R}(t),\theta,\phi),t) = \bar{T}_{r}^{l}(\bar{R}(t),t)R' + {T^{s}}'(\bar{R}(t),\theta,\phi),t)$$

 $\begin{aligned} & \text{Lösung mittels sphärischer, harmonischer Kugelfunktionen } Y_{lm}(\theta, \phi), \ l = 1, 2, 3, ..., \ m = 1, 2, 3, ..., \ \text{Es gilt} \\ & \mathcal{L}Y_{lm} = -l(l+1)Y_{lm} \end{aligned} \\ & \mathcal{L}Y_{lm} = -l(l+1)Y_{lm} \end{aligned} \\ \end{aligned}$ Ansatz  $\begin{aligned} & T^{l'}(r, \phi, \theta, t) = A_0(t)f(r)Y_{lm}(\phi, \theta), \\ & T^{s'}(r, \phi, \theta, t) = A_1(t)h(r)Y_{lm}(\phi, \theta), \\ & R'(\phi, \theta, t) = \hat{R}(t)Y_{lm}(\phi, \theta). \end{aligned} \\ \end{aligned}$ Für f bzw. g erhalten wir die gewöhnlichen Differentialgleichungen  $f'' + \frac{2}{r}f' - \frac{l(l+1)}{r^2}f = 0, \quad h'' + \frac{2}{r}h' - \frac{l(l+1)}{r^2}h = 0, \end{aligned}$ mit den Lösungen  $\begin{aligned} f(r) = r^{-l-1}, \qquad h(r) = r^{l} \end{aligned}$ 

Lösung der Potentialgleichung in Kugelkoordinaten: Der Produktansatz  $T^{l'} = A_0(t)f(r)Y(\phi,\theta)$  führt nach Einsetzen in die Gleichung  $\nabla^2 T^{l'} = 0$  und Trennung der Variablen auf

$$\frac{f''(r) + \frac{2}{r}f'(r)}{\frac{1}{r^2}f(r)} = -\frac{\mathcal{L}Y}{Y} = \lambda$$

wobe<br/>i $\lambda$ eine zu bestimmende Konstante ist.

Ein Produktansatz für  $Y(\phi, \theta) = g(\theta)e(\phi)$  führt zu

$$e\left[g'' + \cot\theta \, g'\right] + \frac{1}{\sin^2\theta}ge'' = -\lambda \, e \, g$$

Nochmals Trennung der Variablen ergibt

$$\frac{e''}{e} = -\frac{(g'' + \cot\theta g' + \lambda g)\sin^2\theta}{g} = -m^2$$

Da  $e(\phi)$  die Periode  $2\pi$  hat gilt  $e = \cos m\phi$  oder  $e = \sin m\phi$  mit m einer natürlichen Zahl. Für g erhalten wir daher das Eigenwertproblem

$$g'' + \cot \theta g' + \left(\lambda - \frac{m^2}{\sin^2 \theta}\right)g = 0$$

mit den Randbedingungen, dass  $g(\pm \pi/2)$  beschränkt ist. Es stellt sich heraus, dass  $\lambda = l(l+1)$ mit  $l = 1, 2, 3, 4, \dots$  und  $g = P_{lm}(\cos \theta)$  wobei  $P_{lm}$  das zugeordnetes Legendre Polynom ist:

$$P_{lm}(x) = \frac{(-1)^m}{2^l l!} (1 - x^2)^{m/2} \frac{\mathrm{d}^{l+m}}{\mathrm{d}x^{l+m}} (x^2 - 1)^l.$$

319030 Mehrphasensysteme

14. Juli 2015

Aus der linearisierten Gibbs-Thomson Gleichung erhält man  $\begin{aligned} & \int A_0(t) = \left[\bar{R}^l - \frac{1}{2}\Gamma l(l+1)\bar{R}^{l-1}\right]\hat{R} \\ & \text{Aus der Bedingung für den Wärmestrom erhält man die DG für } \hat{R} \\ & \frac{d\hat{R}}{dt} = \left\{1 - \frac{\Gamma}{2\bar{R}(t)}[(l+1)(l+2) + 2 + kl(l+2)]\right\}\frac{l-1}{\bar{R}^2}\hat{R} \\ & \text{Für } l = 1 \text{ gilt } \hat{R} = const. \\ & \text{Für } l = 2 \text{ erhalten wir} \\ & \frac{d\hat{R}}{dt} = \left\{1 - \frac{\Gamma}{\bar{R}(t)}(4k+7)\right\}\frac{1}{\bar{R}^2}\hat{R} \\ & \text{Machstum der Störung, falls } \bar{R} > R_c = (4k+7)\Gamma. R_c \text{ kritischer Radius. Es } \\ & \frac{R_c}{R_*} = 4k+7 \end{aligned}$ 

- Zur Erinnerung:  $k = k_T^s / k_T^l$
- Falls  $R < R_*$  schrumpft der Keim und verschwindet.
- Falls  $R_{\ast} < R < R_{c}$ sphärisches Keimwachstum, Störungen der sphärischen Gestalt verschwinden.
- $R > R_c$  die Grenzflächenenergie verliert an Bedeutung, Störungen der Form wachsen weiter, Bildung von "Schneeflocken". Mit linearer Theorie keine weitere Aussage möglich.
- Es genügt l = 2 zu betrachten. Bei größeren Werten von l wird der Faktor von  $\hat{R}$  negativer. Die entsprechenden Eigenmoden sind daher stabiler. Mit anderen Worten: Die Eigenmoden mit l = 2 verlieren als erstes ihre Stabilität.



Berechnung der Normalgeschwindigkeit  $V_n$  Wir betrachten die Bahnkurve eines Teilchen (x(t), z(t)), das sich immer auf der Front (x, h(x, t)) befindet. Also muss gelten

$$z(t) = h(x(t), t).$$

Die Bahnkurve des Teilchen sei senkrecht auf die Front. Das heißt der Geschwindigkeitsvektor  $\vec{V}_n = (\dot{x}(t), \dot{y}(t)) = (\dot{x}(t), h_x \dot{x} + h_t)$  ist orthogonal auf die Tangentialfläche der Front (hier: auf den Tangentialvektor der Front  $\vec{t} = (1, h_x)$ ). Es gilt also

$$0 = V_n \cdot \vec{t} = (\dot{x}(t), \dot{y}(t)) \cdot (1, h_x) = (\dot{x}(t), h_x \dot{x} + h_t) \cdot (1, h_x)$$
$$0 = \dot{x}(1 + h_x^2) + h_t h_x$$

Wir erhalten somit

$$\dot{x} = -\frac{h_t h_x}{1 + h_x^2}.$$
$$\vec{V}_n = \frac{h_t}{1 + h^2} (-h_x, 1)$$

Der Betrag der Normalgeschwindigkeit der Front ergibt sich daher zu:

\_

$$|\vec{V}_n| = V_n = \frac{h_t}{\sqrt{1 + h_x^2}}.$$

319030 Mehrphasensysteme

# $\begin{array}{l} \textbf{6.4.1 dimensionslose Formulierung} \\ \text{Wir beziehen alle Längen bzw. Zeiten auf} \\ l_0 = \frac{\kappa^l}{\mu\Delta T}, \quad t_0 = \frac{\kappa^l}{(\mu\Delta T)^2} \\ \text{und definieren die dimensionslose Temperatur (wie üblich)} \\ T = T_\infty + \Delta T \, \theta, \qquad \Delta T = T_m - T_\infty. \\ \text{Wir bezeichnen mit } z, x, \ \text{bzw. } t \ \text{ im folgenden die dimensionslosen unabhängigen Variablen.} \\ \text{Wir erhalten} \\ \theta_t = \nabla^2 \theta, \quad z > h(x,t) \\ \theta_t = \kappa \nabla^2 \theta, \quad z < h(x,t) \\ t = h(x,t): \quad (S + 2HC^{-1})V_n = (k\nabla \theta|_{z=h-} - \nabla \theta|_{z=h+}) \cdot \vec{n}, \quad (12) \\ \theta^I = 1 + 2H\Gamma_1 - V_n \qquad (13) \\ C = \frac{k_T^l}{\mu\gamma}, \quad S = \frac{L}{c_p^l \Delta T}, \quad \Gamma_1 = \frac{\gamma}{L} \frac{T_m c_p^l \mu}{k_T^l}, \quad \kappa = \frac{\kappa^s}{\kappa^l}, \quad k = \frac{k_T^s}{k_T^l} \end{array}$

319030 Mehrphasensysteme

319030 Mehrphasensysteme

Den Grundzustand, 
$$\bar{\theta} = Se^{-V\hat{z}}$$
, mit  $\hat{z} = z - Vt$ ,  $\bar{h} = Vt$ ,  $V = 1 - S$  haben  
wir bereits bestimmt. Wir wollen nun diesen Grundzustand stören:  
 $\theta = \bar{\theta} + \theta', \qquad h = \bar{h} + h'.$   
Wir setzen ein und erhalten für die Störgrößen bei Vernachlässigung der  
nichtlinearen Terme in der Krümmung  $H$ :  
 $\theta'_t - V\theta_{\hat{z}} = \nabla^2 \theta'$   
mit  $\theta \to 0$  für  $\hat{z} \to \infty$ . An der Phasengrenzfläche  $\hat{z} = 0$  gilt:

$$Sh'_{t} + C^{-1}Vh'_{xx} + V^{2}Sh' = k\theta'_{\hat{z}}|_{\hat{z}=0-} - \theta'_{\hat{z}}|_{\hat{z}=0+},$$
(14)

$$\Gamma_1 h'_{xx} - h'_t + VSh' = \theta' \tag{15}$$

Wir entwickeln die einzelnen Terme in der Grenzflächenbedingung (12):

$$\left(S + \frac{2H}{C}\right)V_n \sim \left(S + C^{-1}h'_{xx}\right)(V + h'_t) \sim SV + \left(Sh'_t + C^{-1}Vh'_{xx}\right) + \dots$$

 $\nabla \theta|_{z=h+} \sim \bar{\theta}_{\hat{z}}(h'+) + \theta'(h'+)_{\hat{z}} \sim \bar{\theta}_{\hat{z}}(0+) + \bar{\theta}_{\hat{z}\hat{z}}(0+)h' + \dots + \theta'(0+)_{\hat{z}} + \dots \sim -SV + SV^2h' + \theta'(0+)_{\hat{z}} + \dots \\ \nabla \theta|_{z=h-} \sim \bar{\theta}_{\hat{z}}(h'-) + \theta'(h'-)_{\hat{z}} \sim \bar{\theta}_{\hat{z}}(0-) + \bar{\theta}_{\hat{z}\hat{z}}(0-)h' + \dots + \theta'(0-)_{\hat{z}} + \dots \sim \theta'(0-)_{\hat{z}} + \dots$ 

 $\nabla \theta|_{z=h-} \sim \theta_{\hat{z}}(h'-) + \theta'(h'-)_{\hat{z}} \sim \theta_{\hat{z}}(0-) + \theta_{\hat{z}\hat{z}}(0-)h' + \dots + \theta'(0-)_{\hat{z}} + \dots \sim \theta'(0-)_{\hat{z}} + \dots$ und erhalten (14). Glg (15) erhalten wir aus (13) durch

$$\begin{split} V_n \sim V + h'_t \\ 2H \sim h'_{xx} \\ \theta^I \sim \bar{\theta}(h') + \theta'(h') = \bar{\theta}(0+) + \bar{\theta}_{\hat{z}}(0+)h' + \theta'(0+) + \ldots \sim S - SVh' + \theta'(0+) + \ldots \end{split}$$

# 6.4.2 Normalmoden-Analysis

Wir nehmen an, die x-Abhängigkeit der Störung sei harmonisch mit der Wellenzahl  $a_1$ . Wir wollen untersuchen, ob eine Störung mit gegebener Wellenzahl  $a_1$  auf- oder abklingt. Wir setzen an

$$\theta'(x,\hat{z},t) = \hat{\theta}(\hat{z})e^{\sigma t + ia_1x}, \quad h'(x,t) = \hat{h}e^{\sigma t + ia_1x}$$

Einsetzen in die Energiegleichung liefert die gewöhnliche Differentialgleichung

$$\left(\sigma - V\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}z}\right)\hat{\theta} = \left(\frac{\mathrm{d}^2}{\mathrm{d}z^2} - a_1^2\right)\hat{\theta}$$

mit der Lösung  $\hat{\theta}(\hat{z}) = \hat{\theta}(0)e^{-p_+\hat{z}}$  für  $\hat{z} > 0$  bzw.  $\hat{\theta}(\hat{z}) = \hat{\theta}(0)e^{p_-\hat{z}}$  für  $\hat{z} < 0$ , wobei  $p_+$  bzw.  $p_-$  die Lösungen der Gleichungen

$$p_{+}^{2} - p_{+}V - (a_{1}^{2} + \sigma) = 0$$
, bzw.  $\kappa p_{-}^{2} - p_{-}V - (\kappa a_{1}^{2} + \sigma) = 0$  (16)

sind

$$p_{+} = \frac{V + \sqrt{V^{2} + 4(a_{1}^{2} + \sigma)}}{2}, \qquad p_{-} = \frac{V - \sqrt{V^{2} + 4(\kappa^{2}a_{1}^{2} + \kappa\sigma)}}{2\kappa}$$
(17)

33

84
Einsetzen in die Grenzflächenbedingung liefert ein lineares homogenes Gleichungssystem für $\hat{h}$ und $\hat{\theta}(0)$ :
$(\sigma S - C^{-1}Va_1^2 + V^2S)\hat{h} = (p_+ - kp)\hat{\theta}(0)$ $(-\Gamma_1 a_1^2 - \sigma + VS)\hat{h} = \hat{\theta}(0)$
Eine nicht triviale Lösung liegt nur dann vor, wenn die Determinante dieses Gleichungssystem verschwindet:
$\sigma(S + p_{+} - kp_{-}) = (p_{+} - kp_{-})(VS - \Gamma_{1}a_{1}^{2}) + C^{-1}a_{1}^{2} - V^{2}S \qquad (18)$
Aus (17) und (18) kann nun bei gegebener Wellenzahl $a_1$ der Exponent $\sigma$ bestimmt werden. Ist $\sigma$ positiv bzw. hat einen positiven Realteil, so wächst die Störung (instabil), ist $\sigma$ bzw. der Realteil von $\sigma$ negativ, so klingt die Störung ab (stabil).

Übung: Schreiben Sie ein Programm, um  $\sigma = \sigma/a_1$  für verschiedene Werte von  $\Gamma_1$ , S < 1, C darzustellen! Beachte V = 1 - S.



# **6.4.3 Verhalten bei kleinen Wellenzahlen** (Vereinfachung hier: $k = 0, p = p_+$ ). Wir entwickeln $\sigma$ bzw. p nach kleinen Wellenzahlen $\sigma = \sigma_0 + \sigma_2 a_1^2 + ..., \quad p = p_0 + a_1^2 p_2 + ...$ Einsetzen in (17), (18) und Vergleich gleicher Potenzen von $a_1$ liefert: $\sigma_0(S + p_0) = (p_0 - V)VS, \quad p_0 = V + \frac{\sigma_0}{p_0}$ In Davis Gig (2.100b) ist falsch mit den zwei Lösungen für $\sigma_0 = 0, p_0 = V$ bzw. $\sigma_0 = VS + S/2 - \sqrt{VS + S^2/4} < 0$ . Die zweite Lösung entspricht einem stabilen Mode und dieser bleibt auch bei kleinen Wellenzahlen stabil. Betrachten wir nun $\sigma_0 = 0$ und bestimmen wir $\sigma_2$ . Wir erhalten aus (16) $p_2 = \frac{1+\sigma_2}{V}$ und aus (18) $\sigma_2 = -\Gamma_1 + \frac{S + C^{-1}}{1 - S}.$ Wir erhalten $\sigma_2 > 0, \iff S > S_c = \frac{1 - C^{-1}}{1 + \Gamma_1}$

Falls  $S < S_c$  ist die Anfachungsrate auch für kleine Wellenzahlen negativ. Es stellt sich heraus, dass die Anfachungsraten dann auch für alle anderen Wellenzahlen negativ sind. Störungen werden daher weggedämpft. Die ebene Front ist stabil.

Für  $S > S_c$  ist die Anfachungsrate für kleine Wellenzahlen positiv. Die ebene Front ist daher instabil.





Ficksches Gesetz: Das Gleichgewichtsbedingung für das stoffliche Gleichgewicht der Komponente i lautet, dass das chemische Potential dieser Komponente i constant ist, also  $\mu_i = const$ .

Ist hingegen  $\mu_i$  nicht konstant, so bewirkt das einen Stoffstrom  $\vec{j}_i$  der Komponente *i*. Nahe dem thermodynanischen Gleichgewicht ist der Stoffstrom nach dem Fickschen Gesetz proportional zum Gradienten des chemischen Potentials  $\mu_i$ 

$$\vec{j}_i = -K \left( \nabla \mu_i \right)_{p,T}$$

wobei der Stoffstrom  $\vec{j}_i$  in mol/m<sup>2</sup>s angegeben wird. Für das chemische Potential einer Komponente *i* in einem Gemisch gilt nun (siehe Kap. 2)

$$\mu_i(p,T) = \mu_{0i} + \mathcal{R}T \ln x_i$$

und somit

$$\vec{j}_i = -K\nabla \left(\mathcal{R}T\ln x_i\right) = -\frac{K\mathcal{R}T}{x_i}\nabla x_i = -\frac{K\mathcal{R}T}{C_i}\nabla C_i = -D\nabla C_i$$

Beachte:  $C_i$  ist die Stoffmengenkonzentration der Komponente *i* in mol/m<sup>3</sup>.



Wir wollen hier sehr stark verdünnte Lösungen betrachten  $w \ll 1$  und näheren die Liquidusbzw. Soldiusline im Phasendiagramm durch eine Gerade an. Weiters verwenden wir anstelle des Molanteils x oder des Massenanteil w die molare Konzentration C.

An der Phasengrenze tritt im thermodynamischen Gleichgewicht ein Sprung in der Konzentration C der gelösten Substanz auf.

99  
Phasengrenzfläche  
Bedingung für Konzentrationen  

$$\mathcal{L}^{l} - \mathcal{L}^{s} = \frac{1-k}{k} \mathcal{L}^{s}$$
Unterkühlung Phasengrenzfläche  

$$\mathcal{I}^{l} = \mathcal{I}^{s} = \mathcal{I}^{l} = \mathcal{I}_{m} + \mathcal{I}_{m} 2 \mathcal{H} \frac{\gamma}{\rho L} + \mathcal{I}_{m} \mathcal{L}^{l} - \mathcal{I}_{m}^{-1} \mathcal{V}_{n}$$
konst. UK kin. UK  
kapp. UK  
Energiebilanz an Grenzfläche  

$$(\mathcal{L}^{L} + 2\mathcal{H}\gamma)\mathcal{V}_{n} = (k_{T}^{s} \nabla T^{s} - k_{T}^{l} \nabla T^{l}) \cdot \vec{n}$$
Massenbilanz  

$$(\mathcal{L}^{l} - \mathcal{L}^{s})\mathcal{V}_{n} = (\mathcal{D}^{s} \nabla \mathcal{L}^{s} - \mathcal{D}^{l} \nabla \mathcal{L}^{l}) \cdot \vec{n}$$

Interpretation der Massenbilanz der Grenzfläche: Schreitet die Grenzfläche mit der Geschwindigkeit  $V_n$  voran, so muss pro Zeiteinheit und Querschnittsfläche die Stoffmenge  $(C^l - C^s)V_n$  abtransportiert werden. Der Transport des gelösten Stoffes erfolgt durch Diffusion. Daher muss die Differenz der Stoffströme in die feste bzw. flüssige Phase gleich der abtransportierten Stoffmenge der gelösten Substanz sein.



92  
feste Phase 
$$\eta < \Lambda$$
  
 $\Theta'' + 2\eta\Theta' = 0,$   
flüssige Phase  $\eta > \lambda$   
 $\frac{\kappa^l}{\kappa^s}\Theta'' + 2\eta\Theta' = 0, \qquad \frac{D}{\kappa^s}\chi'' + 2\eta\chi' = 0$   
Temperatur an Phasengrenze  
 $\Theta_I = \Theta(\Lambda) = 1 + \frac{mC_{\infty}}{k\Delta T}(k + (1 - k)\chi(\Lambda +))$   
Energiegleichung für Phasengrenze  
 $\Lambda = \frac{1}{S}\left(\Theta'(\Lambda -) - \frac{\kappa^l}{\kappa^s}\Theta'(\Lambda +)\right)$   
Massenbilanz für gelöste Substanz an Phasengrenze  
 $\Lambda\left(1 + \frac{1 - k}{k}\chi(\Lambda +)\right) = -\frac{D^s}{\kappa^s}\frac{1}{k}\chi'(\Lambda +)$ 

Falls  $\Theta_I = \Theta(\Lambda)$ ,  $\Lambda$  und  $\chi(\Lambda+)$  gegeben sind kann die Temperaturverteilung  $\Theta$  und die Konzentrationsverteilung  $\chi$  wiederum durch die Fehlerfunktion ausgedrückt werden.

 $\Theta_I$ ,  $\Lambda$  und  $\chi(\Lambda+)$  können dann aus den Bedingungen für die Unterkühlung an der Phasengrenzfläche sowie der Energie- und Stoffbilanz an der Phasengrenzfläche bestimmt werden.



94  
**7.3.1 Grundzustand + vereinfachende Annahmen**  
Energiegleichung und Massenbilanz im laborfesten Bezugssystem  

$$T_t^l - VT_z^l = \kappa^l \nabla^2 T^l, \quad C_t^l - VC_z^l = D^l \nabla^2 C^l, \quad z > h(x, t)$$
  
 $T_t^s - VT_z^s = \kappa^s \nabla^2 T^s, \quad C_t^s - VC_z^s = D^s \nabla^2 C^s, \quad z < h(x, t)$   
Randbedingungen  
 $z = z_T, \quad T^l = T_T, \quad C_z^l = C_\infty,$   
 $z = z_B, \quad T^s = T_B, \quad C_z^s = 0$   
Grenzflächenbedingungen (Stationär bei  $z = 0$ )  
 $T^I = T_m \left( 1 + 2H \frac{\gamma}{\rho L} \right) + mC^l - \mu^{-1}V_n, \qquad (19)$   
 $(\rho L + 2H\gamma)V_n = (k_T^s \nabla T^s - k_T^l \nabla T^l) \cdot \vec{n} \qquad (20)$ 

$$C^s = kC^l, \quad (C^l - C^s)V_n = (D^s \nabla C^s - D^l \nabla C^l) \cdot \vec{n}$$
(21)



Die Längenskala wird so gewählt, dass der Diffusionsstrom aufgrund einer Konzentrationsstörung die gleich ist dem konvektiven Stoffstrom. Daher wählen wir als Referenzlänge D/V.

Über die Länge  $z_T - z_B$  herrscht der Temperaturunterschied  $T_T - T_B$ . Über die Länge D/Vnur der entsperchende Anteil, nämlich das  $D/V/(z_T - Z_B)$ -fache von  $T_T - T_B$ .

Wir suchen eine stationären Grundzustand, sodass die ebene Erstarrungsfront bei z = 0liegt. Weit vor der Erstarrungsfront habe die Schmelze die Konzentration  $C_{\infty}$ . Da es sich um einen stationären Vorgang handelt, muss daher die Konzentration in der festen Phase ebenfalls  $C_{\infty}$  betragen. Im der festen Phase vernachlässigen wir die Diffusion ( $D^s = 0$ ) daher gilt an der Phasengrenzfläche

$$C^{s}(0-) = C_{\infty}, \qquad C^{l}(0+) = \frac{1}{k}C_{\infty}. \qquad C^{l} - C^{s} = \frac{1-k}{k}C_{\infty}.$$

Daher skalieren wird die Konzentrationsstörung  $C^l - C_{\infty}$  in der Schmelze mit  $(1 - k)/k C_{\infty}$ .

Die Temperatur  $T_0$  an der Phasengrenzfläche ist einerseits gleich der Solidustempertur für die Konzentration  $C_{\infty}$  bzw. gleich der Liquidustemperatur bei der Konzentration  $C_{\infty}/k$ .



Die Energiegleichung vereinfacht sich daher zu

$$\Theta\zeta\zeta=0$$

und wir erhalten daher ein lineares Temperaturprofil.

Die Gleichung für die Konzentration wird daher zu

$$-\chi_{\zeta} = \chi_{\zeta\zeta}$$

Mit der allgemeinen Lösung

$$\chi(\zeta) = A + Be^{-\zeta}$$

Anpassung an die Randbedingungen  $\chi(1) = 0$  bzw.  $\chi(\infty) = 0$  ergibt  $\chi(\zeta) = e^{-\zeta}$ .

Г

Grundlösung dimensionsbehaftet:  

$$\begin{aligned}
T &= T_0 + \frac{\Delta T}{\Delta z} z = T_0 + G_T z \\
\text{mit} \\
T_0 &= T_m + \frac{m}{C_\infty} k - \mu^{-1} V, \\
G_T &= \frac{\Delta T}{\Delta z} \\
C &= C_\infty \left( 1 + \frac{1-k}{k} e^{-V/Dz} \right), \quad z > 0 \end{aligned}$$
Konzentrationsgradient  

$$\begin{aligned}
G_C &= C_\infty \frac{k-1}{k} \frac{V}{D}
\end{aligned}$$

319030 Mehrphasensysteme

# 7.3.2 Linearisierte Stabilitätsanalyse einer fortschreitenden Front

Annahme: Das Temperaturfeld bleibt ungestört.  $\Theta = \zeta$ Konzentration in flüssiger Phase:

$$\chi_{\tau} - \chi_{\zeta} = \nabla^2 \chi, \qquad \chi \to 0, \quad \text{für} \quad \zeta \to \infty$$

Grenzfläche  $\zeta = \tilde{h}(\xi,\tau)$  (Unterkühlung):

$$M^{-1}\tilde{h} = 1 - \chi + 2H\Gamma$$

Massenbilanz

$$[(k-1)(1-\chi)+1](1+\tilde{h}_{\tau}) = -\chi_{\zeta} + \tilde{h}_{\xi}\chi_{\xi}$$

mit M Morphologie-Zahl ,  $\Gamma$  Maß für Grenzflächenenergie

$$M = \frac{mG_c}{G_T} = \frac{m(k-1)C_{\infty}V}{kG_TD}, \quad \Gamma = \frac{\gamma T_m}{\rho LmG_c}\frac{V^2}{D^2} = \frac{V}{D}\frac{\gamma T_m}{\rho L}\frac{k}{mC_{\infty}(k-1)}$$

Aus Grenzflächenbedingung (19) Bei $\zeta = \tilde{h}(\xi,\tau)$ 

$$T_0 + G_T \tilde{h} \frac{D}{V} = T_0 + T_m 2 \tilde{h}_{\xi\xi} \frac{V}{D} \frac{\gamma}{\rho L} + mC_\infty \left( 1 - \frac{1}{k} + \frac{1 - k}{k} \chi \right)$$
$$\underbrace{\left( \frac{G_T}{mG_C} \right)}_{M^{-1}} \tilde{h} = 2 \tilde{h}_{\xi\xi} \underbrace{\left( \frac{T_m \gamma}{\rho LmG_C} \frac{V^2}{D^2} \right)}_{\Gamma} + 1 - \chi$$

Beachte die dimensionslose Normalgeschwindigkeit der Front is  $1 + \tilde{h}_{\tau}$ .

Störansatz  

$$\chi = e^{-\zeta} + \chi'(\zeta, \xi, \tau)$$
Auswertung an gestörter Phasengrenzfläche  

$$\chi(\tilde{h}) = e^{-\tilde{h}} + \chi' \sim 1 - h + \chi'$$
Störgleichungen  

$$\chi'_{\tau} - \chi'_{\zeta} = \nabla^2 \chi', \qquad \zeta > 0, \qquad \chi' \to 0 \quad \text{für} \quad \zeta \to \infty$$
Bei  $\zeta = 0$  gilt:  

$$\chi' = (-M^{-1} - 1)\tilde{h} + 2\Gamma \tilde{h}_{\xi\xi}$$

$$\chi'_{\zeta} = (k - 1)\chi' - k\tilde{h} - \tilde{h}_{\tau}$$

Wir erhalten damit

$$\frac{1}{M}\tilde{h} = -\tilde{h} - \chi' + 2\Gamma\tilde{h}_{\xi\xi}$$
$$\chi' = (-M^{-1} - 1)\tilde{h} + 2\Gamma\tilde{h}_{\xi\xi}$$

Einsetzen in die Massenbilanz ergibt

$$\chi'_{\zeta} = (k-1)\chi' - k\tilde{h} - \tilde{h}_{\tau}$$

Lösung mittels Normal-Moden Ansatz  

$$\chi'(\zeta,\xi,\tau) = \chi_1(\zeta)e^{\sigma\tau+i a_1\xi}, \quad \tilde{h}(\zeta,\xi,\tau) = h_1e^{\sigma\tau+i a_1\xi},$$
Einsetzen in Diffusionsgleichung liefert  

$$\sigma\chi_1 = \frac{d^2\chi_1}{d\zeta^2} + \frac{d\chi_1}{d\zeta} - a_1^2\chi_1$$
mit den Randbedingungen  

$$\frac{d\chi_1}{d\zeta} = (k-1)\chi_1 - (k+\sigma)h_1 \qquad (22)$$

$$\chi_1 = (M^{-1} - 1 + a_1^2\Gamma)h_1 \qquad (23)$$
Falls  $\Gamma << 1$  ist die größte dimensionslose Wellenzahl  $a_1$ , bei der marginale Stabilität vorliegt:

$$a_{1,c}^2 = \frac{1 - M^{-1}}{\Gamma}$$

Die entsprechende dimensionsbehaftete Wellenlänge $^1$ ist daher

$$\lambda_{1,c} = \frac{2\pi}{a_1} \frac{D}{V} = 2\pi \frac{D}{V} \left(\frac{\Gamma}{1 - M^{-1}}\right)^{1/2} = 2\pi \left(\frac{\gamma T_m}{\rho L} \frac{1}{mG_c - G_T}\right)^{1/2}$$
(26)

Gilt weiters  $M^{-1} \ll 1$  erhalten wir:

$$\lambda_{1,c} = \frac{2\pi}{a_1} \frac{D}{V} = 2\pi \sqrt{\Gamma} \frac{D}{V} = 2\pi \sqrt{\frac{D}{V} \frac{\gamma T_m}{\rho L} \frac{k}{m C_\infty(k-1)}} = 2\pi \sqrt{\frac{D}{V} \frac{\gamma T_m}{\rho L \Delta T_0}}$$

wobei

$$\Delta T_0 = mC_\infty \frac{k-1}{k}$$

die Differenz zwischen der Liquidus- und Solidustemperatur<sup>2</sup> bei der Konzentration  $C_{\infty}$  ist.

 $<sup>^{1}</sup>$ [3] p58. Glg. (3.25)

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>[3] p.51 Fig. 3.4



- In dem Diagramm wird für gegebenen Parameter  $\Gamma$  jene Morphologie-Zahl M als Funktion der Wellenzahl  $a_1$  angegeben, für die der Verstärkunsfaktor  $\sigma$  verschwindet. Neutrale Stabilität.
- Oberhalb der neutralen Kurven (bei gegebenem  $\Gamma)$  sind die angeregten Moden stabil, unterhalb instabil.
- Für M < 1 sind alle Moden stabil.
- Die Oberflächenenergie wirkt stabilisierend.
- Für  $\Gamma > \Gamma_*$  sind alle Moden für alle Morphologiezahlen stabil.
- Die Oberflächenenergie stabilisiert zunächst Moden mit großer Wellenzahl.



Falls M > 1 gibt es einen Bereich in der Schmelze, für den die aktuelle Temperatur  $T = T_0 + G_T z$ kleiner ist, als die Liquidustemperatur  $T_L = T_m - mC(z)$ , die der lokalen Konzentration C(z) in der Schmelze entspricht. Die Schmelze ist daher in diesem Bereich unterkühlt und destabilisiert daher die ebene Erstarrungsfront.

102 Wir definieren die dimensionslose Geschwindigkeit  $\mathcal{V}$  und die dimensionslose Konzentration  $\mathcal{C}$  $\mathcal{V} = V \sqrt{\frac{\gamma T_m}{L \rho D^2 G_T}}, \qquad \mathcal{C} = C_\infty \frac{m(k-1)}{k} \sqrt{\frac{L}{G_T \gamma T_M}}$ Es gilt nun  $\mathcal{V} = \sqrt{M\Gamma}, \qquad \mathcal{C} = \sqrt{\frac{M}{\Gamma}}$ Wir wollen nun jenen Bereich für M und  $\Gamma$  bestimmen, für den die ebene Front für alle Werte der Wellenzahl stabil ist. Bei gegbenen  $\Gamma$  muss daher 1/M größer sein, als das Maximum der in (25) gegebenen neutralen Kurve.

$$\frac{\partial 1/M}{\partial a_1^2} = -\Gamma + \frac{4k}{(1 - 2k - \sqrt{1 + 4a_1^2})^2\sqrt{1 + 4a_1^2}} = 0$$

Wir können daher die neurale Kurve durch 
$$a_1$$
 paramertisieren:  

$$\Gamma = \frac{4k}{(1-2k-\sqrt{1+4a_1^2})^2\sqrt{1+4a_1^2}} = 0$$

$$M^{-1} = 1 - a_1^2\Gamma + \frac{2k}{1-2k-\sqrt{1+4a_1^2}}$$



• 5	
3	
13.3	
ATTENT OF THE PARTY OF	a) V nahe $V_c$ .
NA ANTANA AND	b) $V$ wesentlich größer als $V_c$ ,
	c) $V$ noch größer,
	Trivedi (1984) Metall mater. Trans.





**5.11 dimensionslose Formulierung**  
Referenzlänge 
$$\delta_T = \kappa^l / V$$
,  $\tilde{\theta} = (T - T_\infty) / (T_m - T_\infty)$   
 $-\tilde{\theta}_z^l = \nabla^2 \tilde{\theta}^l$ ,  $\tilde{z} < \tilde{h}(\tilde{r})$  (32)  
 $-\tilde{\theta}_z^s = \kappa \nabla^2 \tilde{\theta}^s$ ,  $\tilde{z} > \tilde{h}(\tilde{r})$  (33)  
 $\tilde{\theta}^l \to 0$ ,  $\tilde{r} = \sqrt{\tilde{x}^2 + \tilde{y}^2} \to \infty$  (34)  
 $z = h(r)$ :  
 $\tilde{\theta}^l = \tilde{\theta}^s = \left[1 + \tilde{H}\Gamma\right] - \tilde{\mu}^{-1}\tilde{V}_n$ , (35)  
 $S\tilde{V}_n = (k_T \nabla \tilde{\theta}^s - \nabla \tilde{\theta}^l) \cdot \vec{n}$  (36)  
dimensionslose Parameter

$$\Gamma = \frac{2\gamma}{\delta_T \rho L} \frac{T_m}{\Delta T}, \quad S^{-1} = \frac{c_p^s \Delta T}{L}, \quad \tilde{\mu}^{-1} = \frac{\mu^{-1} V}{\Delta T}.$$
 (37)



Wir überprüfen, ob die angegebene Lösung tatsächlich eine Lösung ist.

(i) Berechnen der Temperatur an der Phasengrenzfläche  $\tilde{z} = \tilde{h}(\tilde{x}, \tilde{y})$ . Mit  $r = \sqrt{x^2 + y^2}$ erhalten wir:

$$s(r,h) = h + \sqrt{r^2 + h^2} = \frac{1}{2r_0}(r_0^2 - r^2) + \sqrt{\frac{1}{4r_0^2}(r_0^2 - r^2)^2 + r^2} = \dots = r_0.$$

Daher gilt  $\tilde{\theta}^l(r, h(r)) = \theta(s(r, h(r))) = \theta(r_0)$ 

(ii) Einsetzen in Energiegleichung im Bereich der Schmelze:

$$\begin{aligned} \theta_{z}^{l} &= \theta' s_{z}, \quad \theta_{r}^{l} = \theta' s_{r}, \quad \theta_{zz}^{l} = \theta'' s_{z}^{2} + \theta' s_{zz}, \quad \theta_{rr}^{l} = \theta'' s_{r}^{2} + \theta' s_{rr} \\ &(s_{r}^{2} + s_{z}^{2}) \vartheta'' + (s_{rr} + s_{zz} + \frac{1}{r} s_{r} + s_{z}) \theta' = 0 \\ s_{r} &= \frac{r}{\sqrt{r^{2} + z^{2}}}, \quad s_{rr} = \frac{z^{2}}{\sqrt{r^{2} + z^{2}}}, \quad s_{z} = \frac{s}{\sqrt{r^{2} + z^{2}}}, \quad s_{zz} = \frac{r^{2}}{\sqrt{r^{2} + z^{2}}} \end{aligned}$$

Wärmestromdichte an der Spitze der Nadel

$$\frac{\partial \tilde{\theta}^l}{\partial \tilde{z}} = \frac{E_1'(\tilde{r}_0/2)}{2E_1(\tilde{r}_0/2)} \tilde{s}_{\tilde{z}} = -\frac{2e^{-\tilde{r}_0/2}}{\tilde{r}_0 E_1(\tilde{r}_0/2)}$$

Wachstumsgeschwindigkeit an Nadelspitze  $\tilde{V}_n = 1$ , Energiegleichung:

$$S\tilde{V}_n = -\tilde{\theta}_{\tilde{z}}^l = \frac{2e^{-r_0/2}}{\tilde{r}_0 E_1(\tilde{r}_0/2)}$$

Wir definieren eine Peclet-Zahl  $Pe_0$  mit dem halben Krümmungsradius  $r_0$  der Nadelspitze

$$Pe_0 = \frac{1}{2}\tilde{r}_0 = \frac{1}{2}\frac{r_0 V}{\kappa_T}$$

und erhalten damit eine Beziehung zwischen der Unterkühlung bzw. der inversen Stefanzahl $S^{-1}$  und der Peclet-Zahl.

$$S^{-1} = \operatorname{Pe}_0 e^{\operatorname{Pe}_0} E_1(\operatorname{Pe}_0),$$

Wir erhalten für  $\theta$  die gewöhnliche Differentialgleichung

$$2s\theta'' + (s+2)\theta' = 0$$
$$\frac{\theta''}{\theta'} = -\frac{2}{2} - \frac{1}{s}, \qquad \theta' = C\frac{2}{s}e^{-s/2}$$

Anpassen an die Randbedingungen  $\theta(s=r_0)=1,\,\theta(\infty)=0$  und Integration ergibt die Lösung

$$\theta(s) = \frac{\int_s^\infty 2\xi^{-1} e^{-\xi/2} \mathrm{d}\xi}{\int_{r_0}^\infty 2\xi^{-1} e^{-\xi/2} \mathrm{d}\xi} = \frac{\int_{s/2}^\infty \zeta^{-1} e^{-\zeta} \mathrm{d}\xi}{\int_{r_0/2}^\infty \zeta^{-1} e^{-\zeta} \mathrm{d}\xi}.$$



(iii) Berechnung der Normalkomponente des Wärmestromdichtevektors an der Phasengrenzfläche

$$\begin{aligned} \nabla \theta|_{z=h(r)} &= \theta' \begin{pmatrix} s_r \\ s_z \end{pmatrix} |_{z=h(r)} = \theta' \frac{1}{\sqrt{r^2 + z^2}} \begin{pmatrix} r \\ s \end{pmatrix} |_{z=h(r)} = \theta' \frac{2r_0}{r^2 + r_0^2} \begin{pmatrix} r \\ r_0 \end{pmatrix} \\ \vec{n} &= \frac{1}{\sqrt{1 + h'^2}} \begin{pmatrix} -h' \\ 1 \end{pmatrix} = \frac{1}{\sqrt{1 + h'^2}} \begin{pmatrix} r/r_0 \\ 1 \end{pmatrix} \\ \vec{n} \cdot \nabla \theta &= \theta' \frac{2r_0}{\sqrt{r_0^2 + r^2}} \\ V_n &= -\vec{e}_z \cdot \vec{n} = \frac{r_0}{\sqrt{r_0^2 + r^2}} \end{aligned}$$

Somit ist die Grenzflächenbedingung erfüllt für

$$S = 2\vartheta'(r_0).$$

Arbeiten Sie die Details als Hausübung selber aus.



Als einfaches Modell für einen einzelnen Nadelkristall betrachten wir das den Kristall als Zylinder auf den als Kristallspitze eine Halbkugel aufgesetzt ist. Samit können wir wiederum einen Zusammenhang zwischen der Peclet-Zahl und der Unterkühlung (="thermische Übersättigung"= inverse Stefan-Zahl  $S^{-1}$ ) herstellen.



Die Ivantsov Lösung gibt einen Zusammenhang zwischen Unterkülung  $S^{-1}$  und der Peclet-Zahl

 $Pe_0 = \frac{Vr_0}{2\kappa_T} = \frac{r_0}{2\delta_T}$ . Wir nehmen nun an, dass die Unterkühlung die Summe einer thetmischen Unterkühlung, dargestellt durch die Ivantsov Lösung  $I(\text{Pe}_0)$ , und einer kapillaren Unterkühlung  $2\delta_{cap}/r_0$  ist.

$$S^{-1} = I(\operatorname{Pe}_0) + \frac{2\delta_{cap}}{r_0}$$

Im Falle des Halbkugelmodells erhalten wir

$$S^{-1} = \operatorname{Pe}_0 + \frac{2\delta_{cap}}{r_0}.$$





## 8.1.5 Kriterium Marginale Stabilität

Annahme (Langer, bze. Müller-Krumbhaar (1977)): Die Größenordnung des Radius der Spitze ist gleich der Wellenlänge ( $\lambda_c$ ) der marginal stabilen Normalmode. (kürzeste Wellenlänge, deren Normalmode instabil ist). Nach Mullin-Sekera<sup>a</sup> cutoff Wellen länge für die Stabilität einer ebnen Grenzfläche

$$\lambda_c = 2\pi \sqrt{2\delta_T \delta_{cap}^{(1)}}.$$

Somit  $r_0 = \lambda_c$ . Müller-Krumbhaar definieren Stabilitätskonstante

$$\sigma = \frac{2\delta_T \delta_{cap}^{(1)}}{r^2}$$

Mit Mullin-Sekera gilt:  $\sigma = 1/4\pi^2$ 

<sup>a</sup>Mullins, and W.W. Sekera, R. F. (1964) Stability of planar interface during solidification of a dilute binary alloy, J. Appl. Phys. **35**, 444-451.













# 8.2 Einzelkristall in unterkühlter Schmelze eines binären Gemischs

### 8.2.1 Ivantson-Lösung für Diffusionsproblem

Wir vernachlässigen wiederum die Grenzflächenenergie. und wollen nun zeigen, dass die Ivantsovlösung auch das Problem des nadelförmigen Einzelkristalls in der unterkühlten Schmelze eines binären Gemischs löst.

• Wir gehen von der Lösung des thermischen Problems aus, wobei die Temperatur  $T^s$  im Festkörper noch unbekannt ist. Bezeichnen wir mit

$$\Omega_t = \frac{c_p (T^s - T_\infty)}{L} = S^{-1}$$

die thermische Übersättigung. Es gilt

 $\Omega_t = I(Pe_t)$ 

wobei  $Pe_t$  die (thermische) Peclet-Zahl (bisher  $Pe_0$ ) bezeichnet.

• Diffusionsproblem  

$$-V C_z = D\nabla^2 C, \quad z > h(x, y, t) \quad (41)$$

$$z = h(x, y, t) : \qquad C^l = \frac{1}{k}C^s, \qquad (C^l - C^s)V_n = -D\nabla C \cdot \vec{n} \quad (42)$$
Die Lösung dieses Problems kann ebenfalls mit der Ivantsov Lösung beschrieben werden.  
Es muss gelten  

$$\Omega_c = \frac{C_*^l - C_\infty}{C_*^l - C^s} = I(\operatorname{Pe}_C), \qquad \operatorname{Pe}_C = \frac{VR}{2D},$$
wobei  $\Omega_c$  die Übersättigung ist.  
• Unbekannt sind zunächst:  $T^s, C_*^l$  bzw.  $C^s, Pe_t$  und  $\operatorname{Pe}_C$ . Es gilt:  

$$\operatorname{Pe}_C = \frac{\kappa}{D}Pe_t \text{ und } T_*^l = T_m + mC_*^l$$

Bezieht man die Konzentration auf  $C_*^l - C_\infty$  und die Längen auf D/V, so erhält man wieder das dimensionslose Ivantsov Problem. Anstelle der Energiebilanz für die Grenzfläche steht allerdiings jetzt die Massenbilanz für den gelösten Stoff Anstelle von  $S^{-1}$  bzw.  $\Omega_t$  steht jetzt  $\Omega_c$ .

Bestimmungsgleichungen

$$\Omega_t = I(Pe_t), \qquad \Omega_c = I(Pe_C), \quad Pe_C = \frac{\kappa}{D} Pe_t$$
$$\Omega_t = \frac{c_p(T_*^l - T_\infty)}{L}, \qquad \Omega_c = \frac{C_*^l - C_\infty}{C^l * (1 - k)}, \qquad T_m - T_*^l = -mC_*^l$$







#### 8.2.4 Halbkugelmodell

Massenstrom der gelösten Substanz durch Fortschreiten der Phasengrenzfläche mit Geschw.  ${\cal V}$ 

$$J_1 = AV(C^l * - C^s_*)$$

mit  $A = \pi R^2$ . Diffusionstrom an Oberfläche der Halbkugel

$$J_2 = -DA_h \left(\frac{\mathrm{d}C}{\mathrm{d}r}\right)_{r=R}$$

mit  $A_h = 2\pi R^2$  (Halkugeloberfläche). Setzen nähern wir den Konzentrationsgradienten durch

$$\left(\frac{\mathrm{d}C}{\mathrm{d}r}\right)_{r=R} = -\frac{C_*^l - C_\infty}{R}$$

an (Lösung für stationäres kugelsymmertisches Problem).

$$\operatorname{Pe}_{C} := \frac{VR}{2D} = \frac{C_*^l - C_{\infty}}{C_*^l (1-k)} = \Omega$$

Vergleiche  $Pe_0 = S^{-1}$  für Halbkugelmodell bei Reinstoff.



Wir bezeichnen

$$A(\operatorname{Pe}_C) = \frac{1}{1 - pI(\operatorname{Pe}_C)}$$
(43)

(siehe KF. S78 nach [4.11])

Marginale-Stabilitätshypothese: Dendrit wächst, sodass die Stabilitätskonstante (Davis, p.223)

$$\sigma^* = \frac{\delta_T \delta_{cap}}{R^2} = \left(\frac{\lambda_i}{2\pi R}\right)^2$$

einen bestimmten Wert  $(1/4\pi^2)$  hat.  $\lambda_c$  kürzeste Wellenlänge (des ebenen Problems), deren Normalmode instabil ist, siehe (Glg. 26) auf Seite 109. Somit gilt für  $Pe_0 \ll 1$ ,  $Pe_C \ll 1$ :

$$R = 2\pi \sqrt{\delta_T \delta_{cap}} = 2\pi \sqrt{\frac{\Delta T}{G} \frac{\gamma T_m}{\rho L \,\Delta T}} = 2\pi \sqrt{\frac{\gamma T_m}{\rho L (mG_c - G_T)}}$$

Hier is  $G = mG_c - G_T$  Gradient der lokalen Unterkühlung. Nach Umformung erhalten wir mit (43):

$$R = 2\pi \frac{\gamma T_m}{\rho L} \frac{1}{P e_0 L/c_p - 2 \mathrm{Pe}_C C_\infty p A(\mathrm{Pe}_C)}$$

Zunächst schätzen wir den Konzentrationsgradienten ab:

$$VC^l_*(1-k) = -DG_c$$

Umformung ergibt

$$G_c = -\frac{VR}{2D} \frac{2C_*^l(1-k)}{R} = -\frac{2\operatorname{Pe}_C C_*^l p}{R}$$
$$= \frac{V}{D} \frac{C_*^l - S^s}{m} m = \frac{V}{D} \frac{\Delta T_0 k}{m}$$

mit  $\Delta T_0$  der Differenz der von Liquidus und Solidustemperatur bei der Konzentration  $C_*^l$ . Verwendung der Ivantsovlösung für  $C_*^l$  ergibt:

$$G_c = -\frac{2\mathrm{Pe}_C C_\infty p A(\mathrm{Pe}_C)}{R}$$

Den Temperaturgradienten schätzen wir analog ab:

$$G_T = -\frac{2Pe_0L}{c_pR}$$

32

Vernachlässigen wir 
$$G_T$$
 und nehmen  $\operatorname{Pe}_C \ll 1$  an, so gilt mit  $mG_c = \frac{k\Delta T_0 V}{D}$ :  

$$R = 2\pi \sqrt{\frac{\gamma T_m}{\rho L m G_c}} = 2\pi \sqrt{\frac{\gamma T_m}{\rho L V} \frac{D}{\Delta T_0 k}}$$
(44)
bzw.  

$$R^2 V = 4\pi^2 \frac{\gamma D}{\rho L k} \frac{T_m}{\Delta T_0}.$$
Wir werden diese Aberbätzung such hei nicht eingelen Derdvitze werden

Wir werden diese Abschätzung auch bei nicht einzelnen Dendriten verwenden.



# Dendriten




137

Wir nähern die Form eines Dendriten grob durch ein Rotationsellipsoid mit den Halbachsen a und b an. Die Halbachse b entspricht etwa dem Primärabstand  $\lambda_1$ . Bei dichter Packung gilt:

$$\lambda_1 = \sqrt{3}b$$

Die Halbachse in Längsrichtung schätzen wir mittels des Temperaturgradienten  $G_T$  ab:

$$G_T = \frac{\Delta T_0}{a}$$

Hier haben wir vorausgesetzt, dass an der Wurzel des Dendriten die Solidustempertur, an der Spitze die Liquidustemperatur herrscht. Zusammen erhalten wir aus der Formel für den Scheitelkrümmungsradius  $R = b^2/a$  mittels 44 auf Seite 141;

$$\lambda_1 = \sqrt{\frac{3\Delta TR}{G_T}} \sim \sqrt{6\pi} \left(\frac{D\gamma T_m \Delta T_0}{k\rho L}\right)^{1/4} V^{-1/4} G_T^{-1/2}$$





In contrast to the primary spacing, the secondary dendrite arm spacing, as inteasured in the solutined metal, is largely determined by annealing processes occurring during growth of the dendrites (Fig. 4.6). Due to a ripening phenomenon, smaller (higher curvature) features disappear and 'feed' the growth of the already larger features. The upper figures illustrate the model assumed in calculating the effect of these changes, while the lower photographs show equiaxed cyclohexane dendrites (a) just after solidification, and (b) 20 min later. In these photographs, the black areas correspond to the solid phase and the white areas to the liquid phase. Note that the primary spacing in an equiaxed structure is not well-defined and usually corresponds to the mean grain diameter. [Photographs: K.A.Jackson, J.D.Hunt, D.R.Uhlmann, T.P.Seward, Transactions of the Metallurgical Society of AIME 236 (1966) 149].

• Lokal isotherm:  

$$m(C_R^l - C_r^l) = \frac{\gamma T_m}{\rho L} \left(\frac{1}{R} - \frac{1}{r}\right)$$
• weitere Annahme: lineare Konzentrationsverteilung zwischen den Ästen. Diffusionsstrom:  

$$J = D \frac{C_R^l - C_r^l}{d}$$
• Änderung des Radius  $r$  bewirkt Stoffstrom  

$$J = -C_r^l (1 - k) \frac{\mathrm{d}r}{\mathrm{d}t}.$$

• Kombination ergibt:

$$\frac{\mathrm{d}r}{\mathrm{d}t} = \frac{\gamma T_m}{\rho L} \frac{D}{C_r^l(1-k)d} \left(\frac{1}{R} - \frac{1}{r}\right). \label{eq:dr_def}$$





